

△ 本手册由深圳汇普电气科技有限公司印制，仅用于说明本系列产品的相关信息。深圳汇普电气科技有限公司随时可能因技术升级或采用新的生产工艺而改进本手册相关内容，或对本手册的印刷错误及不准确的信息进行必要的改进和更改，恕不另行通知。商家订货时请随时联系本公司，以证实相关信息。

© 版权所有，未经许可，任何单位或个人不得做全部或局部复印、转载。

● 采用环保纸印刷

- 安装、使用产品时，请注意人身安全，并仔细阅读说明书
- 该说明书请保留备用



高性能矢量变频器

使用说明书 Operation Manual

www.huip.cc

深圳汇普电气科技有限公司

www.huip.cc

深圳汇普电气科技有限公司

目录

目 录

第一章 使用安全事项

1.1 安全事项的符号及定义	(01)
1.2 使用范围	(01)
1.3 安装环境	(02)
1.4 安装安全事项	(03)
1.5 使用安全事项	(05)
1.6 报废注意事项	(07)

第二章 产品介绍

2.1 到货检查	(08)
2.2 型号说明	(08)
2.3 铭牌说明	(08)
2.4 外观及结构	(09)
2.5 变频器系列型号	(12)
2.6 通用技术规格	(13)

第三章 变频器安装与配线

3.1 变频器的安装要求	(15)
3.1.1 使用环境	(15)
3.1.2 安装空间和方向	(15)
3.1.3 安装注意事项	(16)
3.2 变频器的配线	(17)
3.2.1 变频器的基本配线图	(17)
3.2.2 配线注意事项	(19)
3.3 主电路端子功能说明	(20)
3.4 控制电路端子说明	(21)
3.5 外形尺寸	(22)
3.6 控制回路端子功能表	(25)

目录

目 录

3.7 控制回路端子配线	(27)
3.7.1 模拟输入端子配线	(27)
3.7.2 模拟输出端子配线	(27)
3.7.3 串行通讯接口配线	(28)
3.7.4 输入多功能端子配线	(29)
3.7.5 多功能输出端子配线	(29)
3.7.6 继电器输出端子TA,TB,TC配线	(30)
3.8 变频器的系统配线图	(31)

第四章 键盘操作与使用说明

4.1 键盘布局	(35)
4.2 键盘功能说明	(35)
4.3 LED数码管及指示灯说明	(36)
4.4 键盘显示状态	(37)
4.5 键盘操作方法	(39)
4.6 无感矢量型参数	(46)
4.7 F0系统管理参数	(74)
4.8 F1基本运行参数	(82)
4.9 F2辅助运行参数	(89)
4.10 F3编码器及零伺服参数	(91)
4.11 F4速度、转矩及磁通控制参数	(91)
4.12 F5 VF控制参数	(96)
4.13 F6模拟及脉冲输入输出参数	(103)
4.14 F7 开关量输入输出	(110)
4.15 F8 过程PID参数	(124)
4.16 F9 可编程运行参数	(131)
4.17 FA 保护参数	(142)

目 录

4.18 FB 通讯参数	(149)
4.19 FC 高级功能参数	(150)
4.20 FE 面板功能设置及参数管理 (FD组保留)	(156)
4.21 监控参数	(159)
4.22 故障代码	(164)
第五章 参数读写操作格式与实例	
5.1 RTU模式及格式	(165)
5.1.1 RTU模式中每个字节的格式	(165)
5.1.2 RTU数据帧位序图	(165)
5.2 寄存器地址及功能码	(165)
5.2.2 寄存器地址	(166)
5.2.3 03H读多个参数 (最多连续读8项)	(166)
5.3 其它寄存器地址功能说明	(173)
5.4 变频器故障代码表	(174)
5.5 变频器预告警代码表	(175)
5.6 控制命令字格式 (见写功能码06H实例)	(176)
5.7 参数属性表	(176)
5.8 从机回应异常信息的错误码含义	(177)
5.9 所有参数对应的通讯地址	(177)
5.10 注意	(178)
第六章 保养与维护	
6.1 日常保养及维护	(179)
6.2 定期保养及维护	(179)

第一章 使用安全事项

1.1 安全事项的符号及定义

本用户使用手册中所述安全事项十分重要，为了使您安全、正确地使用和操作变频器，防止自己或周围人员受到伤害及机器设备和其他财产受到损害，请务必完全熟悉及了解下列安全符号及符号定义，并遵守所标明的注意事项。

安全符号	符号定义
	本符号表示如不按要求操作，有可能造成人身伤亡或机器设备严重损坏。
	本符号表示如不按要求操作，将会造成一定程度的人身伤害或机器设备的损坏。
	本符号表示在操作或使用中需要注意的事项。
	本符号表示向用户提示一些有用的信息。
	本符号表示绝对不可做的事情。
	本符号表示一定要做的事情。

1.2 使用范围



- 本变频器适用于一般的工业用三相交流异步电动机。

使用安全事项



- 在因变频器故障或操作错误可能威胁生命或危害人体的设备（如核动力控制设备、宇航设备、交通工具用设备、生命支持系统、安全设备、武器系统等）中不可使用本变频器，如需作特殊用途，请事先向本公司咨询。
- 本产品是在严格的质量管理体系监督下制造出来的，但用于重要设备时，必须有安全防护措施，以防止变频器故障时扩大事故范围。

1.3 安装环境



- 安装在室内、通风良好的场所，一般应垂直安装以确保最佳的冷却效果。卧式安装时，可能需要加额外的通风装置。
- 环境温度要求在-10~45℃的范围内，如温度超过45℃，请取下上面面盖，如超过50℃需外部强迫散热或者降额使用。建议用户不要在此如此高温的环境中使用变频器，因为这样将会极大降低变频器的使用寿命。
- 环境湿度要求低于90%，无水珠凝结。
- 安装在振动小于0.5G的场所，以防坠落损坏。不允许变频器遭受突然的撞击。
- 安装在远离电磁场、无易燃易爆物质的环境中。



- 确保将变频器安装在防火材料上（如金属），以防失火。
- 确保无异物进入变频器，如电线碎片、焊锡、锌铁片等，以防电路短接导致变频器烧毁。

使用安全事项

1.4 安装安全事项



- 严禁用潮湿的手进行作业。
- 严禁在电源没有完全断开的情况下进行配线作业。
- 变频器在通电运行过程中，请勿打开面盖或进行配线作业，否则有触电的危险。
- 实施配线、检查等作业时，须在关闭电源10分钟后进行，否则有触电的危险。



- 请勿安装使用元件损坏或缺失的变频器，以防发生人身意外及财产损失。
- 主回路端子与电缆必须牢固连接，否则因接触不良可能造成变频器的损坏。
- 为了安全起见，变频器的接地端子必须可靠接地，为了避免接地共阻抗干扰的影响，多台变频器的接地要采用一点接地方式，如图1-1所示。

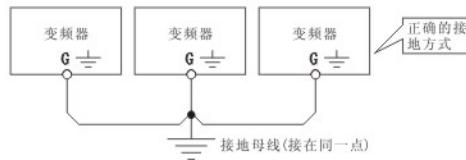


图 1-1



- 严禁将控制端子中TA、TB、TC以外的端子接上交流220V电源，否则有损坏变频器的危险。

使用安全事项



- 严禁将交流电源接到变频器的输出端子U、V、W上，否则将会造成变频器的损坏，如图1-2所示。

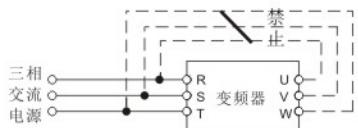


图 1-2



- 在变频器的输入电源侧，请务必配置电路保护用的无熔丝断路器或带漏电保护的断路器，以防止因变频器故障而引起的事故扩大。



- 变频器的输出侧不宜装设电磁接触器，这是因为接触器在电动机运行时通断，将产生操作过电压，对变频器造成损害。但对于以下三种情况仍有必要配置：
 - ① 用于节能控制的变频调速器，系统时常工作于额定转速，为实现经济运行，需切除变频器时。
 - ② 参与重要的工艺流程，不能长时间停运，需切换于各种控制系统之间，以提高系统可靠性时。
 - ③ 一台变频器控制多台电机时。用户需注意在变频器有输出时，接触器不得动作！

使用安全事项

1.5 使用安全事项



- 严禁用潮湿的手进行操作。
- 存贮时间超过半年以上的变频器，使用前应进行充电试验，以使变频器主电路滤波电容的特性得以恢复。充电时应先用调压器逐渐升压至额定值，一般充电时间要在1~2小时内，否则有触电和爆炸的危险。
- 上电后不要触及变频器内部，更不要把棒材或其他物体放入变频器内，否则会导致触电死亡或变频器无法正常工作。
- 变频器在通电过程中，请勿打开面盖，否则有触电的危险。
- 慎用停电再启动功能，否则有可能造成人身伤亡事故。



- 变频器若运行在50Hz以上，请务必确认你的电机轴承及机械装置所允许的速度范围，否则会损坏电机。
- 减速箱及齿轮等需要润滑的机械装置不宜长期低速运行，否则将降低其使用寿命甚至损坏设备。
- 普通电机在低频运行时，由于散热效果变差，必须降额使用，若为恒转矩负载，则必须采用电机强迫散热方式或采用变频专用电机。
- 长时间不使用的变频器请务必将输入电源切断，以免因异物进入或其它原因导致变频器损坏，甚至引起火灾。
- 由于变频器的输出电压是PWM脉冲波，因此在其输出端请不要安装电容或浪涌电流吸收器(如压敏电阻)，否则将会导致变频器出现故障跳闸，甚至功率元器件的损坏。如已有安装的，请务必拆除。见图1-3所示。

使用安全事项

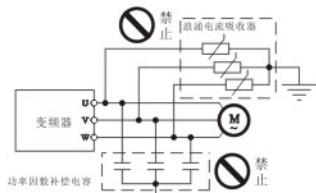


图 1-3



- 电机在首次使用或长时间放置后的再使用之前，应做电机绝缘检查，并保证测得的绝缘电阻不小于5MΩ。
- 如需在允许工作电压范围外使用变频器，需配置升压或降压装置进行变压处理。
- 在海拔高度超过1000米的地区，由于空气稀薄，变频器的散热效果会变差，此时需降额使用。一般每升高1000m需降额10%左右。降额曲线参见图1-4。

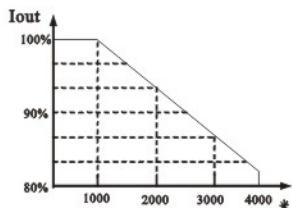


图 1-4 变频器降额曲线图

使用安全事项



- 禁止用手触摸变频器的散热器或充电电阻，否则有可能造成烫伤。
- 严禁在变频器输入侧使用接触器等开关器件进行直接频繁起停操作。因变频器主电路存在较大的充电电流，频繁通断电，将产生热积累效应，引起元器件热疲劳，极大缩短变频器的使用寿命。如图1-5所示。



图 1-5



- 若变频器出现冒烟、异味、怪音等现象时，请立即切断电源，并进行检修或致电代理商寻求服务。

1.6 报废注意事项



- 变频器的电解电容焚烧时可能发生爆炸，请妥善处理。
- 操作面板等塑胶件在焚烧时会产生有毒气体，请妥善处理。



- 将变频器作为工业废品进行处理。

第二章 产品介绍

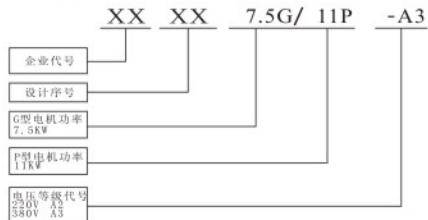
2.1 到货检查

本产品有优良的质量保证体系，出厂前已经过严格检验，并做了防撞、防震等包装处理，但也不能排除产品在运输过程中受到强烈碰撞或挤压，造成本产品的损坏，因此产品到货时请立即开箱对下列事项进行检查并确认：

- ① 产品外壳是否损坏变形，元件是否有损坏、脱落；
- ② 检查变频器的铭牌，以确认该产品与您的订货要求一致；
- ③ 装箱单内所列物品是否齐全；

如发现上述内容有问题，请立即与供货商或本公司联系解决。

2.2 型号说明



2.3 铭牌说明

产品型号：XX-XX/7.5G/11P-A3
输入电源：3PH AC380V, 50/60Hz
输出电源：3PH AC0~380V 0~3000Hz
额定功率：7.5kW 17A/1kW 25A

2.4 外观及结构

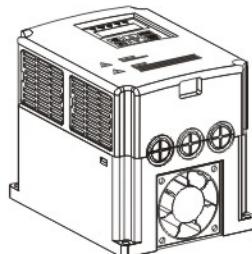
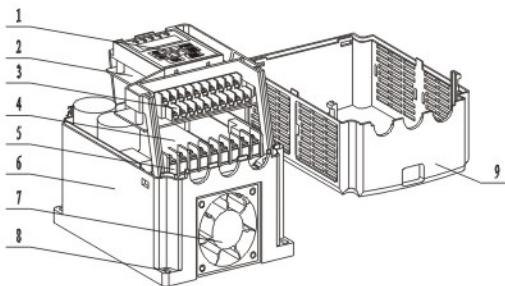


图 2-1 机型A外观图



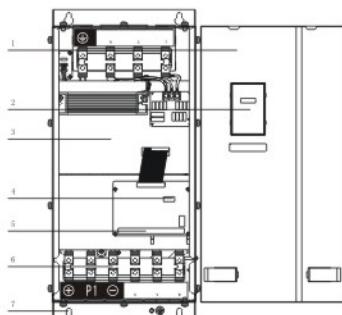
1:操作面板, 2:控制板, 3:外控端子, 4:主电路板, 5:功率端子 6:机壳, 7:风扇,
8:安装孔位, 9:上盖

图 2-2 机型A结构示意图

产品介绍



图 2-3 机型B外观图



1: 上盖, 2: 操作面板, 3: 机壳, 4: 控制板, 5: 外控端子, 6: 功率端子,
7: 安装孔位

图 2-4 机型B结构示意图

产品介绍

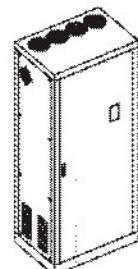
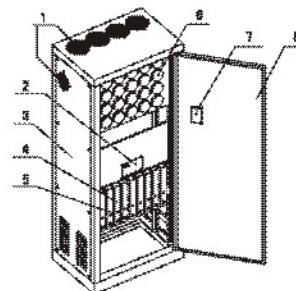


图 2-5 机型C外观图



1: 风机, 2: 控制板, 3: 柜体, 4: 接线铜排, 5: 功率端子, 6: 电解电容,
7: 操作面板, 8: 柜门.

图 2-6 机型C结构示意图

产品介绍

2.5 变频器系列型号

变频器有 220V 和 380V 两种电压等级。适配电机功率范围为：0.75KW~400KW。变频器的型号如表 1-2 所示。

电压等级	变频器型号	额定容量 (KVA)	额定输出电 流 (A)	适配电机 (KW)
380V 三相	0.75G-A3	1.5	2.3	0.75
	1.5G-A3	3.7	3.7	1.5
	2.2G-A3	4.7	5.0	2.2
	4G/5.5P-A3	6.1	8.5	4.0
	5.5G/7.5P-A3	11	13.0	5.5
	7.5G/11P-A3	14	17.0	7.5
	11G/15P-A3	21	25.0	11
	15G/18.5P-A3	26	33.0	15
	18.5G/22P-A3	31	39.0	18.5
	22G/30P-A3	37	45.0	22
	30G/37P-A3	50	60.0	30
	37G/45P-A3	61	75.0	37
	45G/55P-A3	73	90.0	45
	55G/75P-A3	98	110.0	55
	75G/90P-A3	130	150.0	75
	90G/110P-A3	170	176.0	90
	110G/132P-A3	138	210.0	110
	132G/160P-A3	167	250.0	132
	160G/185P-A3	230	310.0	160
	200G/220P-A3	250	380.0	200
	220G-A3	280	415.0	220
	250G-A3	340	475.0	245
	280G-A3	450	510.0	280
	315G-A3	460	605	315
	350G-A3	500	640	350
	400G-A3	565	690	400
220V 单相/三相	0.75G-A2	1.4	4.0	0.75
	1.5G-A2	2.6	7.0	1.5
	2.2G-A2	3.8	10.0	2.2

产品介绍

2.6 通用技术规格

表1-1 通用技术规格

项目	项目描述
额定电压: 频率	380V或220V; 50Hz/60Hz
输入 允许电压工作范围	波动范围: ≤20%; 电压失衡率: <3%; 频率波动: <±5%
电压	0~380V或0~220V
频率	0~300Hz (低频模式) 0~3000Hz (高頻模式)
输出 过载能力	G型: 150% 额定电流1分钟; 180% 额定电流1秒钟; 200% 额定电流瞬间保护 P型: 120% 额定电流1分钟; 150% 额定电流1秒钟; 180% 额定电流瞬间保护
控制方式	0: 普通V/F控制 (手动转矩提升) 1: 普通V/F控制 (自动转矩提升) 2: 开环电流矢量控制 (SVC) 4: 分离型V/F控制
调制方式	无PG矢量 PWM 调制
调速范围	1: 50
起动转矩	2.0Hz 时=150% 额定转矩 (磁通矢量控制)
频率精度	数字设定: 最大频率×±0.01%; 模拟设定: 最大频率×±0.2%
频率分辨率	数字设定: 0.01Hz; 模拟设定: 最大频率 0.05%
转矩提升	自动转矩提升, 手动转矩提升0.1%~30.0%
V/F 曲线	三种方式: 1: 用户设定V/F 曲线, 平方特性曲线和线性曲线
加减速曲线	三种方式: 直线加减速、S 曲线加减速; 四种加减速时间, 时间单位 (分/秒) 可选, 最长60 小时
直流制动	停机直流制动起始频率: 0.00 Hz~最大输出频率; 制动时间: 0.0~30.0s; 制动电流: 0.0%~100.0% 额定电流
自动电压调整 (AVR)	当电网电压变化时, 能自动保持输出电压恒定
转差补偿	合理的转差设置可补偿负载导致的转速变化, 使转速控制精度更高
自动限流	对运行期间电流自动限制, 防止频繁过流故障跳闸
过压失速	对运行期间电压自动限制, 防止减速过压故障跳闸
客户化 功能	纺织摆频 纺织摆频控制, 可实现固定摆频和变摆频功能 频率组合功能 运行命令通道与频率给定通道可以任意组合

项目	项目描述
客户化功能	定长功能 长度到达停机功能，最大长度65.535KM
	点动 点动频率范围：0.00Hz~最大输出频率；点动加减速时间0.1~3600.0s可设，点动间隔时间0.1~3600.0s可设
	多段速运行 通过内置PLC或控制端子实现多段速运行
	内置过程闭环控制 可方便地构成闭环控制系统
运行功能	运行命令通道 操作面板、控制端子、串行口给定，可通过多种方式切换
	频率给定通道 数字给定、模拟电压给定、模拟电流给定、脉冲给定、串行口给定，端子给定、多段速给定，可通过多种方式切换
	辅助频率给定 实现灵活的辅助频率微调、频率合成
	脉冲输出端子 0~50kHz的脉冲方波信号输出，可实现设定频率、输出频率等物理量的输出
操作面板	模拟输出端子 一路模拟信号输出，分别可选0/4~20mA或0/2~10V，可实现设定频率、输出频率等物理量的输出
	LED 显示 可显示设定频率、输出频率、输出电压、输出电流等61种参数
	LCD 显示 可选件，中/英文提示操作内容
参数拷贝	参数拷贝 使用操作面板可实现参数的快速上传下载
	按键功能选择 定义部分按键的作用范围，以防止误操作
保护功能	缺相保护（可选）、过流保护、过压保护、欠压保护、过热保护、过载保护、掉载保护等
	使用场所 室内，不受阳光直晒，无尘埃、腐蚀性气体、可燃性气体、油雾、水蒸汽、滴水或盐份等
环境	海拔高度 1000米以上降额使用，每升高1000米功率降额10%
	环境温度 -10℃~+40℃（环境温度在40℃~50℃，请降额使用）
	湿度 5%~95%RH，无水珠凝结
	振动 小于5.9m/(0.6g)
结构	存储温度 -40℃~+70℃
	防护等级 IP20
冷却方式	风冷，带风扇控制
	效率 45kW及以下=93%；55kW及以上=95%

第三章 变频器安装与配线

3.1 变频器的安装要求

3.1.1 使用环境

- 海拔高度低于1000米
- 环境温度-10~+45℃[裸机为-10~+50℃]
- 湿度20~90%RH，无水珠凝结
- 室内，不受阳光直射，
- 无尘埃、腐蚀性气体、易燃易爆气体、油雾、水蒸汽、滴水或盐分
- 振动小于0.5G

3.1.2 安装空间和方向

为使变频器冷却效果良好和维护方便，安装时变频器周围要留有足够的空间并垂直安装（见图3-1）；将两台以上变频器安装在同一控制柜内时，为了减少相互热影响，建议横向并列安装（见图3-2）；必须上下安装时，为了使下面的变频器产生的热量不直接影响上面的变频器，请在它们中间加装分隔板（见图3-3）。



图 3-1 安装空间图



图 3-2 多台安装图

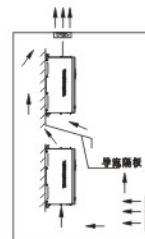


图 3-3上下安装图

3.1.3 安装注意事项



警告

- 请勿安装或使用元件损坏或缺失的变频器，以防发生人身意外及财产损失。
- 主回路端子与电缆必须牢固连接，否则因接触不良，可能造成变频器的损坏。
- 变频器和电动机的接地端子必须可靠接地，多台变频器的接地要采用一点接地(共用接地处)方式。



强制

- 变频器的输入电源侧，务必配置电路保护用的无熔丝断路器或带漏电保护的断路器，以防止因变频器故障而引起的事故扩大化。



注意

- 环境温度越高，变频器的使用寿命越短。
- 如果变频器的附近有发热装置，请将它移到尽可能远的地方。另外，当变频器被安装在箱体内时，要充分考虑到垂直度和空间大小，有利于散热。
- 交流电机驱动器若有必要加装漏电断路器以作为漏电故障保护时，为防止漏电断路器误动作，请选择感应电流大于200mA以上，动作时间为0.1秒的产品。

3.2 变频器的基本配线图

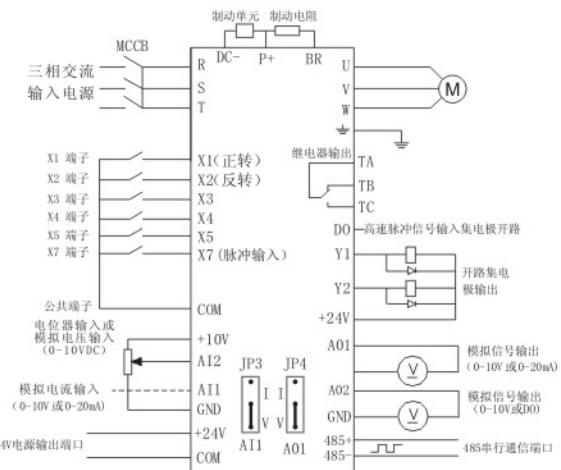


图3-4 基本配线图

适用机型: 0.75KW~7.5KW

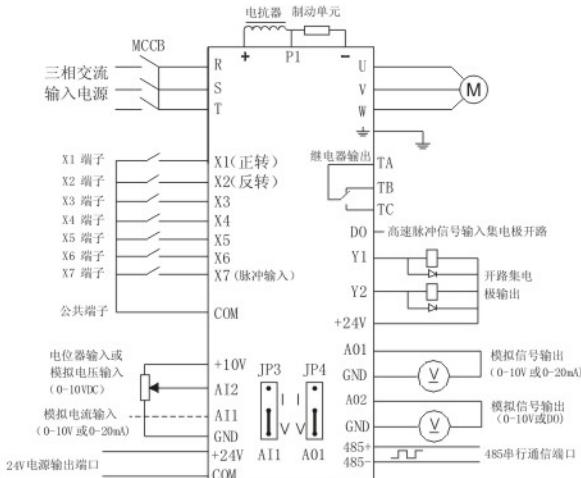


图3-5 基本配线图

适用机型: 11kW~400kW

3.2.2 配线注意事项:



- 确保电源完全切断10分钟以后，方可打开变频器器盖。
- 确认变频器充电指示灯已经熄灭，主回路端子P和DC-之间的电压值在36VDC以下，方可进行内部配线作业。
- 变频器内部接线工作必须由经过培训并被授权的合格专业人员进行。



- 要认真核对变频器的额定输入电压是否与交流供电电源的电压一致。如输入电压等级不一致，将有可能导致变频器的损坏。
- 请按顺序安装，即安装好主体后再接线以防出现电击事故或损坏变频器。
- 变频器出厂前已通过耐压试验，用户不可再对变频器进行耐压试验。
- 必须在供电电源与变频器之间连接有无熔丝断路器，以免因变频器故障导致的事故扩大化，损坏配电装置或造成火灾。
- 务必将变频器的接地端子和电动机外壳连接到接地线。接地线应使用铜芯线，线径应符合国家有关标准的要求，接地电阻必须小于10Ω。



- 严禁将交流电源接到变频器的输出端子U、V、W上，否则将会造成变频器的损坏。
- 严禁将控制端子中TA、TB、TC以外的端子接上交流220V电源，否则有损坏变频器的危险。

3.3 主电路端子功能说明

表3-1主回路端子功能说明

端子标志	功能说明
R、S、T	电源输入端子，接三相380V或220V交流输入电源
U、V、W	变频器输出端子，接三相交流电动机
+、BR PB	外接制动电阻端子，接外部制动电阻两端
+、-	外接制动单元端子，+接制动单元正极，-接负极
P1、+	外接直流电抗器端子，接直流电抗器两端
± G	接地端子，接地线

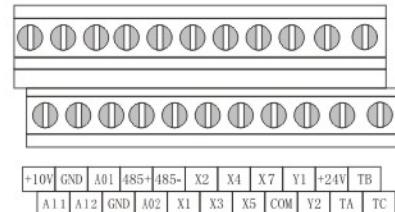


提示

- 三相输入电源接入（R、S、T）端子无相序分别，可任意连接使用。
- 输出端子（U、V、W）接入三相电动机，如发现电机旋转方向相反，可在（U、V、W）三相中任意调换两相即可。
- 18.5KW及以上的变频器由于没有内置制动单元，故无BR端子，如需增加制动转矩，请在+和-之间接外置制动组件（包括制动单元和制动电阻）。
- 直流电抗器为选配件，如需安装直流电抗器的变频器，可在+和P1之间接直流电抗器，加时，应先取下短路环，再接电抗器（适用于18.5KW）及以上变频器。
- 15KW及以下的内置制动单元的变频器，需要外接制动电阻时，可在P+（+）和BR端子之间连接外部制动电阻。

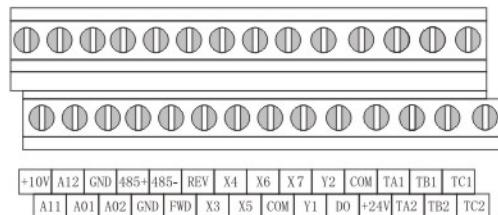
3.4 控制电路端子说明

3.4.1 控制电路端子见图3-11和3-12所示



适用机型：0.75kW-3kW

图3-11 控制电路端子1

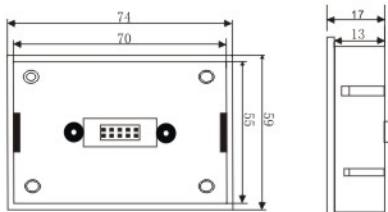


适用机型：3.7kW-400kW

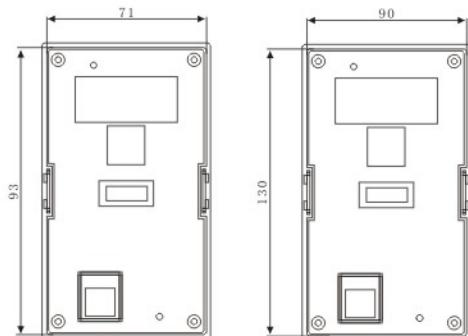
图3-12 控制电路端子2

3.5 外形尺寸

▲ 操作面板 单位: mm[inch]



适用机型: 0.75KW-7.5KW



适用机型: 11KW-400KW

单相220V系列

适配标准电动机(KW)	变频器型号	图号	外形尺寸单位: [mm]					
			A	B	C	G	H	安装螺栓
0.75-2.2	0.75KW-2.2KW	图1	160	90	132.5	81	147	M4

三相380V系列

适配标准电动机(KW)	变频器型号	图号	外形尺寸单位: [mm]					
			A	B	C	G	H	安装螺栓
0.75-2.2	0.75KW-3KW	图1	160	90	132.5	81	147	M4
3.7-7.5	3.7KW-7.5KW	图2	240	140	178	130	230	M5
11-15	11KW-15KW		357	200	205	152	330	M8
18.5-30	18.5KW-30KW		450	270	205	195	425	M10
37-55	37KW-55KW		560	320	275	240	535	M10
75-110	75KW-110KW	图3	665	380	275	240	640	M10
132-200	132KW-200KW		775	500	290	360	738	M10
220								
250	200KW-280KW		700	1350	417			
280								
315		图4						
350	315KW-400KW		1000	2000	600			
400								

落地柜式安装

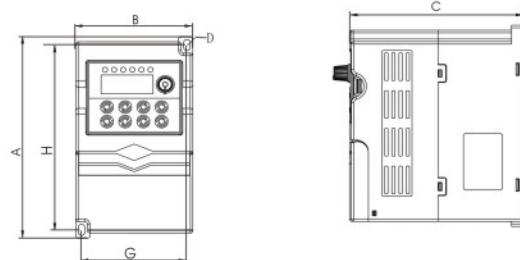


图1

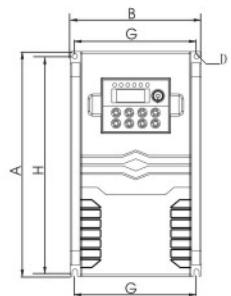


图2

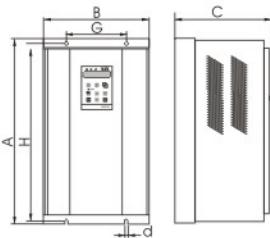
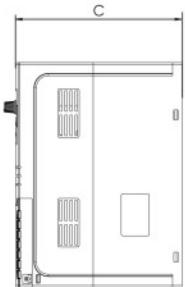


图3



图4

3.6 控制回路端子功能表

类别	端子标号	名称	端子功能说明	规格
模拟输入	AI1	模拟输入1	AI2接收电压、AI1接收电压/电流量输入，AI1电压、电流输入由跳线JP3选择，出厂默认为输入电压。量程范围设定见功能码F6.00~F6.12说明。(JP1选择见3-13模拟输入端子配线图)(参考地: GND)	输入电压范围: 0~10V 输入电流范围: 0~20mA
	AI2	模拟输入2		
模拟输出	A01	模拟输出1	提供模拟电压/电流量输出，可表示14种物理量，输出电压、电流由跳线JP4选择，出厂默认输出电压，对应输出频率(转差补偿前)，详见功能码F6.21 F6.22说明。(JP4选择见3-14模拟输出端子配线图)(参考地: GND)	电流输出范围 0/4~20mA 电压输出范围 0/2~10V
	A02	模拟输出2		
通讯	485+	RS485 通讯接口	485差分信号正端	标准RS-485 通讯 接口,与GND不隔离 请使用双绞线 或屏蔽线
	485-		485差分信号负端	
多功能输入端子	X1	多功能输入端子1	可编程定义为多种功能的 开关量输入端子，可达50种。 详见F6组输入端子功能介绍。 (公共端: COM)	光耦隔离输入 最高输入频率: 200Hz 输入电压范围: 20~30V
	X2	多功能输入端子2		
	X3	多功能输入端子3		
	X4	多功能输入端子4		
	X5	多功能输入端子5		
	X6	多功能输入端子6		
	X7	多功能输入端子7	X7除可作为普通多功能端子使用外，还可编程作为高速脉冲输入端口。详见F7.06功能说明。 (公共端: COM)	光耦隔离输入最高 输入频率:50kHz 输入电压范围: 0~30V

类别	端子标号	名称	端子功能说明	规格
多功能输出端子	D0	开路集电极脉冲输出端子	可编程定义为多种功能的脉冲信号输出端子，可达12种。详见F6.23输出端子功能介绍。(参考地：COM)	集电极开路输出 输出频率范围由F6.32~F6.35 设置最高频率可至50KHz
	Y1	双向开路集电极输出Y1	可编程多种功能的开关量输出端子，可达20种。详见F7.18, F7.19输出端子功能介绍。(公共端：COM)	光耦隔离的集电极开路输出工作电压范围：12V~30V最大输出电流：50mA
	Y2	双向开路集电极输出Y2		
继电器输出端子	TA	继电器输出	可编程定义为多种功能的继电器输出端子，可达52种。详见F7.20可编程继电器输出端子功能介绍。	TA-TB：常闭。 TA-TC：常开。 触点容量： 250VAC/2A (COSΦ=1) 250VAC/1A (COSΦ=0.4) 30VDC/1A
	TB			
	TC			
电源	10V	+10V电源	对外提供+10V参考电源(参考地：GND)	最大输出电流20mA
	24V	+24V电源	对外提供+24V电源(参考地：COM)	最大输出电流200mA
	COM	+24V电源公共端	+24V电源及多功能输入与输出信号的参考地	内部与GND隔离
	GND	+10V电源参考地	+10V电源及模拟输入与输出信号的参考地	内部与COM隔离，+10V、A11、A12、A01信号参考地

3.7 控制回路端子配线

3.7.1 模拟输入端子配线

AI1端子接受模拟信号输入，JP3跳线选择输入电压(0~10V)或输入电流(0~20mA)。端子接线方式如图3-13：

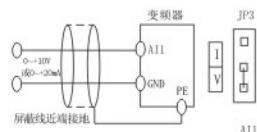


图3-13 模拟输入端子配线图

3.7.2 模拟输出端子配线

拟输出端子AO1外接模拟表可指示多种物理量，分别由跳线JP4选择输出电压(0/2~10V)或输出电流(0/4~20mA)。端子配线方式如图3-14：

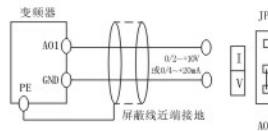


图3-14 模拟输出端子配线图

- 提示**
- JP3、JP4跳到“I”位置代表电流量，跳到“V”位置代表电压量。
 - 模拟输入、输出信号容易受到外部干扰，配线时必须使用屏蔽电缆，并良好接地，配线长度应尽可能短。
 - 当变频器模拟输入接模拟信号输出设备时，有时会由于模拟信号输出设备或变频器产生干扰引起误动作。发生这种情况时，可在外部模拟输出设备侧连接0.01~0.1uF/50V的电容或铁氧体磁环(缠绕三圈)。

3.7.3 串行通讯接口配线

本系列变频器提供给用户标准RS485串行通信接口，可组成主从控制系統。利用上位机（PC机或PLC控制器）可实现对网络中变频器的实时监控，完成远程控制、自动控制，以及实现更复杂的运行控制。

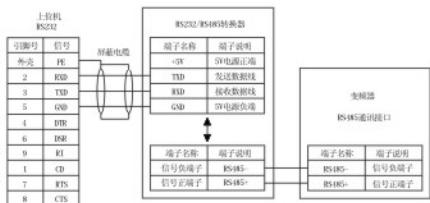


图 3-15 上位机与变频器接口接线图

多台变频器挂接在同一RS485系统中时，通讯所受干扰增加，通过RS485串行总线连接最多可连接247台。配线显得非常重要，通信总线必须采用屏蔽双绞线，推荐用户按照以下方式接线：

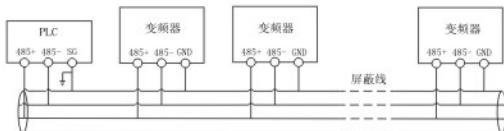


图 3-16 PLC与变频器多机通信时推荐的接线图
(变频器、电机全部良好接地)

主机可以是个人计算机PC，也可以是PLC，从机为本系列变频器。用PC机做主机时，应在主机和总线之间增加一个RS232/RS485转换器；用PLC主机时，将从机的RS485端子和主机的RS485端子同名端相接即可。

多台本系列变频器组成RS485总线通信时，须将总线最远两端的本系列变频器控制板上485差分信号口接屏蔽电阻（一般取 $100\Omega/1/4W$ ）。

如果采用以上配线仍不能正常通讯，可尝试采取以下措施：

- 1) 将PLC（或上位机）单独供电或对其电源加以隔离；
- 2) 如果使用了RS232/RS485转换模块，可考虑对转换模块单独供电，推荐使用带光耦隔离的转换模块；
- 3) 通讯线上使用磁环，若现场条件允许，可适当降低变频器载波频率。

3.7.4 输入多功能端子配线

本系列变频器多功能输入端子采用了光耦隔离输入。24V是X1~X7的公共电源端子，输出经光耦隔离后上拉到5V，直接与CPU连接。当开关与COM闭合时输入有效。接线方式请参见图3-17。

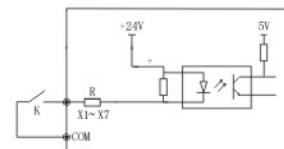


图 3-17 多功能输入端子接线方式

3.7.5 多功能输出端子配线

- 1) 多功能输出端子Y1、Y2可使用变频器内部的24V电源，接线方式请参见图3-18。

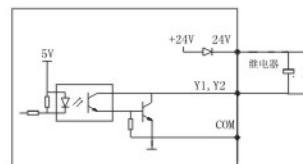


图 3-18 多功能输出端子接线方式

2) 数字脉冲频率输出DO可使用变频器内部的24V电源, 接线方式请参见图3-19。

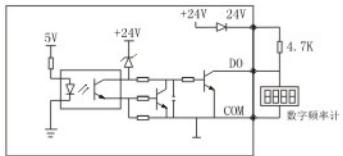


图 3-19 输出端子DO连接方式

3.7.6 继电器输出端子TA, TB, TC配线

如果驱动感性负载(例如电磁继电器、接触器), 则应加装浪涌电压吸收电路, 如RC吸收电路, 压敏电阻或续流二极管(用于直流电磁回路, 注意二极管极性)等。吸收电路的元件要就近安装在继电器或接触器的线圈两端。

- 不要将24V端子和COM端子短接, 否则可能会造成控制板的损坏。
- 请使用多芯屏蔽电缆或绞合线(1mm以上)连接控制端子。
- 使用屏蔽电缆时, 电缆屏蔽层的近端(靠近变频器的一端)应通过变频器所配的接地卡箍连接到变频器的接地端子PE。
- 布线时控制电缆应充分远离主电路和强电线路(包括电源线、电机线、继电器线、接触器连接线等)30cm以上, 避免并行放置, 建议控制电缆和强电电缆垂直交叉, 以防止由于干扰造成变频器误动作。



3.8 变频器的系统配线图

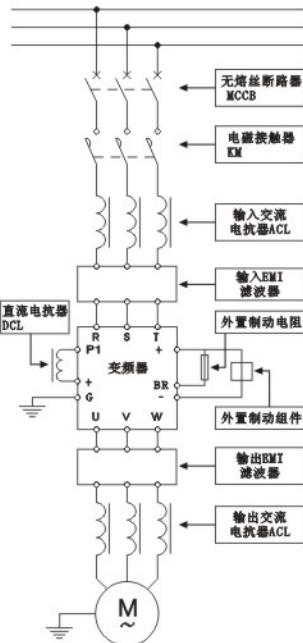


图 3-20 变频器与选配器的连接



变频器安装与配线

- 断路器有过流保护作用，可避免后接设备故障范围扩大，安装时须注意断路器的容量，断路器的选择请参照表3-3。
- 电磁接触器用在变频器故障时切断主电源，并防止掉电或故障后的再起动。
- 输入交流电抗器能降低三相交流电源不平衡所带来的影响，提高变频器输入端的功率因数，降低变频器因接入大容量电机对整流电路造成的损害。出现下述情况之一时，有必要配置交流电抗器：
 - ① 电源不平衡度超过3%；
 - ② 电源容量至少为500kVA，且大于变频器容量的十倍；
 - ③ 功率因数补偿电容的通断或其他原因导致电网电压突然变化。建议安装3%（额定电流下电压降落）电抗器。
- 输入、输出EMI滤波器用来减小来自电网或变频器产生的电磁或射频干扰。
- 制动组件用来消耗某些位能或惯性较大负载向变频器回馈的能量，避免因泵升电压过高导致变频器跳闸，同时亦可起快速停机的作用。
- 输出交流电抗器可以有效滤除变频器输出电流中的高次谐波分量，减小因高次谐波引起的电磁干扰。同时可以改善电流波形，减小电机运行噪音和温升，提高电动机运行的稳定性。另外，当电机电缆较长时，为了避免因电缆分布电容引起的漏电流的影响，也有必要装设输出交流电抗器。

表3-3 断路器开关容量和导线截面积

型号	额定输出电流	电动机功率	断路器(A)	输入电线(mm ²)	输出电线(mm ²)	控制线(mm ²)
2.2G-A2	10A	2.2kW	20	4	4	1.0
4G-A2	16.5A	4.0kW	32	4	4	1.0
5.5G-A2	25A	5.5kW	50	6	6	1.0
0.75G-A3	2.3A	0.75kW	5	1.0	1.0	0.75
1.5G-A3	3.7A	1.5kW	10	1.5	1.5	0.75
2.2G-A3	5A	2.2kW	10	1.5	1.5	0.75
4G/5.5P-A3	9A	4.0kW	20	2.5	2.5	0.75

变频器安装与配线

型号	额定输出电流	电动机功率	断路器(A)	输入电线(mm ²)	输出电线(mm ²)	控制线(mm ²)
5.5G/7.5P-A3	13/17	5.5kW	30	4.0	4.0	0.75
7.5G/11P-A3	17/25	7.5kW	40	4.0	4.0	0.75
11G/15P-A3(32P)	25/32	11kW	50	6.0	6.0	0.75
15G/18.5P-A3	32/37	15kW	63	10	10	1.0
18.5G/22P-A3	37/45	18.5kW	100	10	10	1.0
22G/30P-A3	45/60	22kW	100	16	16	1.0
30G/37P-A3	60/75	30kW	125	16	16	1.0
37G/45P-A3	75/90	37kW	160	25	25	1.0
45G/55P-A3	90/110	45kW	200	25	25	1.0
55G/75P-A3	110/150	55kW	200	35	35	1.0
75G/90P-A3	150/176	75kW	250	50	50	1.0
90G/110P-A3	176/210	90kW	315	50	50	1.0
110G/132P-A3	210/250	110kW	400	70	70	1.0
132G/160P-A3	250/300	132kW	400	70	70	1.0
160G/185P-A3	300/340	160kW	500	95	90	1.0
185G/200P-A3	340/380	185kW	500	95	95	1.0
200G/220P-A3	380/420	200kW	600	120	120	1.0
220G/250P-A3	420/470	220kW	600	120	120	1.0
250G/280P-A3	470/520	250kW	800	180	180	1.0
280G/315P-A3	520/600	280kW	1000	180	180	1.0
315G/350P-A3	600/660	315kW	1000	180	180	1.0

表3-4 输入交流电抗器、输出交流电抗器规格

变频器容量(kW)	输入交流电抗器		输出交流电抗器	
	电流(A)	电感(mH)	电流(A)	电感(mH)
37G/45P-A3	60	0.24	63	0.86
45G/55P-A3	75	0.235	80	0.70
55G/75P-A3	91	0.17	100	0.58
75G/90P-A3	112	0.16	125	0.47
90G/110P-A3	150	0.12	160	0.35
110G/132P-A3	180	0.10	200	0.29
132G/160P-A3	220	0.09	224	0.24
160G/185P-A3	265	0.08	280	0.215
185G/200P-A3	300	0.07	315	0.177
200G/220P-A3	360	0.06	400	0.142
250G/280P-A3	560	0.03	600	0.10
280G/315P-A3	640	0.0215	630	0.08

第四章 键盘操作与使用说明

4.1 键盘布局

操作键盘是变频器接受命令、显示参数的主要单元。操作键盘外型如图1所示

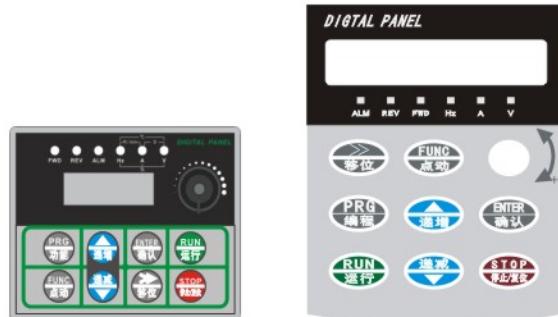


图1 操作键盘布局图

4.2 键盘功能说明

变频器操作上设有8个按键和一个数字编码器，每个按键的功能定义如表1-1：

表1-1 操作键盘功能表

按键	名称	功能说明
	编程/退出键	进入或退出编程状况
	移位/监控键	在编辑状态时，可以选择设定数据的修改位；在其他状态下，可切换显示监控参数，但FD.00得设定参数

键盘操作与使用说明

按键	名称	功能说明
	确认键	进入下级菜单或数据确认
	多功能键	在操作键盘方式下，按该键根据功能参数F0.06的设置做正反转切换或者点动运行及频率清除
	正转运行键	在操作键盘方式下，该按键变频器正转运行
	停机/复位键	变频器在正常运行状态时，如果变频器的运行指令通道设置为键盘停机有效方式，按下该键变频器将按设定的方式停机。变频器在故障状态时，按下该键将复位变频器，返回到正常的停机状态
	电位器	用于频率给定：当F0.07=9时，编码器可给定频率数字编码器与递增/递减键为联动控制
	递增键	数据或功能码的递增（连续按时，可提高递增速度）
	递减键	数据或功能码的递减（连续按下时，可提高递减速度）

4.3 LED数码管及指示灯说明

五个LED指示灯：四个LED指示灯都在数码管上面，次序从左到右为Hz（频率）、A（电流）、V（电压）、ALM（报警），F/R（正反转指示）。指示的意义说明如表1-2：

表1-2LED数码管及指示灯说明

项目	功能说明
数码显示	显示变频器当前运行的状态参数及设置参数
LED指示功能	Hz、A、V 当前数码管显示参数所对应的物理量（电流为安培A、电压为伏特V、频率为赫兹Hz）单位
	ALM 警告指示灯，表明变频器当前处于过电流或过电压抑制状态或故障报警状态中
	F/R 该指示灯为绿色时，表示变频器处于正转运行状态；该指示灯为红色时，表示变频器处于反转运行状态；该指示灯为红、绿色交替亮时，表示变频器处于直流传动状态。

键盘操作与使用说明

表1-3单位指示灯及组合说明

LED指示灯	A	当前数码管显示参数单位为电流安培，LED指示灯A点亮
	V	当前数码管显示参数单位电压伏特，LED指示灯V点亮
	Hz	当前数码管显示参数单位频率赫兹，LED指示灯Hz点亮
	百分比%	当前数码管显示参数为百分比，LED指示灯Hz和V点亮
	转速r/min	当前数码管显示参数为转速，LED指示灯Hz和A点亮
	线速度m/s	当前数码管显示参数为线速度，LED指示灯V和A点亮
	温度℃	当前数码管显示参数为温度，LED指示灯V、A和Hz点亮

4.4 键盘显示状态

操作键盘的显示状态分为上电初始化显示、功能码参数及监控参数显示、故障报警状态显示、运行状态参数显示四种状态。本机上电后，LED指示灯会全部变亮，随后数码管（LED）会显示“P. oFF”字符，然后进入设定频率显示，如图1-2所示。

4.4.1 停机参数显示状态

变频器处于停机状态，操作键盘显示停机状态监控参数，出厂默认为数字设定频率。如图1-3所示，数码管上方的单位指示灯显示该参数的单位Hz。

按 键，可循环显示不同的停机状态监控参数（默认设置依次为主设定频率、母线电压、模拟输入AI1、模拟输入AI2，四种监控参数。其它监控参数，可由功能码FE.10相应位置1设置其显示功能，详见功能参数表FE.10停机状态监控参数选择设置）

4.4.2 运行参数显示状态

变频器接到有效的运行命令后，进入运行状态，操作键盘显示运行状态监控参数，出厂默认为输出频率。如图1-4所示，数码管上方的单位指示灯显示该参数的单位Hz。

按 键，可循环显示运行状态监控参数（默认设置依次为输出频率、主设定频率、输出电流、输出电压、母线电压、模拟输入AI1、模拟输入

AT2，七种监控参数。其它监控参数，可由功能码FE.08相应位置1设置其显示功能，详见功能参数表FE.08运行状态监控参数选择设置；也可以通过[FNS]键进入监控菜单界面，通过[▲][▼]键与[ENT]键的组合，逐一查看各监控参数。



图1-2 上电参数显示状态
上电初始化，显示“P.ON”



图1-3 停机参数显示状态
显示停机时的设定频率“50.00”



图1-4 运行参数显示状态
显示运行时输出频率“20.00”

4.4.3 故障报警显示状态

故障报警显示变频器检测到故障信号，即进入故障报警显示状态，显示故障代码（图1-5所示）；按[ENT]键可查看停机后的相关参数；若要查看故障信息，可按[FNS]键进入编程状态查询D组参数。查明并排除故障后，可以通过操作键盘的[ENT]键、控制端子或通讯命令进行故障复位操作。若故障持续存在，则维持显示故障码。



图1-5 加速中过流故障报警显示



- 对于一些严重故障，如逆变模块保护，过电流、过电压等，在没有确认故障已排除时，绝对不可强行故障复位操作，再次运行，以免损坏变频器。

4.4.4 功能码编辑显示状态

在停机、运行或故障报警状态下，按下[FNS]键，均可进入编辑状态（如果设置了用户密码，输入密码后方可进入编辑状态，参见5.3说明），编辑状态按二级菜单方式进行显示，按[ENT]键可逐级进入。在功能参数显示状态下，按[ENT]键则进行参数存储操作，按[FNS]键修改的参数不存储，仅可返回上级菜单。

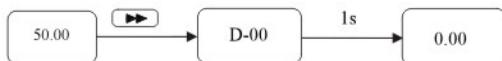
4.5 键盘操作方法

通过操作键盘可对变频器进行各种操作，举例如下：

4.5.1 监控参数查看

例1：监控参数的显示切换

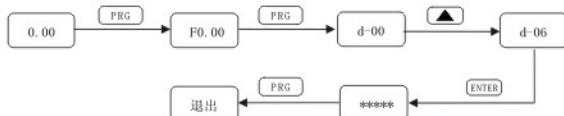
按下[ENT]键后，显示D组状态监控参数，当显示一个监控参数的代码后1秒钟，将自动显示该参数值，同时，其单位“赫兹”对应的发光二极管(Hz)点亮。



例2：查看监控参数项d-06（输出电流）

法一：

- 1) 按 **PRG** 键进入编程状态，LED数码管显示功能参数F0. 00，再按一次 **PRG** 键，数码管显示功能参数d- 00，闪烁位停留在个位，调节 **▲** 或 **▼** 键，直到监控码项显示d-06。
- 2) 按 **ENTER** 键，将会看到d-06对应的数据，同时，其单位“安培”对应的发光二极管(A)亮。
- 3) 按 **PRG** 键，退出监控状态。



法二：

- 1) 在监控界面，直接按 **■** 键，LED数码管先显示监控码d-00，再显示此监控码的值，按 **▲** 或 **▼** 键，最终可以看到d-06监控码及其具体数据。
- 2) 或在具体监控模式的界面下按 **ENTER** 键，跳到下一监控参数项d-xx，按 **■** 键调节闪烁位在监控码的个位，再调节 **▲** 或 **▼** 键，直到监控码显示d-06，再按法一的2)、3) 操作即可实现。

例3：故障状态下查询故障监控参数

说明：

- 1) 用户在故障状态下按 **PRG** 键可以查询D组监控参数，查询范围D-00 ~D-57，当用户按 **■** 键，LED首先显示功能码，1秒钟后自动显示该功能码的参数值。
- 2) 当用户查询故障参数时，可以按 **PRG** 键直接切换回故障报警显示状态。
- 3) 故障码在d-48~d-50中显示（当前和前三次）。

4.5.2 功能码参数的设置

本变频器的功能参数体系包括功能码F0~FF、故障代码E组和监控码D组。每个功能组内包括若干功能码。功能码采用（功能码组号+功能码号）的方式标识，如“F5. 08”表示为第5组功能的第8号功能码。

功能码设定实例：

例1：将正转点动频率设定由5Hz修改为10Hz (F1. 20由5. 00Hz改为10. 00Hz)

- 1) 按 **PRG** 键进入编程状态，LED数码管显示功能参数F0. 00，闪烁位停留在个位。

2) 按 **■** 键，可以看到闪烁位在功能项的百位、十位、个位移动。

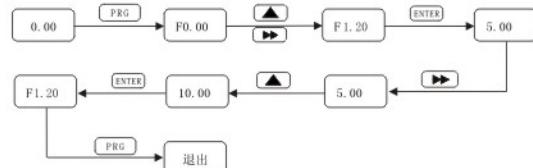
3) 按 **▲** 键或 **▼** 键将相应位数字更改。LED数码管显示F1. 20。

- 4) 按 **ENTER** 键，将会看到F1. 20对应的数据(5. 00)，同时，其单位频率对应的发光二极管(Hz)亮。

5) 按 **■** 键，闪烁位到最高位“5”，按五次 **▲** 键，改为10. 00。

6) 按 **ENTER** 键，保存F1. 20的值并自动显示下一个功能码 (F1. 21)。

7) 按 **PRG** 键，退出编程状态。



4.5.3 设置用户密码后进入功能码编辑状态的操作

用户密码设定功能用于禁止非授权人员查阅和修改功能参数。用户密码F0. 00出厂设定值为“00000”，用户在此界面下可进行参数设置(注意此处参数设置仅不受密码保护限制，但受其他条件限制，包括但不限于运行中可修改不可修改，监控参数内容等)。

设置用户密码时，输入五位数，按 **ENTER** 键确认，一分钟后或直接掉电密码自动生效。密码生效后，如不正确设置密码，键盘显示“-Err-”，此时查看其他功能码，除密码项外（密码项显示“00000”），均为“----”。

键盘操作与使用说明

用户不能正确设置功能码参数。密码设置成功后，键盘显示“-En--”，方可查看、修改功能码。

需要更改密码时，选择F0.00功能码，按下 ENTER 键进入密码验证状态，密码验证成功后，进入修改状态，输入新密码，并按 ENTER 键确认，密码更改成功，一分钟后或直接掉电，密码自动生效。

例1：将用户密码“66666”改为“88888”后，查看监控代码F1.02

1) 按 PRG 键进入编程状态，LED数码管显示功能参数F0.00，闪烁位停留在个位。

2) 按 [D] 键，可以看到闪烁位在功能项的百位、十位、个位移动。

3) 按 [▲] 键或 [▼] 键将相应位数字更改。LED数码管显示F1.02。

4) 按 ENTER 键，将会看到F1.02对应的数据“-----”。

5) 按 ENTER 键进入F1.03后，重复2, 3操作，查看F0.00对应的数据“00000”。

6) 按 [▲] 键或 [▼] 键将相应位数字更改，LED数码管显示“66666”，

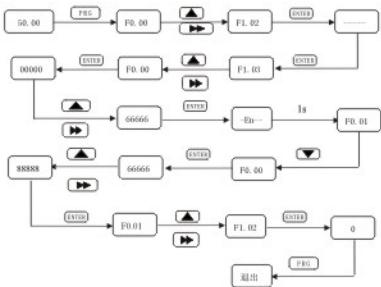
密码设
置完毕。

7) 按 ENTER 键，将会看到数码管显示“-En--”，同时，功能码显示F0.01。

8) 重复2, 3操作，查看F0.00对应的数据“66666”，将其改为“88888”，按 ENTER 键后完成密码修改，进入F0.01项。

9) 重复2, 3操作，查看F1.02对应的数据“0”，并可通过 [▲] 、 [▼] 键进行修改。

10) 按键，退出编程状态。



参数简表及使用说明

D组-监控参数组及故障记录				
功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂 设定
d-00	输出频率	0.00~最大输出频率【F0.15】		0.00 ◆
d-01	设定频率	0.00~最大输出频率【F0.15】	0.01Hz	0.00 ◆
d-02	电机估算频率	0.00~最大输出频率【F0.15】 注：由电机估算速度折算出的 电机运行频率	0.01Hz	0.00 ◆
d-03	主设定频率	0.00~最大输出频率【F0.15】	0.01Hz	0.00 ◆
d-04	辅助设定频率	0.00~最大输出频率【F0.15】	0.01Hz	0.00 ◆
d-05	输出电流	0.0~6553.5A	0.1A	0.0 ◆
d-06	输出电压	0~999V	1V	0 ◆
d-07	输出转矩	-200.0~+200.0%	0.1%	0.0% ◆
d-08	电机转速(RPM/min)	0~36000(RPM/min)	1	0 ◆
d-09	电机功率因数	0.00~1.00	0.01	0.00 ◆
d-10	运行线速度(m/s)	0.01~655.35(m/s)	0.01 m/s	0.00 ◆
d-11	设定线速度(m/s)	0.01~655.35(m/s)	0.01 m/s	0.00 ◆
d-12	母线电压(V)	0~999V	1V	0 ◆
d-13	输入电压(V)	0~999V	1V	0 ◆
d-14	PID设定值(V)	0.00~10.00V	0.01V	0.00 ◆
d-15	PID反馈值(V)	0.00~10.00V	0.01V	0.00 ◆
d-16	模拟输入AI1(V/mA)	0.00~10.00V	0.01V	0.00 ◆
d-17	模拟输入AI2(V)	0.00~10.00V	0.01V	0.00 ◆
d-18	脉冲频率输入(KHz)	0.00~50.00kHz	0.01kHz	0.00 ◆
d-19	模拟输出AO1(V/mA)	0.00~10.00V	0.01V	0.00 ◆
d-20	模拟输出AO2(V)	0.00~10.00V	0.01V	0.00 ◆
d-21	输入端子状态	0~7FH 注：展开为二进制后表示由高到低依次为X7/X6/X5/X4/X3/X2/X1	1	0 ◆
d-22	输出端子状态	0~FH 注：展开为二进制后表示由高到低依次为R2/R1/Y2/Y1	1	0 ◆

参数简表及使用说明

		0~FFFFH			
d-23	变频器运行状态	BIT0:运行/停机 BIT1:反转/正转 BIT2:零速运行 BIT3:保留 BIT4:加速中 BIT5:减速中 BIT6:恒速运行中 BIT7:预励磁中 BIT8:电机参数调谐中 BIT9:过流限制中 BIT10:过压限制中 BIT11:转矩限幅中 BIT12:速度限幅中 BIT13:速度控制 BIT14:转矩控制 BIT15:保留	1	0	◆
d-24	多段速当前段数	0~15	1	0	◆
d-25	脉冲频率输出(KHz)	0.00~50.00kHz	0.01kHz	0.00	◆
d-26	保留	—	—	0	◆
d-27	当前计数值	0~65535	1	0	◆
d-28	设定计数值	0~65535	1	0	◆
d-29	当前定时值(S)	0~65535S	1S	0	◆
d-30	设定定时值(S)	0~65535S	1S	0	◆
d-31	当前长度	0.000~65.535(KM)	0.001KM	0.000	◆
d-32	设定长度	0.000~65.535(KM)	0.001KM	0.000	◆
d-33	散热器温度1	0.0°C~+110.0°C	0.1°C	0.0	◆
d-34	散热器温度2	0.0°C~+110.0°C	0.1°C	0.0	◆
d-35	本机累积运行时间(小时)	0~65535H	1H	0	◆
d-36	本机累积通电时间(小时)	0~65535H	1H	0	◆
d-37	风扇累积运行时间(小时)	0~65535H	1H	0	◆
d-38	累积用电量(低位)	0~9999KWH	1KWH	0	◆
d-39	累积用电量(高位)	0~99999KWH (*10000)	1KWH	0	◆
d-40	PID压力反馈	0.00~60.00(MPa、Kg)	0.01	0	◆

参数简表及使用说明

d-41	输出功率	0.0~6553.5KW	0.1KW	0	◆
d-42	专用机型监控参数(保留)	—	—	0	◆
d-43	专用机型监控参数(保留)	—	—	0	◆
d-44	专用机型监控参数(保留)	—	—	0	◆
d-45	专用机型监控参数(保留)	—	—	0	◆
d-46	专用机型监控参数(保留)	—	—	0	◆
d-47	专用机型监控参数(保留)	—	—	0	◆
d-48	前三次故障类型	0~27	1	0	◆
d-49	前二次故障类型	0~27	1	0	◆
d-50	前一次故障类型	0~27	1	0	◆
d-51	当前故障类型	0~27	1	0	◆
d-52	当前故障时的运行频率	0.00~【F0.16】 上限频率	0.01Hz	0.00	◆
d-53	当前故障时的输出电流	0.0~6553.5A	0.1A	0.0	◆
d-54	当前故障时的母线电压	0~999V	1V	0	◆
d-55	当前故障时的输入端子状态	0~7FH 注:展开为二进制后表示由高到低依次为X7/X6/X5/X4/X3/X2/X1	1	0	◆
d-56	当前故障时的输出端子状态	0~FH 注:展开为二进制后表示由高到低依次为R2/R1/Y2/Y1	1	0	◆
d-57	当前故障时的变频器运行状态	0~FFFFH	1	0	◆

参数简表及使用说明

4.6 无感矢量型参数

F0组-基本运行参数					
功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
F0.00	用户密码	0~65535 注1: 0~9; 密码保护 注2: 密码设置成功, 需等待3分钟才能生效 注3: 写保护对本参数无效且不能被初始化	1	0	○
F0.01	控制软件版本号	1.00~99.99	0.01	1.02	◆
F0.02	面板软件版本号	1.00~99.99	0.01	1.00	◆
F0.03	变频器额定功率	0.4~999.9KW(G/P)	0.1KW	机型设定	◆
F0.04	变频器机型选择	0:G型(恒转矩负载机型) 1:P型(风机、水泵类负载机型) 注1: 设置为P型后, 电机参数自动刷新, 无须更改任何参数即可作为大一档的风机水泵专用变频器使用 注2: 本参数不能被初始化, 请手动修改	1	0	×
F0.05	控制方式	0:普通V/F控制(手动转矩提升) 1:高级V/F控制(自动转矩提升) 2:开环电流矢量控制(SVC) 3:保留 4:分离型V/F控制 注:本参数不能被初始化, 请手动修改	1	机型设定	×

参数简表及使用说明

F0.06	运行命令通道选择	0:操作面板运行命令通道 1:端子运行命令通道 2:通讯运行命令通道	1	0	○
F0.07	主频率源A选择	0:数字给定1(面板▲/▼键、编码器+F0.12) 1:数字给定2(端子UP/DOWN调整+F0.13) 2:数字给定3(通讯设定) 3:AI1模拟给定(0~10V/20mA) 4:AI2模拟给定(0~10V) 5:脉冲给定(0~50KHZ) 6:简易PLC设定 7:多段速运行设定 8:PID控制设定 9:面板电位器	1	9	○
F0.08	辅助频率源B选择	0:数字给定1(面板▲/▼键、编码器+F0.12) 1:数字给定2(端子UP/DOWN调整+F0.13) 2:数字给定3(通讯设定) 3:AI1模拟给定(0~10V/20mA) 4:AI2模拟给定(0~10V) 5:脉冲给定(0~50KHZ) 6:简易PLC设定 7:多段速运行设定 8:PID控制设定 9:面板电位器	1	3	○
F0.09	频率源给定方式	0:主频率源 A 1:A*K*B 2:A-K*B 3: A-K*B 4:MAX(A, K*B) 5:MIN(A, K*B) 6:由A切换到K*B(A优先于K*B) 7:由A切换到(A+K*B) (A优先于A+K*B) 8:由A切换到(A-K*B) (A优先于A-K*B) 注1: 频率切换需通过端子配合实现 注2: 相对于本频率源给定方式, 摆频控制拥有更高优先级	1	0	○

参数简表及使用说明

F0.10	数字给定1控制	LED个位:掉电存储 0:存储 1:不存储 LED十位:停机保持 0:保持 1:不保持	1	000	○
F0.11	数字给定2控制	LED百位:▲/▼键、UF/DOWN频率负调节 0:无效 1:有效 LED千位:保留	1	000	○
F0.12	频率源数字1设定	0.00Hz~【F0.16】上限频率	0.01Hz	50.00	○
F0.13	频率源数字2设定	0.00Hz~【F0.16】上限频率	0.01Hz	50.00	○
F0.14	辅助频率源权系数K设定	0.01~10.00	0.01	1.00	○
F0.15	最大输出频率	低频段:MAX { 50.00,【F0.16】} ~300.00 高频段:MAX { 50.0,【F0.16】} ~ 3000.0	0.01Hz	50.00	×
F0.16	上限频率	【F0.17】~【F0.15】	0.01Hz	50.00	×
F0.17	下限频率	0.00Hz~【F0.16】	0.01Hz	0.00	×
F0.18	频率输出模式	0:低频模式(0.00~300.00Hz) 1:高频模式(0.0~3000.0Hz) 注:高频模式仅对VF控制有效	1	0	×
F0.19	加速时间1	0.1~3600.0S 0.4~4.0KW 7.5S 5.5~30.0KW 15.0S	0.1S	机型设定	○
F0.20	减速时间1	37.0~132.0KW 30.0S 160.0~630.0KW 60.0S	0.1S	机型设定	○
F0.21	运转方向设定	0:正转 1:反转 2:反转防止	1	0	×
F0.22	载波频率设置	1.0~16.0KHz 0.4~4.0KW 6.0KHz 1.0~16.0KHz 5.5~30KW 4.5KHz 1.0~16.0KHz 37~132KW 3.0KHz 1.0~10.0KHz 160~630KW 1.8KHz 1.0~5.0 KHz	0.1KHz	机型设定	○

参数简表及使用说明

F1组-辅助运行参数					
功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
F1.00	起动方式	0:起动频率起动 1:直流制动+起动频率起动 2:转速跟踪起动	1	0	×
F1.01	起动频率	0.00~50.00Hz 注:当F0.18=1(高频模式)时,起动频率的取值上限为500.0Hz	0.01Hz	1.00	○
F1.02	起动频率保持时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	○
F1.03	起动直流制动电流	0.0~150.0%*电机额定电流	0.1%	0.0%	○
F1.04	起动直流制动时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	○
F1.05	加减速方式	0:直线加减速 1:S曲线加减速	1	0	×
F1.06	S曲线起始段时间比例	10.0~50.0%	0.1%	20.0%	○
F1.07	S曲线结束段时间比例	10.0~50.0%	0.1%	20.0%	○
F1.08	停机方式	0:减速停机 1:自由停机	1	0	×
F1.09	停机直流制动起始频率	0.00~【F0.16】上限频率	0.01Hz	0.00	○
F1.10	停机直流制动等待时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	○
F1.11	停机直流制动电流	0.0~150.0%*电机额定电流	0.1%	0.0%	○
F1.12	停机直流制动时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	○
F1.13	加速时间2		0.1	机型设定	○
F1.14	减速时间2		0.1	机型设定	○
F1.15	加速时间3	0.1~3600.0S 0.4~4.0KW 7.5S 5.5~30.0KW 15.0S	0.1	机型设定	○
F1.16	减速时间3	37.0~132.0KW 40.0S 160.0~630.0KW 60.0S	0.1	机型设定	○
F1.17	加速时间4		0.1	机型设定	○
F1.18	减速时间4		0.1	机型设定	○
F1.19	加减速时间单位选择	0:秒 1:分 2:0.1秒	1	0	○
F1.20	点动正转运行频率设定	0.00~【F0.16】上限频率	0.01Hz	5.00	○
F1.21	点动反转运行频率设定	0.00~【F0.16】上限频率	0.01Hz	5.00	○
F1.22	点动加速时间设定	0.1~3600.0S 0.4~4.0KW 7.5S 5.5~30.0KW 15.0S 37.0~132.0KW 40.0S 160.0~630.0KW 60.0S	0.1s	机型设定	○
F1.23	点动减速时间设定		0.1s	机型设定	○

参数简表及使用说明

F1.24	点动间隔时间设定	0.0~100.0s	0.1s	0.1	○
F1.25	跳跃频率1	0.00~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F1.26	跳跃频率1范围	0.00~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F1.27	跳跃频率2	0.00~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F1.28	跳跃频率2范围	0.00~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F1.29	跳跃频率3	0.00~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F1.30	跳跃频率3范围	0.00~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F1.31	设定频率低于下限 频率时动作	0:以下限频率运行 1:经延迟时间后零频运行 (启动时无延时) 2:经延迟时间后停机 (启动时无延时)	1	0	×
F1.32	频率低于下限频率时 停机延迟时间 (简易休眠)	0.0~3600.0s	0.1	10.0	○
F1.33	零频制动电流	0.0~150.0%电机额定电流	0.1	0.0	×
F1.34	正反转死区时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	○
F1.35	正反转切换模式	0:过零频切换 1:起动频率切换	1	0	×
F1.36	紧急停车备用减速时间	0.1~3600.0s	0.1s	1.0	○
F1.37	停机直流制动电流维持时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	○

F2组-电机参数

功能码	名称	设定范围	最小 单位	出厂 设定	更 改
F2.00	电机类型选择	0:交流异步电机 1:永磁同步电机(保留) 注:本参数不能被初始化, 请手动修改	1	0	×
F2.01	电机额定功率	0.4~999.9KW	0.1KW	机型设定	×
F2.02	电机额定频率	0.01Hz~【F0.15】最大频率	0.01Hz	50.00	×
F2.03	电机额定转速	0~60000RPM	1RPM	机型设定	×
F2.04	电机额定电压	0~999V	1V	机型设定	×
F2.05	电机额定电流	0.1~6553.5A	0.1A	机型设定	×

参数简表及使用说明

F2.06	异步电机定子电阻	0.001~20.000Ω	0.001Ω	机型设定	×
F2.07	异步电机转子电阻	0.001~20.000Ω	0.001Ω	机型设定	×
F2.08	异步电机定子电感	0.1~6553.5mH	0.1mH	机型设定	×
F2.09	异步电机定子互感	0.1~6553.5mH	0.1mH	机型设定	×
F2.10	异步电机空载电流	0.01~655.35A	0.01A	机型设定	×
F2.11~ F2.15	保留	—	—	0	◆
F2.16	电机调谐选择	0:不动作 1:静态调谐 2:空载完整调谐	1	0	×
F2.17	异步电机预励磁保持 时间	0.00~10.00S 0.4~4.0KW 0.02S 5.5~30KW 0.05S 37~132KW 0.10S 160~630KW 0.20S 注:本参数对VF控制无效	0.01S	机型设定	×

F3组-保留参数

F4组-速度环及转矩控制参数					
功能码	名称	设定范围	最小 单位	出厂 设定	更 改
F4.00	速度环(ASR1)比例增益	0.000~6.000	0.001	1.000	○
F4.01	速度环(ASR1)积分时间	0.000~32.000S	0.001S	1.000	○
F4.02	ASR1滤波时间常数	0.000~0.100S	0.001S	0.000	○
F4.03	切换低点频率	0.00Hz~【F4.07】	0.01Hz	5.00	○
F4.04	速度环(ASR2)比例增益	0.000~6.000	0.001	1.500	○
F4.05	速度环(ASR2)积分时间	0.000~32.000S	0.001S	0.500	○
F4.06	ASR2滤波时间常数	0.000~0.100S	0.001S	0.000	○
F4.07	切换高点频率	【F4.03】~【F0.16】上限频率	0.01Hz	10.00	○
F4.08	矢量控制正转差补偿系数(电动状态)	50.0%~200.0%额定转差频率	0.1%	100%	○
F4.09	矢量控制反转差补偿系数(制动状态)	50.0%~200.0%额定转差频率	0.1%	100%	○

参数简表及使用说明

F4.10	速度与转矩控制选择	0:速度 1:转矩 2:条件有效(端子切换)	1	0	<input checked="" type="checkbox"/>
F4.11	速度与转矩切换延时	0.01~1.00S	0.01S	0.05	<input checked="" type="checkbox"/>
F4.12	转矩指令选择	0:键盘数字给定 1:AI1 2:AI2 3:通讯给定	1	0	<input type="radio"/>
F4.13	键盘数字设定转矩	-200.0%~200.0%*电机额定电流	0.1%	0%	<input type="radio"/>
F4.14	转矩控制模式之速度限定通道选择1(正向)	0:键盘数字给定1 1:AI1 2:AI2	1	0	<input type="radio"/>
F4.15	转矩控制模式之速度限定通道选择1(反向)	0:键盘数字给定2 1:AI1 2:AI2	1	0	<input type="radio"/>
F4.16	键盘数字限定速度1	0.0~100.0%*【F0.15】最大频率	0.1%	100.0%	<input type="radio"/>
F4.17	键盘数字限定速度2	0.0~100.0%*【F0.15】最大频率	0.1%	100.0%	<input type="radio"/>
F4.18	转矩上升时间	0.0~10.0S	0.1S	0.1	<input type="radio"/>
F4.19	转矩下降时间	0.0~10.0S	0.1S	0.1	<input type="radio"/>
F4.20	矢量模式之电动转矩限定	G型:0.0%~200.0%*电机额定电流 180.0% P型:0.0%~200.0%*电机额定电流 120.0%	0.1%	机型设置	<input type="radio"/>
F4.21	矢量模式之制动转矩限定	G型:0.0%~200.0%*电机额定电流 180.0% P型:0.0%~200.0%*电机额定电流 120.0%	0.1%	机型设置	<input type="radio"/>
F4.22	转矩检出动作选择	0:检出无效 1:恒速中检出过转矩后继续运行 2:运行中检出过转矩后继续运行 3:恒速中检出过转矩后切断输出 4:运行中检出过转矩后切断输出 5:恒速中检出不足转矩后继续运行 6:运行中检出不足转矩后继续运行 7:恒速中检出不足转矩后切断输出 8:运行中检出不足转矩后切断输出	1	0	<input checked="" type="checkbox"/>

参数简表及使用说明

F4.23	转矩检出水平	G型: 0.0%~200.0%*电机额定电流 150.0% P型: 0.0%~200.0%*电机额定电流 110.0%	0.1%	机型设置	<input checked="" type="checkbox"/>
F4.24	转矩检出时间	0.0~10.0S	0.1S	0.0	<input checked="" type="checkbox"/>
F4.25	静摩擦系数截止频率	0.00~300.00Hz	0.01Hz	10.00	<input type="radio"/>
F4.26	静摩擦系数设定	0.0~200.0	0.1	0.0	<input type="radio"/>
F4.27	静摩擦系数维持时间	0.00~600.00s	0.01S	0.00	<input checked="" type="checkbox"/>
F5组-VF控制参数					
功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
F5.00	V/F曲线设定	0:线性曲线 1:降转矩曲线1(1.3次幂) 2:降转矩曲线2(1.5次幂) 3:降转矩曲线3(1.7次幂) 4:平方曲线 5:用户设定V/F曲线 (由F5.01 ~F5.06确定)	1	0	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.01	V/F频率值F1	0.00~频率值F2	0.01Hz	12.50	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.02	V/F电压值V1	0.0~电压值V2	0.1%	25.0%	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.03	V/F频率值F2	频率值F1~频率值F3	0.01Hz	25.00	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.04	V/F电压值V2	电压值V1~电压值V3	0.1%	50.0%	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.05	V/F频率值F3	频率值F2~【F2.02】电机额定频率	0.01Hz	37.50	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.06	V/F电压值V3	电压值V2~100.0%*【F2.04】电机额定电压	0.1%	75.0%	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.07	转矩提升设置	0.0~30.0%*电机额定电压 【F2.04】注: 0.0代表转矩提升值为0, 而不是自动提升	0.1%	机型设置	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.08	转矩提升截止频率	0.00~电机额定频率	0.01Hz	15.00	<input checked="" type="checkbox"/>
F5.09	V/F控制转差频率补偿	0.0~200.0%*额定转差	0.1%	0.0%	<input type="radio"/>
F5.10	V/F控制转差补偿滤波系数	1~10	1	3	<input type="radio"/>

参数简表及使用说明

F5.11	V/F控制转矩补偿滤波系数	0~10	1	机型设定	<input type="radio"/>
F5.12	分离型V/F控制选择	0:VF半分离模式, 电压开环输出 1:VF半分离模式, 电压闭环输出 2:VF完全分离模式, 电压开环输出 3:VF完全分离模式, 电压闭环输出 注1:当选择VF分离控制时, 请将变频器的死区补偿功能关闭 注2:半分离的概念就是启动过程中变频器的频率和电压依然保持变频变压的关系, 当频率到达设定频率后, 电压和频率才分离	1	0	<input checked="" type="radio"/>
F5.13	电压给定通道	0:数字给定 1:A11 2:A12	1	0	<input type="radio"/>
F5.14	电压闭环输出之电压反馈通道	0:A11 1:A12 注:本参数仅对闭环输出模式有效	1	0	<input checked="" type="radio"/>
F5.15	数字设定输出电压值	0.0~200.0%*电机额定电压 注:开环输出模式下, 最大输出电压为100.0%电机额定电压	0.1%	100.0%	<input type="radio"/>
F5.16	电压闭环调整之偏差极限	0.0~5.0%*电机额定电压	0.1%	2.0%	<input checked="" type="radio"/>
F5.17	半分离模式之VF曲线最大电压	0.0~100.0%*电机额定电压 注:此电压代表变频器的输出电压	0.1%	80.0%	<input checked="" type="radio"/>
F5.18	电压闭环输出之控制器调整周期	0.01~10.00s	0.01s	0.10	<input checked="" type="radio"/>
F5.19	电压上升时间	0.1~3600.0S 注:本参数仅对完全分离后的电压开环输出方式有效	0.1s	10.0	<input type="radio"/>
F5.20	电压下降时间		0.1s	10.0	<input type="radio"/>
F5.21	电压反馈断线处理	0:告警并以断线时刻电压维持运行 1:告警并将电压降至限幅电压运行 2:保护动作并自由停车	1	0	<input checked="" type="radio"/>
F5.22	电压反馈断线检测值	0.0~100.0%*电机额定电压	0.1%	2.0%	<input type="radio"/>
F5.23	电压反馈断线检测时间	0.0~100.0S	0.1s	10.0	<input type="radio"/>

参数简表及使用说明

F5.24	电压反馈断线之限幅电压	0.0~100.0%*电机额定电压 注:此电压代表变频器的输出电压, 合理设置此参数可防止断线时刻电压超调导致的设备损坏	0.1%	80.0%	<input type="radio"/>
F6组-模拟量及脉冲输入与输出参数					
功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
F6.00	AI1输入对应物理量	0:速度指令(输出频率, -100.0%~100.0%) 1:转矩指令(输出转矩, -200.0%~200.0%) 2:电压指令(输出电压, 0.0%~200.0%*电机额定电压)	1	0	<input checked="" type="radio"/>
F6.01	AI1输入下限	0.00V/0.00mA~10.00V/20.00mA	0.01V	0.00	<input type="radio"/>
F6.02	AI1下限对应物理量设定	-200.0%~200.0% 注: 范围与F6.00关联	0.1%	0.0%	<input type="radio"/>
F6.03	AI1输入上限	0.00V/0.00mA~10.00V/20.00mA	0.01V	10.00	<input type="radio"/>
F6.04	AI1上限对应物理量设定	-200.0%~200.0% 注: 范围与F6.00关联	0.1%	100.0%	<input type="radio"/>
F6.05	AI1输入滤波时间	0.00S~10.00S	0.01S	0.05	<input type="radio"/>
F6.06	AI2输入对应物理量	0:速度指令输出频率, -100.0%~100.0% 1:转矩指令(输出转矩, -200.0%~200.0%) 2:电压指令(输出电压, 0.0%~200.0%*电机额定电压)	1	0	<input checked="" type="radio"/>
F6.07	AI2输入下限	0.00V~10.00V	0.01V	0.00	<input type="radio"/>
F6.08	AI2下限对应物理量设定	-200.0%~200.0% 注: 范围与F6.00关联	0.1%	0.0%	<input type="radio"/>
F6.09	AI2输入上限	0.00V~10.00V	0.01V	10.00	<input type="radio"/>
F6.10	AI2上限对应物理量设定	-200.0%~200.0% 注: 范围与F6.00关联	0.1%	100.0%	<input type="radio"/>
F6.11	AI2输入滤波时间	0.00S~10.00S	0.01S	0.05	<input type="radio"/>

参数简表及使用说明

F6.12	模拟量输入防抖偏差极限	0.00V~10.00V	0.01V	0.00	○
F6.13	零频运行阈值	零频回差~50.00Hz 注：当F0.18=1(高频率模式)时，该功能码的取值上限为500.0Hz	0.01Hz	0.00	○
F6.14	零频回差	0.00~零频运行阈值	0.01Hz	0.00	○
F6.15	外部脉冲输入对应物理量	0:速度指令(输出频率，-100.0%~100.0%) 1:转矩指令(输出转矩，-200.0%~-200.0%)	1	0	×
F6.16	外部脉冲输入下限	0.00~50.00kHz	0.01kHz	0.00	○
F6.17	外部脉冲下限对应物理量设定	-200.0%~200.0% 注：范围与F6.15关联	0.1%	0.0%	○
F6.18	外部脉冲输入上限	0.00~50.00kHz	0.01kHz	50.00	○
F6.19	外部脉冲上限对应物理量设定	-200.0%~200.0% 注：范围与F6.15关联	0.1%	100.0%	○
F6.20	外部脉冲输入滤波时间	0.00S~10.00S	0.01S	0.05	○
F6.21	A01多功能模拟量输出端子功能选择	0:输出频率(转差补偿前) 1:输出频率(转差补偿后) 2:设定频率 3:电机转速(估算值) 4:输出电流 5:输出电压 6:母线电压 7:FID给定量 8:FID反馈量 9:A11 10:A12 11:输入脉冲频率 12:转矩电流 13:磁通电流 14:通讯设定	1	0	○
F6.22	A02多功能模拟量输出端子功能选择		1	4	○
F6.23	D0多功能脉冲量输出端子功能选择		1	11	○
F6.24	A01输出下限对应物理量	-200.0%~200.0%	0.1%	0.0%	○
F6.25	A01输出下限	0.00~10.00V	0.01V	0.00	○
F6.26	A01输出上限对应物理量	-200.0%~200.0%	0.1%	100.0%	○
F6.27	A01输出上限	0.00~10.00V	0.01V	10.00	○

参数简表及使用说明

F6.28	A02输出下限对应物理量	-200.0%~200.0%	0.1%	0.0%	○
F6.29	A02输出下限	0.00~10.00V	0.01V	0.00	○
F6.30	A02输出上限对应物理量	-200.0%~200.0%	0.1%	100.0%	○
F6.31	A02输出上限	0.00~10.00V	0.01V	10.00	○
F6.32	Do输出下限对应物理量	-200.0%~200.0%	0.1%	0.0%	○
F6.33	Do输出下限	0.00~50.00kHz	0.01kHz	0.00	○
F6.34	Do输出上限对应物理量	-200.0%~200.0%	0.1%	100.0%	○
F6.35	Do输出上限	0.00~50.00kHz	0.01kHz	50.00	○
F6.36	AI多点曲线选择	LED个位：AI1多点曲线选择 0：禁止1：有效 LED十位：AI2多点曲线选择 0：禁止 1：有效 LED百位：保留 LED千位：保留	1	00	×
F6.37	AI1曲线最小输入	0.00~【F6.39】	0.01V	0.00	○
F6.38	AI1曲线最小输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.1%	0.0%	○
F6.39	AI1曲线拐点1输入	【F6.37】~【F6.41】	0.01V	3.00	○
F6.40	AI1曲线拐点1输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.1%	30.0%	○
F6.41	AI1曲线拐点2输入	【F6.39】~【F6.43】	0.01V	6.00	○
F6.42	AI1曲线拐点2输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.10%	60.0%	○
F6.43	AI1曲线最大输入	【F6.41】~10.00	0.01V	10.00	○
F6.44	AI1曲线最大输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.10%	100.0%	○
F6.45	AI2曲线最小输入	0.00~【F6.47】	0.01V	0.00	○
F6.46	AI2曲线最小输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.10%	0.0%	○

参数简表及使用说明

F6.47	AI2曲线拐点1输入	【F6.45】~【F6.49】	0.01V	3.00	○
F6.48	AI2曲线拐点1输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.10%	30.0%	○
	注: 范围与F6.06关联				
F6.49	AI2曲线拐点2输入	【F6.47】~【F6.51】	0.01V	6.00	○
F6.50	AI2曲线拐点2输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.10%	60.0%	○
	注: 范围与F6.06关联				
F6.51	AI2曲线最大输入	【F6.49】~10.00	0.01V	10.00	○
F6.52	AI2曲线最大输入对应设定	-200.0%~200.0%	0.10%	100.0%	○
	注: 范围与F6.06关联				

F7组-数字量输入与输出参数

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
F7.00	输入端子X1功能 (F8.21为非0值时, 默认58号功能)	0:控制端闲置 1:正转运行(FWD) 2:反转运行(REV) 3:三线式运转控制 4:正转点动控制 5:反转点动控制 6:自由停机控制 7:外部复位信号输入(RST) 8:外部设备故障常开输入 9:外部设备故障常闭输入 10:紧急停车功能(以最快速度刹车) 11:外部停机控制 12:频率递增指令 13:频率递减指令 14:UP/DOWN端子频率清零 15:多段速选择1 16:多段速选择2 17:多段速选择3 18:多段速选择4 19:加减速时间选择TT1	1	1	×
F7.01	输入端子X2功能 (F8.21为非0值时, 默认59号功能)		1	2	×
F7.02	输入端子X3功能 (F8.21为非0值时, 默认60号功能)		1	4	×

参数简表及使用说明

F7.03	输入端子X4功能 (F8.21为非0值时, 默认61号功能)	20:加减速时间选择TT2 21:运行命令通道选择1 22:运行命令通道选择2 23:变频器运行禁止指令 24:变频器运行禁止指令 25:运行命令切换至面板 26:运行命令切换至端子 27:运行命令切换至通讯 28:辅助频率清零 29:频率源A与K*B切换 30:频率源A与A+K*B切换 31:频率源A与A-K*B切换 32:保留 33:PID控制投入 34:PID控制暂停 35:摆频控制投入 36:摆频控制暂停 37:摆频状态复位 38:PLC控制投入 39:PLC暂停 40:PLC复位 41:计数器清零信号输入 42:计数器触发信号输入 43:定时触发输入 44:定时清零输入 45:外部脉冲频率输入(仅对X7有效) 46:长度清零 47:长度计数输入(仅对X7有效) 48:速度与转矩控制切换 49:转矩控制禁止 50~55:保留 56~57:保留 58:启动/停 59:运行允许 60:联锁1 61:联锁2 62:联锁3 63:PF启/停 64:频率切换上并运行 65:第一组PID切换到第二组PID 66~99:保留	1	7	×
F7.04	输入端子X5功能 (F8.21为非0值时, 默认62号功能)	33:PID控制投入 34:PID控制暂停 35:摆频控制投入 36:摆频控制暂停 37:摆频状态复位 38:PLC控制投入 39:PLC暂停 40:PLC复位 41:计数器清零信号输入 42:计数器触发信号输入 43:定时触发输入 44:定时清零输入 45:外部脉冲频率输入(仅对X7有效) 46:长度清零 47:长度计数输入(仅对X7有效) 48:速度与转矩控制切换 49:转矩控制禁止 50~55:保留 56~57:保留 58:启动/停 59:运行允许 60:联锁1 61:联锁2 62:联锁3 63:PF启/停 64:频率切换上并运行 65:第一组PID切换到第二组PID 66~99:保留	1	8	×
F7.05	输入端子X6功能 (F8.21为非0值时, 默认63号功能)	41:计数器清零信号输入 42:计数器触发信号输入 43:定时触发输入 44:定时清零输入 45:外部脉冲频率输入(仅对X7有效) 46:长度清零 47:长度计数输入(仅对X7有效) 48:速度与转矩控制切换 49:转矩控制禁止 50~55:保留 56~57:保留 58:启动/停 59:运行允许 60:联锁1 61:联锁2 62:联锁3 63:PF启/停 64:频率切换上并运行 65:第一组PID切换到第二组PID 66~99:保留	1	0	×
F7.06	输入端子X7/XP功能 (高速脉冲输入)	50~55:保留 56~57:保留 58:启动/停 59:运行允许 60:联锁1 61:联锁2 62:联锁3 63:PF启/停 64:频率切换上并运行 65:第一组PID切换到第二组PID 66~99:保留	1	45	×

参数简表及使用说明

F7.07	保留	—	—	0	◆
F7.08	开关量滤波次数	1~10 1:代表2MS扫描时间单位	1	5	○
F7.09	上电时端子功能检测选择	0:上电时端子运行命令无效 1:上电时端子运行命令有效	1	0	○
F7.10	输入端子有效逻辑设定(X1~X7)	0~7FH 0表示正逻辑,即X端子与公共端连通有效,断开无效 1表示反逻辑,即X端子与公共端连通无效,断开有效	1	00	×
F7.11	FWD/REV端子控制模式	0:二线式控制模式1 1:二线式控制模式2 2:三线式控制模式1 3:三线式控制模式2	1	0	×
F7.12	UF/DOWN端子频率修改速率	0.01~50.00Hz/S 注:当F0.18=1(高頻模式)时,该功能码的取值上限为500.00Hz/S	0.01Hz/S	1.00	○
F7.13	保留	—	—	0	◆
F7.14	Y1输出延迟时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	×
F7.15	Y2输出延迟时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	×
F7.16	R1输出延迟时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	×
F7.17	R2输出延迟时间	0.0~100.0s	0.1s	0.0	×
F7.18	开路集电极输出端子Y1设定	0:无输出 1:变频器正转运行 2:变频器反转运行 3:故障输出 4:频率/速度水平检测信号(FDT1) 5:频率/速度水平检测信号(FDT2) 6:频率/速度到达信号(FAR) 7:变频器零转速运行中指示 8:输出频率到达上限 9:输出频率到达下限 10:运行时设定频率下限值到达 11:变频器过载报警信号 12:计数器检测信号输出 13:计数器复位信号输出 14:变频器运行准备就绪 15:可编程多段速运行一个周期完成	1	0	×
F7.19	开路集电极输出端子Y2设定		1	0	×

参数简表及使用说明

F7.20	可编程继电器R1输出	16:可编程多段速阶段运行完成 17:摆频上/下限限制 18:限流动作中 19:过压失速动作中 20:欠压封锁停机 21:休眠中 22:变频器告警信号 (PID断线、RS485通讯失败、面板通讯失败、EEFROM读写失败、编码器断线告警等) 23:A11>A12 24:长度到达输出 25:定时时间到达 26:能耗制动动作 27:直流制动动作 28:磁通制动动作中 29:转矩限制中 30:过转矩指示 31:辅助电机1 32:辅助电机2 33:累计运行时间到达34~49 多段速或多段速或简易PLC 运行阶段数指示 50:运行指示信号 51:温度到达指示 52:变频器停机或零速运行中指示 53:保留 54:保留 55:通讯设定 56~99:保留	1	3	×
F7.21	可编程继电器R2输出	50:运行指示信号 51:温度到达指示 52:变频器停机或零速运行中指示 53:保留 54:保留 55:通讯设定 56~99:保留	1	0	×
F7.22	输出端子有效逻辑设定(Y1~Y2)	0~3H 0:表示正逻辑,即Y1端子与公共端连通有效,断开无效 1:表示反逻辑,即Y1端子与公共端连通无效,断开有效	1	0	×
F7.23	频率到达FAR检测宽度	0.0~100.0% 【F0.15】最大频率	0.1%	10.0%	○
F7.24	FDT1检出方式	0:速度设定值 1:速度检测值	1	0	○
F7.25	FDT1水平设定	0.00Hz~ 【F0.16】上限频率	0.01Hz	50.00	○
F7.26	FDT1滞后值	0.0~100.0% 【F7.25】	0.1%	2.0%	○
F7.27	FDT2检出方式	0:速度设定值 1:速度检测值	1	0	○
F7.28	FDT2水平设定	0.00Hz~ 【F0.16】上限频率	0.01Hz	25.00	○
F7.29	FDT2滞后值	0.0~100.0% 【F7.28】	0.1%	4.0%	○

参数简表及使用说明

F7.30	计数到达处理开关量 滤波次数	0:停止计数, 停止输出 1:停止计数, 继续输出 2:循环计数, 停止输出 3:循环计数, 继续输出	1	3	<input checked="" type="checkbox"/>
F7.31	计数起动条件	0:上电即一直启动 1:运行状态时启动, 停机状态时停止	1	1	<input type="radio"/>
F7.32	计数器复位值设定	【F7.33】～65535	1	0	<input type="radio"/>
F7.33	计数器检测值设定	0～【F7.32】	1	0	<input type="radio"/>
F7.34	定时到达处理	0:停止定时, 停止输出 1:停止定时, 继续输出 2:循环定时, 停止输出 3:循环定时, 继续输出	1	3	<input checked="" type="checkbox"/>
F7.35	定时起动条件	0:上电即一直启动 1:运行状态时启动, 停机状态时停止	1	1	<input checked="" type="checkbox"/>
F7.36	定时时间设定	0～65535S	1S	0	<input type="radio"/>
F7.37	Y1断开延迟时间	0.0～100.0s	0.1S	0.0	<input checked="" type="checkbox"/>
F7.38	Y2断开延迟时间	0.0～100.0s	0.1S	0.0	<input checked="" type="checkbox"/>
F7.39	R1断开延迟时间	0.0～100.0s	0.1S	0.0	<input checked="" type="checkbox"/>
F7.40	R2断开延迟时间	0.0～100.0s	0.1S	0.0	<input checked="" type="checkbox"/>

F8组-PID控制参数

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
F8.00	PID运行投入方式	0:自动 1:通过定义的多功能端子手动投入	1	0	<input checked="" type="checkbox"/>
F8.01	PID给定通道选择	0:数字给定 1:AI1 2:AI2 3:脉冲给定 4:RS485通讯 5:压力给定 (MPa, Kg) 6:面板电位器给定	1	0	<input type="radio"/>
F8.02	给定数字量设定	0.0～100.0%	0.1%	50.0%	<input type="radio"/>

参数简表及使用说明

F8.03	PID反馈通道选择	0:AI1 1:AI2 2:AI1+AI2 3:AI1-AI2 4:MAX (AI1, AI2) 5:MIN (AI1, AI2) 6:脉冲给定 7:RS485通讯	1	0	<input type="radio"/>
F8.04	PID控制器高级特性设置	LED个位:PID极性选择 0:正 1:负 LED十位:比例调节特性(保留) 0:恒定比例积分调节 1:自动变比例积分调节 LED百位:积分调节特性 0:频率到达上下限时, 停止积分调节 1:频率到达上下限时, 继续积分调节 LED千位:保留	1	000	<input checked="" type="checkbox"/>
F8.05	比例增益KP1	0.01～100.00	0.01	5.00	<input type="radio"/>
F8.06	积分时间Ti1	0.01～10.00s	0.01s	0.05	<input type="radio"/>
F8.07	微分时间Td1	0.01～10.00s 0.0:微分	0.01s	0.00	<input type="radio"/>
F8.08	采样周期T	0.01～10.00s 0.00:自动	0.01s	0.10	<input type="radio"/>
F8.09	偏差极限	0.0～100.0%	0.1%	2.0%	<input type="radio"/>
F8.10	闭环预置频率	0.00～上限频率	0.01Hz	0.00	<input type="radio"/>
F8.11	预置频率保持时间	0.0～3600.0s	0.1s	0.0	<input checked="" type="checkbox"/>
F8.12	睡眠模式	0:无效 1:反馈压力超过或低于睡眠阀值时睡眠 2:反馈压力和输出频率稳定时睡眠	1	1	<input checked="" type="checkbox"/>
F8.13	睡眠停机方式选择	0:减速停机 1:自由停机	1	0	<input type="radio"/>
F8.14	进入睡眠时的反馈与设定压力之偏差	0.0～20.0% 注:本功能参数仅对第二种睡眠模式有效	0.1%	5.0%	<input type="radio"/>
F8.15	睡眠阀值	0.0～200.0% 注:该阀值是给定压力的百分比, 本功能参数仅对第一种睡眠模式有效	0.1%	100.0%	<input type="radio"/>

参数简表及使用说明

F8.16	苏醒阀值	0.0~200.0% 注:该阀值是给定压力的百分比	0.1%	90.0%	○
F8.17	睡眠延迟时间	0.0~3600.0s	0.1S	100.0	○
F8.18	苏醒延迟时间	0.0~3600.0s	0.1S	5.0	○
F8.19	加泵延迟时间	0.0~3600.0s	0.1S	10.0	○
F8.20	减泵延迟时间	0.0~3600.0s	0.1S	10.0	○
F8.21	供水使能(F8.21~F8.24硬件不支持)	0:无效 1:PFC有效 2:SPFC有效	1	0	×
F8.22	端子接入断开延时	0.0~6000.0s	0.1S	0.1	○
F8.23	轮询时间	0.0~6000.0h	0.1h	48.0	○
F8.24	减泵下限频率	0.0~600.00HZ	0.01HZ	35.00	×
F8.25	传感器量程	0.000~60.000	0.001MPa	10,000	○
F8.26	压力设定	0.000~【F8.25】	0.001MPa	5,000	○
F8.27	主泵启动延时	0.0~3600.0s	0.1S	0.3	○
F8.28	辅泵启动方式选择	0:直启 1:软启	1	0	×
F8.29	比例增益KP2	0.01~100.00	0.01	1.00	○
F8.30	积分时间Ti2	0.01~10.00s	0.01s	0.10	○
F8.31	微分时间Td2	0.01~10.00s 0:无微分	0.01s	0.00	○
F8.32	PID上限截止频率	【F8.31】~300.00Hz -300.00Hz~【F8.32】	0.01HZ	50.00	×
F8.33	PID下限截止频率	注: 频率低于~99.99Hz时, 需设置F0.18个位为1	0.01HZ	0.00	×
F8.34	睡眠频率	0.00Hz~【F0.16】	0.01HZ	0.00	×

P9组-多段速与PLC运行、摆频与定长控制参数

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设置	更改
F9.00	PLC运行模式选择	0:单循环后停机 1:单循环后保持最终值运行 2:有限次连续循环 3:连续循环	1	0	×

参数简表及使用说明

F9.01	PLC运行投入方式	0:自动 1:通过定义的多功能端子手动投入	1	0	×
F9.02	PLC运行掉电记忆	0:不记忆 1:记忆掉电时刻的阶段、频率	1	0	×
F9.03	PLC启动方式	0:从第一段开始重新起动 1:从停机(故障)时刻的阶段开始起动 2:从停机(故障)时刻的阶段、频率开始起动	1	0	×
F9.04	有限次连续循环次数	1~65535	1	1	○
F9.05	PLC运行时间单位选择	0:s 1:m	1	0	×
F9.06	多段速频率0	-上限频率~上限频率	0.01Hz	5.00	○
F9.07	多段速频率1	-上限频率~上限频率	0.01Hz	10.00	○
F9.08	多段速频率2	-上限频率~上限频率	0.01Hz	15.00	○
F9.09	多段速频率3	-上限频率~上限频率	0.01Hz	20.00	○
F9.10	多段速频率4	-上限频率~上限频率	0.01Hz	25.00	○
F9.11	多段速频率5	-上限频率~上限频率	0.01Hz	30.00	○
F9.12	多段速频率6	-上限频率~上限频率	0.01Hz	40.00	○
F9.13	多段速频率7	-上限频率~上限频率	0.01Hz	50.00	○
F9.14	多段速频率8	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.15	多段速频率9	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.16	多段速频率10	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.17	多段速频率11	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.18	多段速频率12	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.19	多段速频率13	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.20	多段速频率14	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.21	多段速频率15	-上限频率~上限频率	0.01Hz	0.00	○
F9.22	第0段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.23	第0段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.24	第1段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.25	第1段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.26	第2段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.27	第2段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○

参数简表及使用说明

F9.28	第3段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.29	第3段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.30	第4段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.31	第4段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.32	第5段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.33	第5段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.34	第6段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.35	第6段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.36	第7段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.37	第7段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.38	第8段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.39	第8段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.40	第9段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.41	第9段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.42	第10段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.43	第10段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.44	第11段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.45	第11段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.46	第12段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.47	第12段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.48	第13段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.49	第13段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.50	第14段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.51	第14段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.52	第15段速加减速时间	0~3	1	0	○
F9.53	第15段速运行时间	0.0~6553.5S(M)	0.1S(M)	0.0	○
F9.54	保留	-	-	0	◆
F9.55	摆频控制	0:禁止 1:有效	1	0	×
F9.56	摆频运行投入方式	0:自动 1:通过定义的多功能端子手动投入	1	0	×

参数简表及使用说明

F9.56	摆频运行投入方式	0:自动 1:通过定义的多功能端子手动投入	1	0	×
F9.57	摆幅控制	0:固定摆幅 1:变摆幅	1	0	×
F9.58	摆频停机起动方式选择	0:按停机前记忆的状态起动 1:重新开始起动	1	0	×
F9.59	摆频状态掉电存储	0:存储 1:不存储	1	0	×
F9.60	摆频预置频率	0.00Hz~上限频率	0.01Hz	10.00	○
F9.61	摆频预置频率等待时间	0.0~3600.0s	0.1s	0.0	×
F9.62	摆频幅值	0.0~100.0%	0.1%	0.0%	○
F9.63	突跳频率	0.0~50.0% (相对摆频幅值)	0.1%	0.0%	○
F9.64	摆频上升时间	0.1~3600.0s	0.1s	5.0	○
F9.65	摆频下降时间	0.1~3600.0s	0.1s	5.0	○
F9.66	保留	-	-	0	◆
F9.67	定长控制	0:禁止 1:有效	1	0	×
F9.68	设定长度	0.000~65.535(KM)	0.001KM	0.000	○
F9.69	实际长度	0.000~65.535(KM)	0.001KM	0.000	○
F9.70	长度倍率	0.100~30.000	0.001	1.000	○
F9.71	长度校正系数	0.001~1.000	0.001	1.000	○
F9.72	测量轴周长	0.10~100.00CM	0.01CM	10.00	○
F9.73	轴每转脉冲数(X7)	1~65535	1	1024	○

PA组-保护参数

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
FA.00	电机过载保护选择	0:禁止 1:普通电机(电子热继电器方式,低速带补偿) 2:变频电机(电子热继电器方式,低速不补偿)	1	1	×
FA.01	电机过载保护系数	20.0%~120.0%	0.1%	100.0%	×
FA.02	欠压保护动作选择	0:禁止 1:允许(欠压视为故障)	1	0	×

参数简表及使用说明

FA. 03	欠压保护水平	220V:180~280V 380V:330~480V	200V 350V	1V	机型设定	×
FA. 04	过压限制水平	220V:350~390V 380V:600~780V	370V 660V	1V	机型设定	×
FA. 05	减速电压限制系数	0~100 0:过压失速保护无效	1	机型设定	×	
FA. 06	电流限制水平(仅VF模式有效)	G型:80%~200%*变频器额定电流 160% P型:80%~200%*变频器额定电流 120%	1%	机型设定	×	
FA. 07	弱磁区电流限制选择	0:由PA. 06的电流限制水平来限制 1:由PA. 06折算的电流限制水平来限制	1	0	×	
FA. 08	加速电流限制系数	0~100 0:加速电流限制无效	1	机型设定	×	
FA. 09	恒速电流限制使能	0:无效 1:有效	1	1	×	
FA. 10	掉载检出时间	0.1S~60.0S	0.1S	5.0	○	
FA. 11	掉载检出水平	0~100%*变频器额定电流 0:掉载检测无效	1%	0%	○	
FA. 12	过载报警延时	G型:20%~200%*变频器额定电流 160% P型:20%~200%*变频器额定电流 120%	1%	机型设定	○	
FA. 13	过载报警延时	0.0~30.0s	0.1s	10.0	○	
FA. 14	温度检测阈值	0.0°C~90.0°C	0.1°C	65.0°C	×	
FA. 15	输入输出缺相保护选择	0:均禁止 1:输入禁止, 输出允许 2:输入允许, 输出禁止 3:均允许	1	机型设定	×	
FA. 16	输入缺相保护延迟时间	0.0~30.0s	0.1S	1.0	○	
FA. 17	输出缺相保护检测基准	0%~100%*变频器额定电流	1%	50%	×	
FA. 18	输出电流不平衡检测系数	1.00~10.00 1.00:不平衡检测无效 注:输出电流不平衡检测与输出缺相检测共用检测基准参数 FA. 17及故障代码E-13	—	1.00	×	

参数简表及使用说明

FA. 19	保留	—	—	0	◆
FA. 20	FID反馈断线处理	0:不动作 1:告警并以断线时刻频率维持运行 2:保护动作并自由停车 3:告警并按设定的模式减速至零速运行	1	0	×
FA. 21	反馈断线检测值	0.0~100.0%	0.1%	0.0%	○
FA. 22	反馈断线检测时间	0.0~3600.0S	0.1S	10.0	○
FA. 23	保留	—	—	0	◆
FA. 24	Rs485通讯异常动作选择	0:保护动作并自由停机 1:告警并维持现状继续运行 2:报警并按设定的停机方式停机	1	0	×
FA. 25	Rs485通讯超时检测时间	0.0:表示不检测 0.1~100.0s 注:停机时不做通讯超时检测	0.1s	5.0	○
FA. 26	面板通讯异常动作选择	0:保护动作并自由停机 1:告警并维持现状继续运行 2:保护动作并按设定的停机方式停机	1	1	×
FA. 27	面板通讯超时检测时间	0.0~100.0s	0.1s	1.0	○
FA. 28	EEFROM读写错误动作选择	0:保护动作并自由停机 1:告警并继续运行	1	0	×
FA. 29~ FA. 35	保留	—	—	0	◆

FB组-RS485通讯参数

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
FB. 00	协议选择	0:MODBUS 1:自定义	1	0	×
FB. 01	本机地址	01:广播地址 1~247;从站	1	1	×
FB. 02	通讯波特率设置	0:2400BPS 1:4800BPS 2:9600BPS 3:19200BPS 4:38400BPS 5:115200BPS	1	3	×

参数简表及使用说明

FB. 03	数据格式	0:无校验(N, 8, 1) for RTU 1:偶校验(N, 8, 1) for RTU 2:奇校验(N, 8, 1) for RTU 3:无校验(N, 8, 2) for RTU 4:偶校验(E, 8, 2) for RTU 5:奇校验(O, 8, 2) for RTU ASCII模式暂时保留	1	0	×
FB. 04	本机应答延时	0~200ms	1ms	5	×
FB. 05	传输回应处理	0:写操作有回应 1:写操作不回应	1	0	×
FB. 06	比例连动系数	0.01~10.00	0.01	1.00	○
FB. 07	通讯模式选择	0: 通用模式 1: MD380模式	1	0	×

FC组-高级功能及性能参数

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
FC. 00	能耗制动功能設定	0:无效 1:全程有效 2:仅减速时有效	1	1	×
FC. 01	能耗制动起始电压	220V:340~380V 380V:660~760V	360V 680V	1V	机型设定 ○
FC. 02	能耗制动回差电压	220V:10~100V 380V:10~100V	5V 10V	1V	机型设定 ○
FC. 03	能耗制动动作比例	10~100%	1%	100%	○
FC. 04	停电再起动设置	0:禁止 1:从起动频率处起动 2:转速追踪起动	1	0	×
FC. 05	停电再起动等待时间	0.0~60.0s	0.1s	5.0	×
FC. 06	故障自动复位次数	0~100 设定为100表示次数不限制, 即无数次	1	0	×
FC. 07	故障自动复位间隔时间	0.1~60.0s	0.1	3.0	×
FC. 08	冷却风扇控制	0:自动控制模式 1:通电过程一直运转	1	0	○
FC. 09	运行限制功能密码	0~65535 注1:密码设置成功, 需等待3分钟才能生效 注2:本功能参数不能被初始化	1	0	○
FC. 10	运行限制功能选择	0:禁止 1:有效 注:本功能参数不能被初始化	1	0	○

参数简表及使用说明

FC. 11	限制时间	0~65535(h) 注:本功能参数不能被初始化	1	0	×
FC. 12	瞬间掉电降频点	220V:180~330V 380V:300~550V	250V 450V	1V	机型设定 ×
FC. 13	瞬间掉电频率下降系数	0:瞬间停用功无效 1~100	1	0	○
FC. 14	下垂控制	0.00~10.00Hz 注:该值为0.00时无效;当FO. 18=1(高頻模式)时, 该功能码的取值上限为100.0Hz	0.01Hz	0.00	×
FC. 15	转速追踪等待时间	0.1~5.0S	0.1S	1.0	×
FC. 16	转速追踪电流限幅水平	80%~200%* 变频器额定电流	1%	100%	×
FC. 17	转速追踪快慢	1~125	1	25	×
FC. 18	PWM模式	LED个位: PWM合成方式 0:全频七段 1:七段转五段 LED十位: PWM温度关联 0:无效 1:有效 LED百位: PWM频率关联 0:均无效 1:低频调整, 高频调整 2:低频不调整, 高频调整 3:低频调整, 高频不调整 LED千位: 柔性PWM功能 0:无效 1:有效	1	0001	×
FC. 19	电压控制功能	LED个位: AVR功能 0:无效 1:全程有效 2:仅减速时无效 LED十位: 过调制选择 0:无效 1:有效 LED百位: 死区补偿选择 0:无效 1:有效 LED千位: 谐波抑制选择 0:无效 1:有效	0102		×
FC. 20	振荡抑制起始频率	0.00~300.00Hz	0.01	机型设定	○

参数简表及使用说明

FC. 21	磁通制动选择	0:100 0:无效	1	0	○
FC. 22	节能控制系数	0~100 0:无效 1:自动节能运行 注:节能运行只对普通V/F控制有效	1	0	○
FC. 23	多段速优先级使能	0:无效 1:多段速优先于F0.07给定	1	0	×
FC. 24	点动优先级使能	0:无效 1:变频器运行时, 点动优先级最高	1	0	×
FC. 25	特殊功能	LED个位:A02与D0输出选择 0:A02有效 1:D0有效 LED十位:IPM故障设置 0:屏蔽该故障 1:该故障有效 LED百位:输入缺相故障复位选择 0:不能复位 1:电源正常后可以复位 LED千位:保留	1	10	×
FC. 26	振荡抑制上限频率	0.00~300.00Hz	0.01	50.00	○
FC. 27	振荡抑制系数	1~500	1	50	○
FC. 28	振荡抑制电压	0.0~25.0%*电机额定电压	0.1%	5.0	○

FD组-保留参数

FE组-面板功能设置及参数管理					
功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
FE. 00	LCD语言选择(仅对LCD面板有效)	0:中文 1:英文 2:保留	1	0	○
FE. 01	M-FUNC键功能选择	0: JOG(点动控制) 1: 正反转切换 2: 清除面板▲/▼键设定频率 3: 本地操作与远程操作切换(保留) 4: 反转	1	0	×

参数简表及使用说明

FE. 02	STO/F/RST键功能选择	0:只对面板控制有效 1:对面板和端子控制同时有效 2:对面板和通讯控制同时有效 3:对所有控制模式都有效	1	3	○
FE. 03	STO键+RUN键急停功能	0:无效 1:自由停车	1	1	○
FE. 04	闭环显示系数	0.01~100.00	0.01	1.00	○
FE. 05	负载转速显示系数	0.01~100.00	0.01	1.00	○
FE. 06	线速度系数	0.01~100.00	0.01	1.00	○
FE. 07	编码器调节速率	1~100	1	70	○
FE. 08	运行状态监控参数选择1(主显示)	0~57	1	0	○
FE. 09	运行状态监控参数选择2(辅助显示)	0~57	1	5	○
FE. 10	停机状态监控参数选择1(主显示)	0~57	1	1	○
FE. 11	停机状态监控参数选择2(主显示)	0~57	1	13	○
FE. 12	参数显示模式选择	LED个位:功能参数显示模式选择 0:显示全部功能参数 1:仅显示与出厂值不同的参数 2:仅显示最后一次上电后修改的参数(保留) LED十位:监控参数显示模式选择 0:仅显示主监控参数 1:主辅交替显示(间隔时间1S) LED百位:调节频率显示选择 0:显示频率 1:仅显示状态监控参数 LED千位:面板▲/▼键调节使能 0:有效 1:无效	1	00	○
FE. 13	参数初始化	0:无操作 1:除电机参数外的所有用户参数恢复出厂设定 2:所有用户参数恢复出厂设定 3:清除故障记录	1	0	×

参数简表及使用说明

FE. 14	参数写保护	0:允许修改所有参数(运行中有些参数不能修改) 1:仅允许修改频率设定P0.12、F0.13和本功能码 2:除本功能码外所有参数禁止修改 注:以上限制对本功能码及F0.00无效	1	0	○
FE. 15	参数拷贝功能	0:无操作 1:参数上传至面板 2:所有功能码参数下载到变频器 3:除电机参数外的所有功能码参数下载到变频器 注1:选择参数下载时,软件会判断变频器功率规格是否一致,若不一致,则与机型相关的参数一律不会被修改 注2:有外引键盘K32方具有拷贝功能,普通键盘拷贝将提示错误	1	0	×

PF组-厂家参数

功能码	名称	设定范围	最小单位	出厂设定	更改
FF. 00	厂家密码	0~65535 注:密码设置成功,需等待3分钟才能生效	1	0	○

4.7 F0系统管理参数

F0. 00	用户密码	0~65535	0
--------	------	---------	---

用户名密码设定功能用于禁止非授权人员查阅和修改功能参数。

为了避免误操作,小于10的用户名密码无效。

设置用户名密码时,输入不小于10的任意数,按 ENTER 键确认,一分钟后密码自动生效。需要更改密码时,选择F0.00功能码,按一下 ENTER 键进入密码验证状态,密码验证成功后,进入修改状态,输入新密码,并按 ENTER 键确认,密码更改成功,3分钟后,密码自动生效。密码请务必妥善保管,如果遗忘,请向厂家寻求服务。

提示:用户请保存好密码,如有遗失请向厂家咨询。

参数简表及使用说明

F0. 01	控制软件版本号	1. 00~99. 99	1. 01
F0. 02	面板软件版本号	1. 00~99. 99	1. 00
F0. 03	变频器额定功率	0. 4~999. 9KW(G/P)	1. 00

以上功能码用于指示变频器的相关信息,只可查看,不可修改。

F0. 04	变频器机型选择0~65535	0
--------	----------------	---

0:G型(恒转矩负载机型)

1:P型(风机、水泵类负载机型)

本变频器中,G/P机型合并处理,即低一档功率的G型机可作为高一档功率的P型机使用。但前提是本功能码须设置为相对应的数值。

F0. 05	控制方式	0~4	机型设定
--------	------	-----	------

0:普通V/F控制

在需要用单台变频器驱动一台以上电机时,在无法正确进行电机参数自学习或无法通过其他途径获取被控电机参数时,选择的控制方式。本控制方式是最常用的电机控制方式,在任何对电机控制性能要求不高的场合,均可采用此种控制方式。

1:高级V/F控制

此种控制模式引入磁通闭环控制的思想,能在全频段大幅度提升电机控制的转矩响应,增强低频下电机的转矩输出能力,同时又不至于像磁场定向矢量控制那样对电机参数过于敏感,在某些对起动转矩有一定要求的场合(如拉丝机、球磨机等)此种控制模式尤为适用。

2:开环电流矢量控制(电机参数较敏感方式)

真正的电流矢量控制方式,该控制方式除具备磁通控制方式的高转矩输出性能外,还兼有柔性能输出效果,可谓刚柔并济,但是此种控制方式对电机参数较敏感,最好启用电机参数动态自学习后再使用,否则效果不佳。

3:保留

4:分离型V/F控制

此种控制模式下变频器的输出电压和频率均可独立控制,而不再是简单的满足于V/F恒定的关系,一般可用于变频电源、EPS等领域。

注:55KW以下出厂默认为1,75KW以上出厂默认为0。

F0. 06	运行命令通道选择	0~2	0
--------	----------	-----	---

参数简表及使用说明

本功能码选择变频器接受运行和停止等操作命令的物理通道。

0:操作面板运行命令通道

由操作面板上的【RUN】、【UP/DOWN】、【STOP】等按键实施运行控制。

1:端子运行命令通道

由定义为FWD、REV、JOG正转、JOG反转等功能的多功能端子实施运行控制。

2:通讯运行命令通道

由上位机通过通讯方式实施运行控制。

注意:即使在运行过程中,通过修改该功能码设定值,亦可以改变运行命令通道。请谨慎设置!

F0. 07	主频率源A选择	
	0~9	9

0:数字给定1(面板▲▼、编码器)

频率设置初值为F0.12,用操作面板▲▼键或数字编码器来调节。修改后的频率值在掉电后会存储到F0.12中(如果希望此频率不存储,则可以通过设置F0.10为1来实现)。

1:数字给定2 (UP/DOWN端子调整)

频率设置初值为F0.13,由外部定义为UP/DOWN功能的多功能端子的通断来改变运行频率(详见F7组X端子的频率递增递减功能号),当UP端子与COM端闭合时,频率上升;DOWN端子与COM端闭合时,频率下降;UP/DOWN端子同时与COM端闭合或断开时,频率维持不变。如设置频率掉电存储,则修改后的频率值在掉电后会存储到F0.13中。UP/DOWN端子修改运行频率的速度可通过功能码F7.12来设定。

提示:无论是面板▲▼键调节还是端子UP/DOWN调节,其设定值都是在F0.12或F0.13的基础上叠加一个调节量,最终频率输出值为下限频率到最大输出频率,端子UP/DOWN调节的调节量可以通过X端子选择“UP/DOWN端子频率清0”来清除。面板的调节量亦可以通过【STOP】键选择“清除▲▼键频率设定”来清除。

2:数字给定1(通讯设置)

通过串行口频率设置命令来改变设定频率,详见FB组通讯参数。

3:AI1模拟给定 (0~10V/20mA)

频率设置由AI1端子模拟电压/电流确定,输入范围:

DC 0~10V/20mA相关設定见功能码F6.00~F6.05定义。

4:AI2模拟给定 (0~10V)

频率设置由AI2端子模拟电压/电流确定,输入范围:

DC 0~10V相关設定见功能码F6.06~F6.11定义。

5:脉冲给定

频率设置由端子脉冲频率确定(只能由X7输入,见F7.06定义),输入脉冲信号规格:

高电平范围15~30V; 频率范围0~50kHz。相关設定见功能码F6.15~F6.20定义。

6:简易PLC設定

选择简易PLC给定频率模式,需要设置功能码F9.00~F9.05; 功能码F9.06~F9.21来确定PLC各阶段运行频率,功能码F9.22~F9.53分别定义PLC各阶段加减速时间和阶段运行时间。

参数简表及使用说明

7:多段速运行設定

选择此种频率設定方式,变频器以多段速方式运行。需要设置F7组“X端子为多段速选择”和F9组“多段速频率”功能码来確定給定的多段速段數和給定频率的對應關係。

8:PID控制設定

选择此种频率設定方式則變頻器運行模式為過程PID控制。此時,需要設置F8組“過程PID參數”和模擬給定以及脈沖給定相關功能碼。變頻器運行頻率為PID作用後的頻率值。具體設置請參考F8組功能詳細說明。

9:面板電位器設定

通過操作鍵盤上的電位器來調節運行頻率,電位器調節頻率的範圍固定為0~最大輸出頻率【F0.15】。

F0. 08	輔助頻率源B選擇	
	0~9(同主頻率通道選擇)	3

0:數字給定1(面板▲▼、編碼器)

1:數字給定2(UP/DOWN端子調整)

2:數字給定3(通訊設定)

3:AI1模擬給定(0~10V/20mA)

4:AI2模擬給定(0~10V)

5:脈衝給定(0~50KHz)

6:簡易PLC設定

7:多段速運行設定

8:PID控制設定

9:面板電位器設定

輔助頻率給定通道各項含義與主頻率給定通道各項含義相同,請參考F0.07詳細說明。

F0. 09	頻率源組合算法	
	0~9	0

0:主頻率源 A

1: A*K*B

主頻率給定通道A頻率與輔助頻率給定通道B頻率,乘以權系數K後,再將兩頻率相加,作為變頻器的最終給定頻率。

2: A-K*B

主頻率給定通道A頻率與輔助頻率給定通道B頻率,乘以權系數K後,再將兩頻率相減,作為變頻器的最終給定頻率。

3: | A-K*B |

主頻率給定通道A頻率與輔助頻率給定通道B頻率,乘以系數K後,再將兩頻率相減,取絕對值後,作為變頻器的最終給定頻率。

4: MAX (A, K*B)

主頻率給定通道A頻率與輔助頻率給定通道B頻率乘以權系數K後,再將兩頻率相比較,取較大者作為變頻器的最終給定頻率。

参数简表及使用说明

5:MIN (A , K*B)

主频率给定通道A频率与辅助频率给定通道B频率乘以权系数K后，再将两频率相比较，取较小者作为变频器的最终给定频率。

6:由 A 切换到K*B

该功能与F7组参数中X1~X8功能的第29号功能项配合使用。当F0.09 =6，并且X端子功能选择29时，X端子有效，频率给定源从A切换到K*B；X端子无效时，频率源又回到A。

7:A 与 (A+K*B) 切换

该功能与F7组参数中端子X1~X8功能的第30号功能项配合使用。当F0.09 =7，并且X端子功能选择30时，X端子有效，频率给定源从A切换到(A+K*B)；X端子无效时，频率源又回到A。

8:A 与 (A-K*B) 切换

该功能与F7组参数中端子X1~X8功能的第31号功能项配合使用，当F0.09 =8，并且X端子功能选择31时，X端子有效，频率给定源从A切换到 (A-K*B)；X端子无效时，频率源又回到A。

注意：给定后的频率大小仍受起动频率、上下限频率等的限制，频率的正负决定变频器的运行方向。

其中K为辅助频率源B的权系数，具体设置请参考F0.14功能码详细说明。

F0.10	数字频率给定1控制 000~111	000
-------	----------------------	-----

LED个位:掉电存储

0:存储

变频器上电时，面板和端子频率增量初始化为上一次掉电时EEPROM中保存的值。

1:不存储

变频器上电时，面板和端子频率增量初始化为0。

LED十位:停机保持

0:停机保持

变频器停机时，频率设定值为最终修改值。

1:不保持

变频器停机时，设定频率恢复到F0.12

LED百位: 选择有效时，操作键盘【▲▼】键、端子UP/DOWN可以实现频率的正负调节。

F0.11	数字频率给定2控制 000~111	000
-------	----------------------	-----

LED个位:掉电存储

0:存储

变频器上电时，面板和端子频率增量初始化为上一次掉电时EEPROM中保存的值。

1:不存储

变频器上电时，面板和端子频率增量初始化为0。

LED十位:停机保持

参数简表及使用说明

0:停机保持

变频器停机时，频率设定值为最终修改值。

1:不保持变频器停机时，设定频率恢复到F0.12。

LED百位:【▲▼】键、UP/DOWN负频率调节

0:无效

1:有效

选择有效时，操作键盘【▲▼】键、端子UP/DOWN可以实现频率的正负调节。

F0.12	频率源数字给定1设定 0.00Hz~【F0.16】上限频率	50.00
-------	----------------------------------	-------

当频率通道定义为数字给定1(主频率源为和辅助频率源为0)时，该功能参数为变频面板数字频率给定的初始设定频率。

F0.13	频率源数字给定2设定 0.00Hz~【F0.16】上限频率	50.00
-------	----------------------------------	-------

当频率通道定义为数字给定2（主频率源和辅助频率源为1）时，该功能参数为变频器端子给定频率的初始设定频率。

F0.14	辅助频率源权系数K设定 0.01~10.00	1.00
-------	---------------------------	------

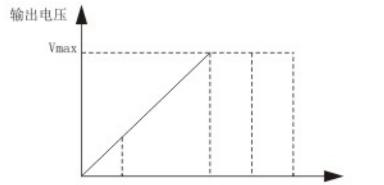
K为辅助频率源权系数，当F0.09为1~8时有效。

F0.15	最大输出频率 低频段: MAX {50.00, 【F0.16】} ~ 300.00 高频段: MAX {50.0, 【F0.16】} ~ 3000.0	50.00
-------	---	-------

F0.16	上限频率 【F0.17】 ~ 【F0.15】	50.00
F0.17	下限频率 0.00Hz~【F0.16】	0.00

最大输出频率是变频器允许输出的最高频率，是加减速时间设定的基准，如下图所示的fmax；基本运行频率是变频器输出最高电压时对应的最小频率，一般是电机的额定频率，如下图所示的fb；最大输出电压Vmax是变频器输出基本运行频率时，对应的输出电压，一般是电机的额定电压；如下图所示的Vmax；fH、fL分别定义为上限频率和下限频率，如图F0-1所示：

参数简表及使用说明



图F0-1 电压与频率示意图

注意：

1. 最大输出频率、上限频率和下限频率应根据实际被控电机的铭牌参数和运行工况的需求谨慎设置，否则可能造成设备损坏。
2. 上限频率的限制范围，对点动(JOG)运行限制有效，下限频率的限制范围，对点动(JOG)运行无效。
3. 除上限频率、下限频率的限制外，变频器运行时的输出频率还受起动频率、停机直流动起始频率、跳跃频率等参数设置值的限制。
4. 最大输出频率、上限频率、下限频率的关系如上图F0-1所示，设置时请注意大小顺序。
5. 上下限频率用来限制电机实际输出的频率值，若设定频率高于上限频率，则以上限频率运行；若设定频率低于下限频率则以下限频率运行（设定频率低于下限频率时的运行状态，还与功能码F1.31的设置有关）。若设定频率小于起动频率，则起动时以零频运行。

F0.18	频率输出模式	
	0~10	0

LED个位：高低频输出模式选择 0：低频模式（0.00~300.00Hz）

1：高频模式（0.0~3000.0Hz） LED十位：加减速基准选择

0：以最大输出频率为基准

1：以目标输出频率为基准

LED百位：保留

LED千位：保留

高频率模式仅对V/F控制有效

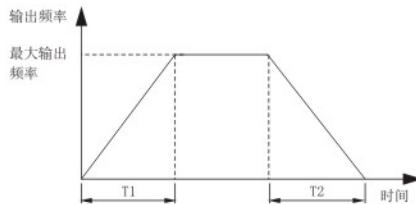
F0.19	加速时间1	
	0.1~3600.0S	机型设定

F0.20	减速时间1	
	0.1~3600.0S	机型设定

加速时间是指变频器从零频加速到最大输出频率所需时间，如下图所示的t1。减速时间是指变频器从最大输出频率减速至零频所需时间，如下图所示的t2。

本系列变频器的加、减速时间参数共有四组，另三组的加减速时间在功能码F1.13~F1.18中定义，出厂默认的加减速时间由机型确定，如要选择其它加减速时间组，请通过多能端子进行选择（请参考F7.00~F7.07功能码）。点动运行时的加、减速时间，在F1.22、F1.23中单独定义。

参数简表及使用说明



图F0-2 加速时间和减速时间示意图

F0.21	运转方向设定	
	0~2	0

0:正转

选择本方式时，变频器的实际输出相序与系统默认相序一致。此时，面板上的【RUN】键及FWD端子功能均变为正转控制。

1:反转

选择本方式时，变频器的实际输出相序将与系统默认相序相反。此时，面板上的【RUN】键及REV端子功能均变为反转控制。

2:反转防止

任何情况下，电机只能正转运行。该功能适用于反转运行可能会带来危险或财产损失的场合。给定反转命令，变频器以零速运行。

提示：此功能码设置对所有运行命令通道的运行方向控制都有效。

F0.22	载波频率设置	
	1.0~16.0KHz	机型设定
0.4~4.0Kw	6.0KHz	1.0~16.0KHz
5.5~30Kw	4.5KHz	1.0~16.0KHz
37~132Kw	3.0KHz	1.0~10.0KHz
160~630Kw	1.8KHz	1.0~5.0KHz

本功能码用于设置变频器输出PWM波的载波频率。载波频率会影响电机运行时的噪音，对需要静音运行的场合，可以适当提高载波频率达到要求。但提高载波频率会使变频器的发热量增加，同时对外界的电磁干扰增大。

载波频率超过出厂设置值时，变频器需降额使用。一般情况下载波每提高1KHz，变频器电流需降额5%左右。

注意：1:可通过功能码F0.22进行载波方式选择。

4.8 F1基本运行参数

F1.00	起动方式	
	0~2	0

0:起动频率起动

按照设定的起动频率(F1.01)和起动频率保持时间(F1.02)起动。

1:直流制动+起动频率起动

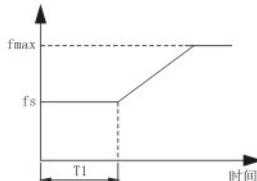
先直流制动(参见F1.03、F1.04), 然后再按照方式0 起动。

2:转速跟踪起动

停电后再上电时, 若满足起动条件则变频器等待PC.15定义的时间后, 变频器将自动以转速追踪方式起动运行。

F1.01	起动频率	
	0.00~50.00Hz	1.00
F1.02	起动频率保持时间	
	0.0~10.0 s	0.0

起动频率是指变频器起动时的初始频率, 如下图所示的t_s, 对于某些起动力矩比较大的系统, 设置合理的起动频率能有效的克服起动困难的问题。起动频率保持时间是指变频器在起动过程中, 在起动频率下保持运行的时间, 如下图所示的t₁。启动频率示意图如下:



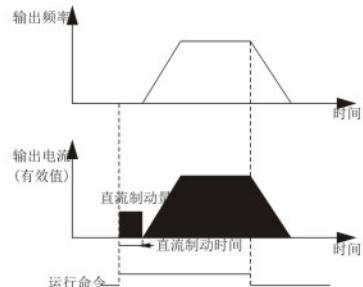
图F1-1 启动频率示意图

提示:1、启动频率不受下限频率的限制。点动频率不受下限频率限制但受起动频率限制。

2、当F0.18=1(高频模式)时, 起动频率的取值上限为500.0Hz。

F1.03	起动直流制动电流	
	0.0~150.0%*电机额定电流	0.0%
F1.04	起动直流制动时间	
	0.0~100.0 s	0.0

起动直流制动电流的设定是相对于变频器额定输出电流的百分比。
起动直流制动时间为0.0s时, 无直流制动过程。具体如下图所示。



图F1-2 起动直流制动示意图

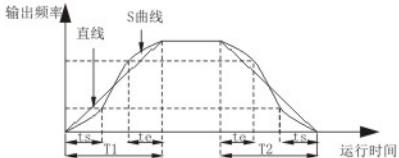
F1.05	加减速方式	
	0~1	0

0:直线加减速

输出频率与时间关系按照恒定斜率递增或递减, 如下图所示。

1:S曲线加减速

输出频率与时间关系按照S形曲线递增或递减, 在加速开始时与速度到达时, 及减速开始时与速度到达时, 使速度设定值为S曲线状态。这样可以使加速及减速动作平滑, 减小了对负载的冲击。S曲线加减速方式, 适合于搬运传递负载的起停, 如电梯、传送带等。如下图所示:t₁为加速时间, t₂为减速时间, t_s为S曲线起始段时间, t_e为S曲线结束段时间, F1.06=t_s/t₁, F1.07=t_e/t₂。



F1.06	S曲线起始段时间比例	
	10.0~50.0%	20.0%

参数简表及使用说明

F1.07	S曲线结束段时间比例	
	10.0~50.0%	20.0%

见F1.05中S曲线加减速项说明。

F1.08	停机方式	
	0~1	0

0:减速停机

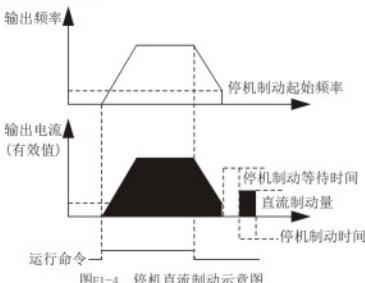
变频器接到停机命令后，按照减速时间逐渐减少输出频率，频率降为零后停机。如果停机直流动制功能有效，则到达停机直流动制起始频率（根据F1.09设置，可能还要等待一个停机直流动制等待时间）后，将会执行直流动制过程，然后再停机。

1:自由停机

变频器接到停机命令后，立即终止输出，负载按照机械惯性自由停止。

F1.09	停机直流动制起始频率	
	0.00~【F0.16】上限频率	0.00
F1.10	停机直流动制等待时间	
	0.0~100.0s	0.0
F1.11	停机直流动制电流	
	0.0~150.0%*电机额定电流	0.0%
F1.12	停机直流动制时间	
	0.0:直流动制不动作 0.1~100.0s	0.0

停机直流动制电流的设定值是相对于变频器额定电流的百分比。停机制动时间为0.0s时，无直流动制过程。如下图所示。



图F1-4 停机直流动制示意图

参数简表及使用说明

F1.13	加速时间2	
	0.1~3600.0	机型设定
F1.14	减速时间2	
	0.1~3600.0	机型设定
F1.15	加速时间3	
	0.1~3600.0	机型设定
F1.16	减速时间3	
	0.1~3600.0	机型设定
F1.17	加速时间4	
	0.1~3600.0	机型设定
F1.18	减速时间4	
	0.1~3600.0	机型设定

可以定义四种加减速时间，并可通过控制端子的不同组合来选择变频器运行过程中的加减速时间1~4，请参见F7.00~F7.07中加减速时间端子功能的定义。

提示：加减速时间1在F0.19和F0.20中定义。

F1.19	加减速时间单位选择	
	0~2	0

0:秒

1:分

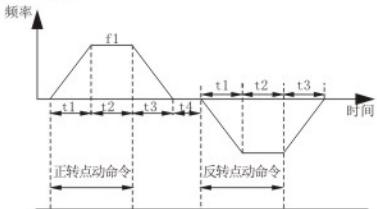
2:0.1秒

本功能码定义了加减速时间的量纲。

F1.20	点动正转运行频率设定	
	0.00~【F0.16】上限频率	5.00
F1.21	点动反转运行频率设定	
	0.00~【F0.16】上限频率	5.00
F1.22	点动加速时间设定	
	0.1~3600.0s	机型设定
F1.23	点动减速时间设定	
	0.1~3600.0s	机型设定
F1.24	点动间隔时间设定	
	0.1~100.0s	0.1

参数简表及使用说明

F1.20~F1.24定义点动运行时的相关参数。如图F1-5所示，t1、t3为实际运行的点动加速和减速时间；t2为点动时间；t4为点动间隔时间(F1.24)；f1为正转点动运行频率(F1.20)；f2为反转点动运行频率(F1.21)。实际运行的点动加速时间t1按照下式确定：
 $t1=F1.20 \times F1.22 / F0.15$
 同理，实际运行的点动减速时间t3也可如此确定：
 $t3=F1.21 \times F1.23 / F0.15$
 其中F0.15为最大输出频率。

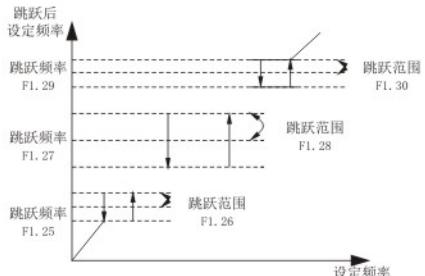


图F1-5 点动运行图

F1.25	跳跃频率1 0.00~上限频率	0.00
F1.26	跳跃频率1范围 0.00~上限频率	0.00
F1.27	跳跃频率2 0.00~上限频率	0.00
F1.28	跳跃频率2范围 0.00~上限频率	0.00
F1.29	跳跃频率3 0.00~上限频率	0.00
F1.30	跳跃频率3范围 0.00~上限频率	0.00

以上功能码是为了让变频器的输出频率避开机械负载的共振频率点而设置的功能。变频器的设定频率按照下图的方式可以在某些频率点附近作跳跃式给定，其具体涵义是变频器的频率始终不会在跳跃频率范围内稳定运行，但加减速过程中会经过这个范围。

参数简表及使用说明



图F1-6 跳跃频率示意图

F1.31 设定频率低于下限频率时动作		
0~2		0

0:以下限频率运行

当设定频率低于下限频率设定值(F0.17)时，变频器以下限频率运行。

1:经延迟时间后零频运行

当设定频率低于下限频率设定值(F0.17)时，经延迟时间(F1.32)后，变频器以零频运行。
 2:经延迟时间后停机

当设定频率低于下限频率设定值(F0.17)时，经延迟时间(F1.32)后，变频器停机。

F1.32 频率低于下限频率时停机延迟时间		
0.0~3600.0s		10.0

详见F1.31参数说明

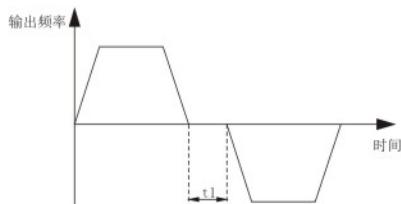
F1.33 零频制动电流		
0.0~150.0%		0.0

该参数是电机额定电流的百分比。

F1.34 正反转死区时间		
0.0~100.0s		0.0

变频器由正向运转过渡到反向运转，或者由反向运转过渡到正向运转的等待时间，如下图所示的t1。其切换过渡等待频率还与F1.35的设置有关。

参数简表及使用说明



图F1-7 正反转死区时间示意图

F1.35	正反转切换模式	
	0~1	0

0:过零频切换

1:过起动频率切换

F1.36	紧急停车备用减速时间	
	0.1~3600.0S	1.0

详见开关量输入端子(F7.00~F7.07)中的10号功能说明。

4.9 F2 辅助运行参数

F2.00	电机类型选择	
	0~1	0

0:交流异步电机

1:永磁同步电机(保留)

同步电机暂时只接受闭环矢量控制。

F2.01	电机额定功率	
	0.4~999.9kW	机型设定
F2.02	电机额定频率	
	0.01Hz~【F0.15】最大输出频率	50.0
F2.03	电机额定转速	
	0~60000RPM	机型设定

参数简表及使用说明

F2.04	电机额定电压	
	0~999V	机型设定
F2.05	电机额定电流	
	0.1~6553.5A	机型设定

注意：以上功能码务必按照电机铭牌参数进行设置，请按变频器的功率配置相对应的电机，若功率相差过大，则变频器的控制性能明显下降。

F2.06	异步电机定子电阻	
	0.001~20.000Ω	机型设定
F2.07	异步电机转子电阻	
	0.001~20.000Ω	机型设定
F2.08	异步电机定、转子电感	
	0.1~6553.5mH机型设定	机型设定
F2.09	异步电机定、转子互感	
	0.1~6553.5mH机型设定	机型设定
F2.10	异步电机空载电流	
	0.01~655.35A	机型设定

以上各电机参数的具体含义如图F2-1所示。

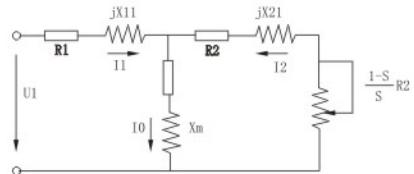


图 F2-1 异步电机稳态等效电路图

图F2-1中的R1、X11、R2、X21、Xm、Io 分别代表：定子电阻、定子漏抗、转子电阻、转子漏抗、互感抗、空载电流。

如进行电机调谐，则在调谐结束后，F2.06~F2.10的设定值将被更新。

更改异步电机额定功率F2.01后，F2.03~F2.10参数自动更新为相应功率的异步电机默认参数（F2.02为电机额定频率，不属于异步电机默认参数范围，需要用户根据铭牌来设置）。

参数简表及使用说明

F2.11	同步电机定子电阻（保留） 0.001~20.000Ω	机型设定
F2.12	同步电机D轴电感（保留） 0.1~6553.5mH	机型设定
F2.13	同步电机Q轴电感（保留） 0.1~6553.5mH	机型设定
F2.14	同步电机反电势常数（保留） 1~1000V/1000rpm	150
F2.15	同步电机辨识电流（保留） 0%~30%电机额定电流	150
F2.16	电机调谐选择 0~3	0

0:不动作

1:静态调谐

电机处于静止状态下的参数测量模式，此模式适用于电机与负载不能脱离的场合。

2:完整调谐

电机完整的参数测量模式，在电机与负载能脱离的情况下，尽量采用这种方式。

提示：

1:当设定F2.16为2时，在调谐过程中若出现过流、调谐故障，需要检查是否输出缺相，机型是否匹配。

2:当设定F2.16为2时，进行完整调谐时，应将电机轴脱离负载。禁止电机带负载进行完整调谐；

3:在起动电机参数调谐前应确保电机处于停止状态，否则调谐不能正常进行；

4:在某些场合（比如电机无法与负载脱离等情况下）不便于进行完整调谐或者用户对电机控制性能要求不高时，可进行静止调谐。

5:如果无法进行调谐，并且用户已知道准确的电机参数，此时用户可直接输入电机铭牌参数（F2.01~F2.14），照样能发挥出变频器的优越性能。调谐不成功，保护动作并显示E-21

F2.17	异步电机预励磁保持时间 0.00~10.00S	机型设定
	0.4~4.0KW 0.02S	
	5.5~30KW 0.05S	
	37~132KW 0.10S	
	160~630KW 0.20S	
	注：本参数对VF控制无效	

参数简表及使用说明

4.10 F3编码器及零伺服参数

F3.00	PG每转脉冲数（保留） 1~9999	1024
F3.01	电机与编码器转速比（保留） 0.001~65.535	1.000
F3.02	PG旋转方向（保留） 0~1	0
F3.03	PG信号滤波时间（保留） 0.00~10.00S	0.10
F3.04	PG断线检测时间（保留） 0.1~10.0S	2.0
F3.05	PG断线动作（保留） 0~1	0
F3.06	零速检测值（保留） 0.0(禁止断线保护) 0.1~999.9rpm	0.0
F3.07	零伺服控制功能选择（保留） 0~2	0
F3.08	零伺服位置环比例增益（保留） 0.000~6.000	2.000

4.11 F4速度、转矩及磁通控制参数

F4.00	速度环(ASR1)比例增益 0.000~6.000	1.000
F4.01	速度环(ASR1)积分时间 0.000~32.000S	1.000
F4.02	ASR1滤波时间常数 0.000~0.100S	0.000
F4.03	切换低点频率 0.00Hz~【F4.07】	5.00
F4.04	速度环(ASR2)比例增益 0~6.000	1.500

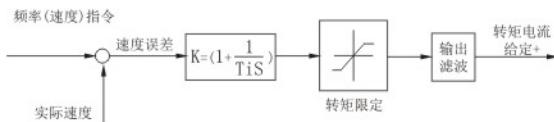
参数简表及使用说明

F4. 05	速度环(ASR2)积分时间 0.00~32.000S	0.500
F4. 06	ASR2滤波时间常数 0.000~0.100S	0.000
F4. 07	切换高点频率 【F4. 03】~【F0. 16】上限频率	10.00

功能码F4. 00~F4. 07在无PG矢量控制方式下有效。

在矢量控制方式下，通过设定速度调节器的比例增益P 和积分时间I，从而改变矢量控制的速度响应特性。

1.速度调节器(ASR)的构成如图F4-1 所示。图中KP 为比例增益P, TI 为积分时间I。



图F4-1 速度调节器简化图

F4. 08	矢量控制正转差补偿系数(电动状态) 50.0%~200.0%*额定转差频率	100.0%
F4. 09	矢量控制负转差补偿系数(制动状态) 50.0%~200.0%*额定转差频率	100.0%

在矢量控制方式下，以上功能码参数用来调整电机的稳速精度，当电机重载时，速度偏低，则加大该参数，反之则减小该参数。

其中正转差系数对电机转差率为正时的速度进行补偿，反之，负转差系数则对电机转差率为负时的速度进行补偿。

F4. 10	速度与转矩控制选择 0~2	0
--------	------------------	---

0:速度控制

无PG电流矢量控制时的控制对象为速度控制。

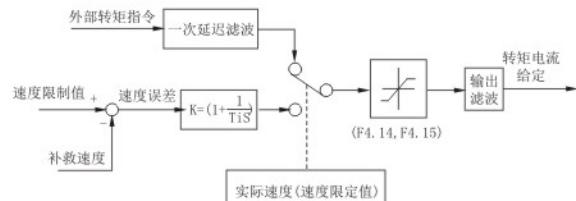
1:转矩控制

无PG电流矢量控制时的控制对象为转矩控制，相关参数设置请参考F4. 12~F4. 24。

参数简表及使用说明

2:条件有效(端子切换)

无PG电流矢量控制时的控制对象，由定义为速度与转矩控制切换的开关量输入端子控制，请参考F7组开关量输入端子功能的第48号功能说明。



图F4-2 转矩控制简化框图

F4. 11	速度与转矩切换延时 0.01~1.00S	0.05
--------	-------------------------	------

本功能码定义了转矩、速度切换时的延时时间。

F4. 12	转矩指令选择 0~3	0
--------	---------------	---

本功能码设定转矩控制时的转矩给定物理通道。

0:键盘数字给定

转矩指令由键盘数字给定，设定值详见F4. 13设置。

1:AI1

转矩指令由模拟输入AI1设定。AI1输入的正负对应正反方向的转矩指令值。

用户在使用该功能时，需设置AI1输入对应的物理量为转矩指令，还要设置AI1设定对应曲线和AI1输入滤波时间。请参考功能码F6. 00~F6. 05说明。

2:AI2

转矩指令由模拟输入AI2设定。AI2输入的正负对应正反方向的转矩指令值。

用户在使用该功能时，需设置AI2输入对应的物理量为转矩指令，还要设置AI2设定对应曲线和AI2输入滤波时间。请参考功能码F6. 06~F6. 11说明。

3:RS485通讯给定

转矩指令由RS485通讯给定。

F4. 13	键盘数字设定转矩 -200.0%~200.0% 电机额定电流	0.0%
--------	-----------------------------------	------

本功能码设定值对应转矩指令选择为键盘数字给定时的转矩设定值。

参数简表及使用说明

F4. 14	转矩控制模式之速度限速通道选择1(正向)	
	0~2	0

本功能码设置转矩控制时的正向速度限速通道。

0:键盘数字给定1

详见F4. 16设定。

1:AI1

转矩控制时的正向速度限速通道由AI1给定。请参考功能码F6. 00~F6. 05说明。

2:AI2

转矩控制时的正向速度限速通道由AI2给定。请参考功能码F6. 06~F6. 11说明。

F4. 15	转矩控制模式之速度限速通道选择2(反向)	
	0~2	0

本功能码设置转矩控制时的反向速度限速通道。

0:键盘数字给定2

详见F4. 17设定。

1:AI1

转矩控制时的反向速度限速通道由AI1给定。请参考功能码F6. 00~F6. 05说明。

2:AI2

转矩控制时的反向速度限速通道由AI2给定。请参考功能码F6. 06~F6. 11说明。

F4. 16	键盘数字限速速度1	
	0.0~100.0%*【F0. 15】最大频率	100. 0%

键盘数字限速速度1的限速值相对于最大输出频率。本功能码对应F4. 14=0时正向速度限速值的大小。

F4. 17	键盘数字限速速度2	
	0.0~100.0%*【F0. 15】最大频率	100. 0%

键盘数字限速速度2的限速值相对于最大输出频率。本功能码对应F4. 15=0时反向速度限速值的大小。

F4. 18	转矩上升时间	
	0.05~10.05	0.1

F4. 19	转矩下降时间	
	0.05~10.05	0.1

转矩上升/下降时间定义了转矩从0上升到最大值或从最大值下降到0时的时间

参数简表及使用说明

F4. 20	矢量模式之电动转矩限定	
	G型:180. 0% 0. 0%~200. 0%* 电机额定电流 P型:120. 0% 0. 0%~200. 0%*电机额定电流	机型设定

F4. 21	矢量模式之电动转矩限定	
	G型:180. 0% 0. 0%~200. 0%* 电机额定电流 P型:120. 0% 0. 0%~200. 0%*电机额定电流	机型设定

以上功能码定义了矢量控制时，对转矩限值的大小

F4. 22	转矩检出动作选择	
	0~8	机型设定

F4. 21	转矩检出水平	
	G型:150. 0% 0. 0%~200. 0%*电机额定电流 P型:110. 0% 0. 0%~200. 0%*电机额定电流	机型设定

F4. 24	转矩检出时间	
	0. 0~10. 0S	0. 0

当实际转矩在F4. 24(转矩检出时间)内，持续大于F4. 23(转矩检出水平)时，变频器将根据F4. 22的设置做出相应动作。转矩检出水平设定值为100%时对应电机的额定转矩。

0:检出无效

不进行转矩检测。

1:恒速中检出过转矩后继续运行

只在恒速运行过程中检测是否过转矩，且检出过转矩后变频器继续运行。

2:运行中检出过转矩后继续运行

在整个运行过程中检出过转矩后，变频器继续运行。

3:恒速中检出过转矩后切断输出

只在恒速运行过程中检测是否过转矩，且检出过转矩后变频器停止输出，电机自由滑行停车。

4:运行中检出过转矩后切断输出

在整个运行过程中检出过转矩后，变频器停止输出，电机自由滑行停车。

5:恒速中检出不足转矩后继续运行

只在恒速运行过程中检测是否不足转矩，且检出不足转矩后，变频器继续运行。

6:运行中检出不足转矩后继续运行

在整个运行过程中检出不足转矩后，变频器继续运行。

参数简表及使用说明

7:恒速中检出不足转矩后切断输出

只在恒速运行过程中检测是否不足转矩，且检出不足转矩后变频器停止输出，电机自由滑行停转。

8:运行中检出不足转矩后切断输出

在整个运行过程中检出不足转矩后，变频器停止输出，电机自由滑行停转。

F4.25	静摩擦系数截止频率 0.00~300.00Hz		10.00
F4.26	静摩擦系数设定 0.0~200.0		0.0
F4.27	静摩擦系数维持时间 0.00~600.00s		0.0

由于电机起动转矩不够，增加F4.26的设定值，可以增加起动转矩量，当速度超过F4.25设定值时，增加的转矩量在F4.27的设定时间内慢慢降至给定转矩。

4.12 F5 VF控制参数

F5.00	V/F曲线设定 0~5	0
-------	----------------	---

该组功能码定义了电机的V/F曲线设定方式，以满足不同的负载特性要求。根据F5.00的定义可以选择5种固定曲线和一种自定义曲线。

0:线性曲线

线性曲线适用于普通恒转矩型负载，输出电压与输出频率成线性关系。如图F5-1中的直线0。

1:降转矩曲线1 (1.3次幂)

降转矩曲线1，输出电压与输出频率成1.3次幂关系。如图F5-1中的曲线1。

2:降转矩曲线2 (1.5次幂)

降转矩曲线2，输出电压与输出频率成1.5次幂关系。如图F5-1中的曲线2。

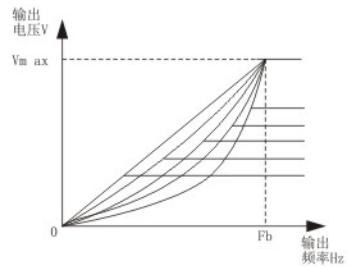
3:降转矩曲线3 (1.7次幂)

降转矩曲线3，输出电压与输出频率成1.7次幂关系。如图F5-1中的曲线3。

4:平方曲线

平方曲线适用于风机、水泵等平方转矩型负载，以达到最佳节能效果，输出电压与输出频率成平方曲线关系。如图F5-1中的曲线4。

参数简表及使用说明



Vmax:最大输出电压
Fb:最大输出频率

图F5-1 V/F曲线示意图

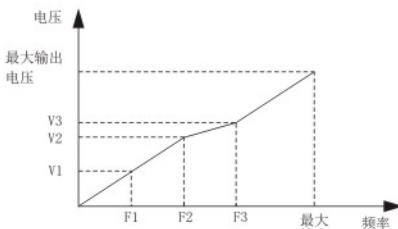
5:用户设定V/F曲线（由F5.01~F5.06确定）

当F5.00选择5时，用户可通过F5.01~F5.06 自定义V/F曲线，采用增加(V1, F1)、(V2, F2)、(V3, F3)、以及原点和最大频率点折线方式定义V/F 曲线。以适用于特殊的负载特性。如图F5-2 所示。

F5.01	V/F频率值F1 0.00~频率值F2	12.50
F5.02	V/F电压值V1 0.0~电压值V2	25.0%
F5.03	V/F频率值F2 频率值F1~频率值F3	25.00
F5.04	V/F电压值V2 电压值V1~电压值V3	50.0%
F5.05	V/F频率值F3 频率值F2~电机额定频率	37.50
F5.06	V/F电压值V3 电压值V2~100.0%*电机额定电压	75.0%

电压与频率示意图如下：

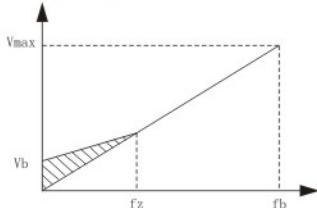
参数简表及使用说明



图F5-2 用户设定V/F曲线示意图

F5.07	转矩提升设置 0.0~30.0%电机额定电压	机型设定
F5.08	转矩提升截止频率 0.0~电机额定功率	15.00

为了补偿低频转矩特性,可对输出电压作一些提升补偿。本功能码设为0.0%时为自动转矩提升,设为任意一个不为0.0%的量则为手动转矩提升方式, F5.08定义了手动转矩提升时的提升截止频率点fz,如图F5-3所示。



图F5-3 转矩提升示意图

注意:

- 1:普通V/F控制模式下,自动转矩提升模式无效。
- 2:自动转矩提升仅在高级V/F控制模式下有效。

参数简表及使用说明

F5.09	V/F控制转差频率补偿 0.0~200.0%额定转差	0.0%
-------	-------------------------------	------

异步电机带载后会导致转速下降,采用转差补偿可使电机转速接近其同步速度,从而使电机转速控制精度更高。

F5.10	V/F控制转差频率滤波系数 1~10	3
-------	-----------------------	---

该参数用来调节转差频率补偿的响应速度,此值设置越大,响应速度越慢,电机转速越稳定。

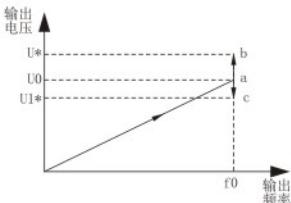
F5.11	V/F控制转矩频率补偿滤波系数 0~10	机型设定
-------	-------------------------	------

自由转矩提升时,该参数用来调节转矩补偿的响应速度,此值设置越大,响应速度越慢,电机转速越稳定。

F5.12	分离型V/F控制选择 0~3	0
-------	-------------------	---

0:VF半分离模式,电压开环输出

此种控制模式下,变频器按正常的V/F曲线起动,到达设定频率点后再调整电压至设定目标电压值。此模式下,电压不带反馈,目标电压值为开环设定。如图所示:



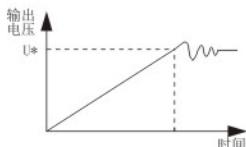
图F5-4 电压控制模式0

f0——设定频率, V0——设定频率对应的额定电压, U*/U1*——F5.13给定通道的设定值。

如上图所示,在a点频率稳定后,开始调整电压,根据目标电压值及输入电压的大小,电压点可能向b点(增大)或c点(减小)移动,直到达到目标值。1: VF半分离模式,电压闭环输出

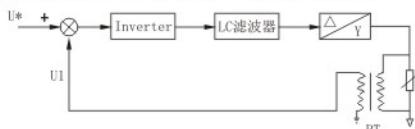
参数简表及使用说明

此模式和模式0的唯一不同在于，它引入了电压闭环，通过将反馈电压与给定电压的偏差进行PI调节，以起到电压稳定的作用，它能补偿由于负载变化所引起的目标电压偏差，使电压控制精度更高，响应更快，如下图所示



图F5-5 电压控制模式1

此种控制方式广泛应用于EPS电源等领域，其控制原理框图如下：



U*——F5.13给定通道的设定值
U1——模拟反馈电压值(PT)
PT——电量变送器

图F5-6 EPS控制原理

提示：

模拟量反馈通道电压与实际电压对应关系F6.06~F6.11由电压变送器(PT)唯一决定，其计算方法如下：

假设 $|U| = 120\% * |U_e| = 456V$ (AI1给定)

PT变比=50(输入交流0~500V,输出直流0~10V)

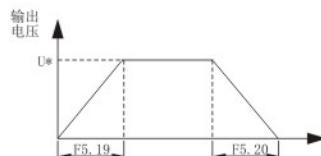
则当输出到达目标电压456V时，PT输出的反馈电压为 $456/50V = 9.12V$

AI1的上限输入为10V时，确定的输入电压为500V，相对于额定电压的比例为 $500/380 = 132\%$ ，所以F6.09(AI2输入上限电压)设置为10.00V、F6.10(AI2上限对应设定)设置为132%即可。

2:VF完全分离模式，电压开环输出

此种模式下，变频器的输出频率和电压完全独立，频率按照定义的加减速时间加减，而电压则按照F5.19、F5.20定义的上升/下降时间调整至目标值。如图所示，此种控制模式主要应用于某些变频电源的设计。

参数简表及使用说明



图F5-7 电压控制模式2

3:VF完全分离模式，电压闭环输出

此模式和模式2的唯一不同在于，它引入了电压闭环，通过将反馈电压与给定电压的偏差进行PI调节，以起到电压稳定的作用，它能补偿由于负载变化所引起的目标电压偏差，使电压控制精度更高，响应更快

F5.13	电压给定通道	
	0~2	0

0:数字给定

通过功能码F5.15来设定目标电压值。

1:AI1

通过模拟量AI1给定目标电压值，注意AI1对应物理量即F6.00 应设为2(电压指令)。

2:AI2

通过模拟量AI2给定目标电压值，注意AI2对应物理量即F6.06应设为2(电压指令)。

F5.14	电压闭环输出之电压反馈通道	
	0~1	0

0:AI1

模拟量AI1作为电压反馈输入量，注意AI1对应物理量，F6.00 应设为2(电压指令)。

1:AI2

模拟量AI2作为电压反馈输入量，注意AI2对应物理量，F6.06 应设为2(电压指令)。

F5.15	数字设定输出电压值	
	0.0~200.%*电机额定电压	100%
F5.16	电机闭环调整之偏差极限	
	0.0~5.0%*电机额定电压	2.0%

用于限定闭环模式下，允许电压调节的最大偏差幅度，从而将电压限定在安全范围内，以保障设备的可靠工作。

F5.17	半分离模式之VF曲线最大电压	
	0.0~100.%*电机额定电压	80.0%

参数简表及使用说明

本功能码定义了设备起动时，按电压与频率曲线起动时的最大电压点，合理设置本功能可有效防止起动时的电压过冲，以保障设备的可靠工作。

F5. 18	电压闭环输出之控制器调整周期	
	0.01~10.00s	0.10

此功能码表征了电压调整的快慢，如果电压响应较慢，可适当减少此参数值。

F5. 19	电压上升时间	
	0.1~3600.0S	10.0
F5. 20	电压下降时间	
	0.1~3600.0S	10.0

本功能码定义了V、F完全分离的控制模式下即模式2，电压上升、下降的时间。

F5. 21	电压反馈断线处理	
	0~2	0

0:告警并以断线时刻电压维持运行

1:告警并将电压降至限幅电压运行

2:保护动作并自由停车

F5. 22	电压反馈断线检测值	
	0.0~100.0%*电机额定电压	2.0%

以电压给定量的最大值做为反馈断线检测值的上限值。在反馈断线检测时间内，当电压反馈值持续小于反馈断线检测值时，变频器将根据F5. 21的设置，作出相应的保护动作。

F5. 23	电压反馈断线检测时间	
	0.0~100.0s	10.0

电压反馈断线发生后，保护动作前的持续时间

F5. 24	电压反馈断线之限幅电压	
	0.0~100.0%* 电机额定电压	80.0%

本功能码定义了逆变器输出的电压的最大幅度，这样的意义在于当输出反馈断线，电位失控不断上调的情况下，即使保护失效，也能将最终的输出电压限制在允许的安全范围之内，这样就极大的保证了后续负载工作的安全。

参数简表及使用说明

4.13 F6模拟及脉冲输入输出参数

F6. 00	AI1输入对应物理量	
	0~2	0

0:速度指令(输出频率， -100.0%~100.0%)

1:转矩指令(输出转矩， -200.0%~200.0%)

AI1模拟给定作为转矩指令的给定值，给定转矩范围可为-200.0%~200.0%，相关设置请参考F6组功能详细说明。

2:电压指令(输出电压， 0.0%~200.0%*电机额定电压)

F6. 01	AI1输入下限	
	0.00V/0.00mA~10.00V/20.00mA	0.00

F6. 02	AI1下限对应物理量设定	
	-200.0%~200.0%	0.0%

F6. 03	AI1输入上限	
	0.00V/0.00mA~10.00V/20.00mA	10.00

F6. 04	AI1上限对应物理量设定	
	-200.0%~200.0%	100.0%

F6. 05	AI1输入滤波时间	
	0.00S~10.00S	0.05

F6. 06	AI2输入对应物理量	
	0~2	0

0:速度指令(输出频率， -100.0%~100.0%)

1:转矩指令(输出转矩， -200.0%~200.0%)

AI2模拟给定作为转矩指令的给定值，给定转矩范围可为-200.0%~200.0%，相关设置请参考F6组功能详细说明。

2:电压指令(输出电压， 0.0%~200.0%*电机额定电压)

F6. 07	AI2输入下限	
	0.00V~10.00V	0.00

F6. 08	AI2下限对应物理量设定	
	-200.0%~200.0%	0.0%

F6. 09	AI2输入上限	
	0.00V~10.00V	10.00

参数简表及使用说明

F6. 10	AI2上限对应物理量设定 -200.0%~200.0%	
F6. 11	AI2输入滤波时间 0.00S~10.00S	

以上功能码定义了模拟输入电压通道AI1、AI2的输入范围及其对应的物理量百分比和滤波时间常数。其中，AI2可通过I1跳线选择为电压/电流输入，其数字设定可按0~20mA对应0~10V关系设定。具体设定应根据输入信号的实际情况进行调整。

AI1, AI2输入滤波时间常数主要用于对模拟输入信号的滤波处理，以消除干扰的影响。时间常数越大，抗干扰能力越强，控制越稳定，但响应越慢；反之，时间常数越小，响应越快，但抗干扰能力越弱，控制可能不稳定。实际应用中如无法确定最佳值，应根据控制是否稳定及响应延迟情况，适当调整本参数值。

F6. 12	模拟量输入防抖偏差极限 0.00V~10.00V	
	0.10	

当模拟输入信号在给定值附近出现频繁波动时，可以通过设置F6. 12来抑制此波动导致的频率波动。

F6. 13	零频运行阈值 零频回差~50.00Hz	
	0.00	

当P0. 18=1（高频模式）时，该功能码的取值上限为500.0Hz。

F6. 14	零频回差 0.00~零频运行阈值	
	0.00	

这两个功能码用于设定零频回差控制功能。以模拟AI1电流给定通道为例，见图F6-1。起动过程：

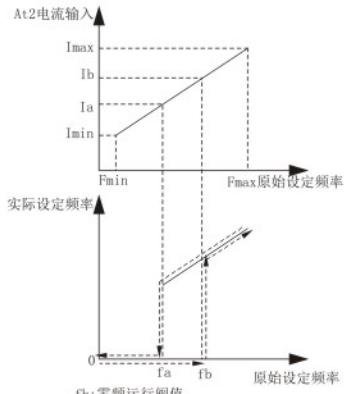
运行命令发出后，只有当模拟AI1电流输入到达或超过某值I_b，其所对应的设定频率到达f_b时，电机才开始起动，并按加速时间加速到模拟AI1电流输入对应的频率。

停机过程：

运行过程中当AI1的电流值减小到I_b时，变频器并不会立即停机，只有AI1电流继续减小到I_a，对应的设定频率为f_a时，变频器才停止输出。这里f_b定义为零频运行阈值，由F6. 13定义。f_b-f_a的定义为零频回差，由功能码F6. 14定义。

利用此功能可以完成休眠功能，实现节能运行，并通过回差的宽度避免变频器在阈值频率频繁起动。

参数简表及使用说明



图F6-1 零频功能示意图

F6. 15	外部脉冲输入对应物理量 0~1	
0:速度指令（输出频率：-100.0%~100.0%） 1:转矩指令（输出转矩：-200.0%~200.0%）		
F6. 16	外部脉冲输入下限 0.00~50.00Hz	0.00
F6. 17	外部脉冲下限对应物理量设定 -200.0%~200.0%	0.0%
F6. 18 外部脉冲输入上限 0.00~50.00Hz 50.00		
F6. 19	外部脉冲上限对应物理量设定 -200.0%~200.0%	100.0%
F6. 20	外部脉冲输入滤波时间 0.00S~10.00S	0.05

参数简表及使用说明

以上功能码定义了脉冲输入通道的输入范围及其对应的物理量百分比。此时，多功能端子X6须定义为“脉冲频率输入”功能。

脉冲输入滤波时间常数主要用于对脉冲信号的滤波处理。原理同模拟输入滤波时间常数相同。

F6. 21	AO1多功能模拟量输出端子功能选择	
	0~13	0
F6. 22	AO2多功能模拟量输出端子功能选择	
	0~13	4
F6. 23	DO多功能脉冲量输出端子功能选择	
	0~13	11

以上功能码确定了多功能模拟量输出端子AO及脉冲输出端子DO,与各个物理量的对应关系,具体如下表所示:

项目	AO	项目范围
输出频率(转差补偿前)	0V/0mA~AO上限值	0~最大输出频率
	2V/4mA~AO上限值	0~最大输出频率
输出频率(转差补偿后)	0V/0mA~AO上限值	0~最大输出频率
	2V/4mA~AO上限值	0~最大输出频率
设定频率	0V/0mA~AO上限值	0~最大输出频率
	2V/4mA~AO上限值	0~最大输出频率
电机转速	0V/0mA~AO上限值	0~电机同步转速
	2V/4mA~AO上限值	0~电机同步转速
输出电流	0V/0mA~AO上限值	0~2倍额定电流
	2V/4mA~AO上限值	0~2倍额定电流
输出电压	0V/0mA~AO上限值	0~1.2倍额定输出电压
	2V/4mA~AO上限值	0~1.2倍额定输出电压
母线电压	0V/0mA~AO上限值	0~800V
	2V/4mA~AO上限值	0~800V
PID给定量	0V/0mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA
	2V/4mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA
PID反馈量	0V/0mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA
	2V/4mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA

参数简表及使用说明

AI1	0V/0mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA
	2V/4mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA
AI2	0V/0mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA
	2V/4mA~AO上限值	0V/0mA~10V/20mA
输入脉冲频率	0V/0mA~AO上限值	0~50KHZ
	2V/4mA~AO上限值	0~50KHZ
转矩电流	0V/0mA~AO上限值	0~2倍额定电流
	2V/4mA~AO上限值	0~2倍额定电流
磁通电流	0V/0mA~AO上限值	0~2倍额定电流
	2V/4mA~AO上限值	0~2倍额定电流

DO的范围为DO下限~DO上限, 分别对应上表中各个物理量的下限和上限。

F6. 24	AO1输出下限对应物理量	
	-200. 0%~200. 0%	0. 0%
F6. 25	A01输出下限	
	0. 00~10. 00V	0. 00
F6. 26	A01输出上限对应物理量	
	-200. 0%~200. 0%	100. 0%
F6. 27	A01输出上限	
	0. 00~10. 00V	10. 00
F6. 28	A02输出下限对应物理量	
	-200. 0%~200. 0%	0. 0%
F6. 29	A02输出下限	
	0. 00~10. 00V	0. 00
F6. 30	A02输出上限对应物理量	
	-200. 0%~200. 0%	100. 0%
F6. 31	A02输出上限	
	0. 00~10. 00V	10. 00
F6. 32	DO输出下限对应物理量	
	-200. 0%~200. 0%	0. 0%
F6. 33	DO输出下限	
	0. 00~50. 00kHz	0. 00

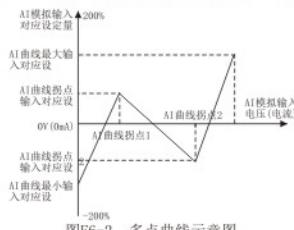
参数简表及使用说明

F6.34	DO输出上限对应物理量 -200.0%~200.0% 100.0%			
F6.35	DO输出上限 0.00~50.00kHz 50.00			
F6.36	AI多点曲线选择 0000~0011 0000			
LED个位： AI1多点曲线选择 0： 禁止 1： 有效				
LED十位： AI2多点曲线选择 0： 禁止 1： 有效				
LED百位： 保留				
LED千位： 保留				
F6.37	AI1曲线最小输入 0.00~【F6.39】 0.00			
F6.38	AI1曲线最小输入对应设定 -200.0%~200.0% 0.0%			
F6.39	注： 范围与F6.00关联 AI1曲线拐点1输入 【F6.37】~【F6.41】 3.00			
F6.40	AI1曲线拐点1输入对应设定 -200.0%~200.0% 30.0%			
F6.41	注： 范围与F6.00关联 AI1曲线拐点2输入 【F6.39】~【F6.43】 6.00			
F6.42	AI1曲线拐点2输入对应设定 -200.0%~200.0% 60.0%			
F6.43	注： 范围与F6.00关联 AI1曲线最大输入 【F6.41】~10.00 10.00			
F6.44	AI1曲线最大输入对应设定 -200.0%~200.0% 100.0%			

参数简表及使用说明

F6.45	AI2曲线最小输入 0.00~【F6.39】 0.00	
F6.46	AI2曲线最小输入对应设定 -200.0%~200.0% 0.0%	
F6.47	注： 范围与F6.06关联 AI2曲线拐点1输入 【F6.37】~【F6.41】 3.00	
F6.48	AI2曲线拐点1输入对应设定 -200.0%~200.0% 30.0%	
F6.49	注： 范围与F6.06关联 AI2曲线拐点2输入 【F6.39】~【F6.43】 6.00	
F6.50	AI2曲线拐点2输入对应设定 -200.0%~200.0% 60.0%	
F6.51	注： 范围与F6.06关联 AI2曲线最大输入 【F6.41】~10.00 10.00	
F6.52	AI2曲线最大输入对应设定 -200.0%~200.0% 100.0%	

AI1、AI2多点曲线通过F6.36选择，具体设置对应关系见图F6-2所示。



图F6-2 多点曲线示意图

使用安全事项

4.14 F7 开关量输入输出

F7.00	输入端子X1功能 (F8.21为非0值时, 默认58号功能) 0~99	1
F7.01	输入端子X2功能 (F8.21为非0值时, 默认59号功能) 0~99	2
F7.02	输入端子X3功能 (F8.21为非0值时, 默认60号功能) 0~99	4
F7.03	输入端子X4功能 (F8.21为非0值时, 默认61号功能) 0~99	7
F7.04	输入端子X5功能 (F8.21为非0值时, 默认62号功能) 0~99	8
F7.05	输入端子X6功能 (F8.21为非0值时, 默认63号功能) 0~99	0
F7.06	输入端子X7/XP功能 (高速脉冲输入) 0~99	45
F7.07	保留 —	0

0:控制端闲置

1:正转运行 (FWD)

端子与COM短接, 变频器正转运行, 仅当F0.06=1时有效。

2:反转运行 (REV)

端子与COM短接, 变频器反转运行, 仅当F0.06=1时有效

3:三线式运转控制

参考F7.11的运转模式2、3 (三线式控制模式1、2) 的功能说明。

4:正转点动控制

端子与COM短接, 变频器正转点动运行, 仅当F0.06=1时有效。

5:反转点动控制

端子与COM短接, 变频器反转点动运行, 仅当F0.06=1时有效。

6:自由停机控制

该功能与F1.08中定义的自由运行停车意义一样, 但这里是用控制端子实现, 方便远程控制用。

7:外部复位信号输入 (RST)

当变频器发生故障后, 通过该端子, 可以对故障复位。其作用与 **RESET** 键功能一致。

任何命令通道下该功能均有效。

参数简表及使用说明

8:外部设备故障常开输入

9:外部设备故障常闭输入

通过该端子可以输入外部设备的故障信号, 便于变频器对外部设备进行故障监视。变频器在接到外部设备故障信号后, 显示“E-19”即外部设备故障报警, 故障信号可以采用常开和常闭两种输入方式。

10:紧急停车功能 (以最快速度刹车)

该功能用于紧急停车的场合, 端子与COM短接, 以紧急备用减速时间(F1.36)减速停车。

11:外部停机控制

12:频率递增指令

端子与COM短接, 频率递增, 仅当频率给定通道为数字给定2(端子UP/DOWN调节)时有效。

13:频率递减指令

端子与COM短接, 频率递减, 仅当频率给定通道为数字给定2(端子UP/DOWN调节)时有效。

14:UP/DOWN端子频率清零

通过端子对数字频率2 (UP/DOWN端子调节频率) 增量进行清零操作。

15:多段速选择1

16:多段速选择2

17:多段速选择3

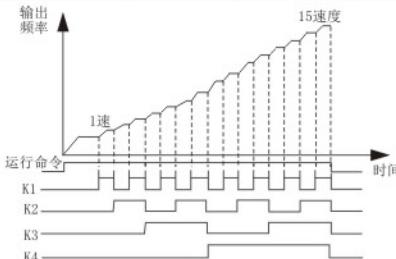
18:多段速选择4

通过选择这些功能端子的ON/OFF组合, 最多可选择16段速度。具体如下表所示:

多段速选择SS4	多段速选择SS3	多段速选择SS2	多段速选择SS1	段速
OFF	OFF	OFF	OFF	0
OFF	OFF	OFF	ON	1
OFF	OFF	ON	OFF	2
OFF	OFF	ON	ON	3
OFF	ON	OFF	OFF	4
OFF	ON	OFF	ON	5
OFF	ON	ON	OFF	6
OFF	ON	ON	ON	7
ON	OFF	OFF	OFF	8
ON	OFF	OFF	ON	9
ON	OFF	ON	OFF	10

参数简表及使用说明

ON	OFF	ON	ON	11
ON	ON	OFF	OFF	12
ON	ON	OFF	ON	13
ON	ON	ON	OFF	14
ON	ON	ON	ON	15



图F7-1 多段速运行示意图

19: 加减速时间选择TT1
20: 加减速时间选择TT2
通过选择这些功能端子的ON/OFF组合，最多可选择4种加减速时间。具体如下表所示：

加减速时间选择端子2	加减速时间选择端子1	加速或减速时间选择
OFF	OFF	加速时间1/减速时间1
OFF	ON	加速时间2/减速时间2
ON	OFF	加速时间3/减速时间3
ON	ON	加速时间4/减速时间4

21: 运行命令通道选择1
22: 运行命令通道选择2
通过选择这些功能端子的ON/OFF组合，最多可选择3种运行命令通道，四种方式。具体如下表所示：

运行命令通道选择端子2	运行命令通道选择端子1	运行命令通道
OFF	OFF	由功能码F0.06确定
OFF	ON	0:操作面板运行命令通道
ON	OFF	1:端子运行命令通道
ON	ON	2:通讯运行命令通道

参数简表及使用说明

23: 变频器加减速禁止指令

该端子有效时，变频器将不受外来信号的影响（停机命令除外），维持当前频率运行。
24: 变频器运行禁止指令

该端子有效时，运行中的变频器则自由停车，待机状态则禁止起动。主要用于需要安全联动的场合。

25: 运行命令切换至面板

该端子有效时，运行命令从当前通道强制转化为面板控制，断开端子，重新回到之前的运行命令通道。

26: 运行命令切换至端子

该端子有效时，运行命令从当前通道强制转化为端子控制，断开端子，重新回到之前的运行命令通道。

27: 运行命令切换至通讯

该端子有效时，运行命令从当前通道强制转化为通讯控制，断开端子，重新回到之前的运行命令通道。

28: 辅助频率清零

仅对数字辅助频率有效（F0.08=0, 1、2），该功能端子有效时将辅助频率给定量清零，设定频率完全由主给定确定。

29: 频率源A与K*B切换

该端子有效，如果F0.09（频率组合算法）选择6，则频率给定通道强制切换为频率源B，无效后频率给定通道恢复为A。

30: 频率源A与A+K*B切换

该端子有效，如果F0.09（频率组合算法）选择7，则频率给定通道强制切换为频率源（A+K*B），无效后频率给定通道恢复为A。

31: 频率源A与A-K*B切换

该端子有效，如果F0.09（频率组合算法）选择8，则频率给定通道强制切换为频率源（A-K*B），无效后频率给定通道恢复为A。

32: 保留

33: PID控制投入

当频率给定通道为PID给定，同时PID投入方式为手动投入时，该端子有效，则进入PID运行。详细功能请参考F8组参数设置。

34: PID控制暂停

用于对运行中的PID实现暂停控制，该端子有效则PID调节停止，变频器频率停在当前频率运行。该端子无效后继续PID调节，运行频率随调节量的改变而改变。

35: 摆频控制投入

摆频起动方式为手动投入时，该端子有效则摆频功能有效。无效则以摆频预置频率运行。请参考F9.55~F9.65组功能说明。

36: 摆频控制暂停

端子与COM短接，变频器暂停摆频的运行方式，变频器频率停在当前频率运行；该端子无效后继续摆频运行。

37: 摆频状态复位

选择该功能时，无论是自动还是手动投入方式，闭合该端子，将清除变频器内部记忆的摆频状态信息。断开该端子后，摆频重新开始（有预置频率先运行预置频率）。请参考F9.55~F9.65组功能说明。

参数简表及使用说明

38:PLC控制投入

当PLC投入方式选择通过定义的多功能端子手动投入时，该端子有效，且有运行命令到达时，PLC正常运行；如果该端子无效，运行命令到达时，以零频运行。

39:PLC暂停

用于对运行中的PLC过程实现暂停控制，该端子有效则变频器以零频运行，PLC不计时；该端子无效后变频器以转速跟踪方式起动，继续PLC运行。请参考F9.00~F9.53组功能说明。

40:PLC复位

在PLC运行模式的停机状态下，该功能端子有效时将清除PLC停机记忆的PLC运行阶段、运行时间、运行频率等信息，功能端子无效后，重新开始运行。请参见F9组功能码说明。

41:计数器清零信号输入

端子与COM短接，对内部计数器进行清零操作，与42号功能配合使用。

42:计数器触发信号输入

内部计数器的计数脉冲输入口，接收到一个脉冲，计数器的计数值就增加1（如果计数方式为向下计数，则减1），计数脉冲最高频率为200Hz。详见功能码F7.31~F7.33说明。

43:定时触发输入

内部定时器的触发端口。详见功能码F7.35~F7.36说明

44:定时清零输入

端子与COM短接，对内部定时器进行清零操作，与43号功能配合使用。

45:外部脉冲频率输入（仅对X7有效）

主频率通道A选择脉冲给定时的脉冲输入口，仅对X7有效，配合F0.07设置。

46:长度清零

该功能端子有效时，将清除F9.69（实际长度）数据，为重新计算长度作准备。参考F9.67~F9.73组功能参数。

47:长度计数输入（仅对X7有效）

仅对多能输入端子X7有效，该功能端子接收脉冲信号作为长度给定，输入的信号脉冲个数与长度的关系。参考F9.67~F9.73组功能参数说明。

48:速度与转矩控制切换

当速度与转矩控制选择条件有效（端子切换）时，该端子有效，则为转矩控制；该端子无效，则为速度控制，相关功能码设置请参考F4.10~F4.11说明，其中F4.11为速度与转矩切换的延迟时间。

49:转矩控制禁止

禁止变频器进行转矩控制方式

50~55:保留

56~57:保留

58:启动/停止（手动）

该端子有效时，频率由AI1给定，不进行PID控制，受联锁信号控制，联锁信号先投入的先起动，一起投入的起小号。

59:运行允许（X2）

该端子用来控制变频器的起停，一般接外部缺水或高压信号控制。

60:联锁1（X3）

该端子接入后，对应继电器R2输出。

61:联锁2（X4）

参数简表及使用说明

该端子接入后，对应继电器R3输出。

62:联锁3（X5）

该端子接入后，对应继电器R4输出。

63:PF启/停（X6）

该端子有效时，进行PID控制，受联锁信号控制，联锁信号先投入的先起动，一起投入的起小号。

64:A频率切B上并运行

65:第1组PID切换到第2组PID

66~99:保留

F7.08	开关量滤波次数 1~10	5
-------	-----------------	---

用于设置输入端子的灵敏度，若数字输入端子易受到干扰而引起误动作，可将此参数增大，则抗干扰能力增强，但设置过大将导致输入端子的灵敏度降低。

F7.09	上电时端子功能检测选择 0~1	0
-------	--------------------	---

0:上电时端子运行命令无效

在上电过程中，即使变频器检测到运行命令端子有效（闭合），变频器也不起动，只有端子断开后再次闭合时，变频器才可以起动。

1:上电时端子运行命令有效

在上电过程中，变频器检测到端子运行命令端子有效（闭合），变频器即可起动。

F7.10	输入端子有效逻辑设定(X1~X8) 0~7FH	00
-------	----------------------------	----

十位 个位

Bit0:X1端子正反逻辑定义
Bit1:X2端子正反逻辑定义
Bit2:X3端子正反逻辑定义
Bit3:X4端子正反逻辑定义

Bit4:X5端子正反逻辑定义
Bit5:X6端子正反逻辑定义
Bit6:X7端子正反逻辑定义
Bit7:X8端子正反逻辑定义

参数简表及使用说明

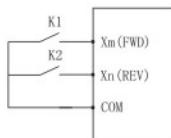
0:表示正逻辑, 即X_i端子与公共端连通有效, 断开无效
1:表示反逻辑, 即X_i端子与公共端连通无效, 断开有效

F7.11	FWD/REV端子控制模式	
	0~3	0

该功能码定义了通过外部端子控制变频器运行的四种不同方式。

0:二线式控制模式1

X_m: 正转命令(FWD), X_n: 反转命令(REV), X_m、X_n表示X₁-X₈中分别定义为FWD、REV功能的任意两个端子。此种控制方式下, K₁、K₂均可独立控制变频器的运行及方向。

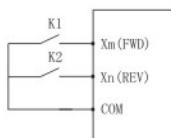


K2	K1	运行指令
0	0	停止
0	1	正转
1	0	反转
1	1	停机

图F7-2 二线式控制模式1示意图

1:二线式控制模式2

X_m: 正转命令(FWD), X_n: 反转命令(REV), X_m、X_n表示X₁-X₈中分别定义为FWD、REV功能的任意两个端子。此种控制方式下, K₁为运行、停止开关, K₂为方向切换开关。



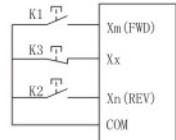
K2	K1	运行指令
0	0	停止
0	1	正转
1	0	停止
1	1	反转

图F7-3 二线式控制模式2示意图

2:三线式控制模式1

X_m: 正转命令(FWD), X_n: 反转命令(REV), X_x: 停机命令, X_m、X_n、X_x表示X₁-X₈中分别定义为FWD、REV、三线式运转控制功能的任意3个端子。K₃未接入前, 接入的K₁、K₂是无效的。当K₃接入后, 触发K₁, 变频器正转; 触发K₂, 变频器反转; 断开K₃, 变频器停机。

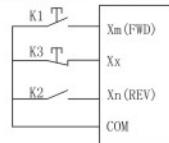
参数简表及使用说明



图F7-4 三线式控制模式1示意图

3:三线式控制模式2

X_m: 运行命令, X_n: 运行方向选择, X_x: 停机命令, X_m、X_n、X_x表示X₁-X₈中分别定义为FWD、REV、三线式运转控制功能的任意3个端子。K₃未接入前, 接入的K₁、K₂是无效的。当K₃接入时, 触发K₁, 变频器正转; 单独触发K₂, 无效; 在K₁触发运行后, 再触发K₂, 变频器运行方向切换; 断开K₃, 变频器停机。



K2	K1	运行指令
0	0	停止
0	1	正转
1	0	停止
1	1	反转

图F7-5 三线式控制模式2示意图

注意:在三线式控制模式2正转运行时, 定义为REV的端子长闭才能稳定反转, 断开又会回到正转。

F7.12	UP/DOWN端子频率修改速率	
	0.01~50.00Hz/S	1.00

该功能码是设置UP/DOWN端子设定频率时的频率修改速率, 即UP/DOWN端子与COM端短接一秒钟, 频率改变量的大小; 当F0.18=1(高频模式)时, 该功能码的取值上限为500.0Hz/S。

F7.13	保留	
	—	0

F7.14	Y1输出延迟时间	
	0.0~100.0S	0.0

F7.15	Y2输出延迟时间	
	0.0~100.0S	0.0

参数简表及使用说明

F7.16	R1输出延迟时间 0.0~100.0S	0.0
F7.17	R2输出延迟时间 0.0~100.0S	0.0
该功能码定义了开关量输出端子和继电器状态发生改变到输出产生变化的延时。		
F7.18	开路集电极输出端子Y1设定 0~99	0
F7.19	开路集电极输出端子Y2设定 0~99	0
F7.20	可编程继电器R1输出 0~99	3
F7.21	可编程继电器R2输出 0~99	0

0:无输出

1:变频器正转运行

当变频器处于正转运行状态时，输出的指示信号。

2:变频器反转运行

当变频器处于反转运行状态时，输出的指示信号。

3:故障输出

当变频器出现故障时，输出的指示信号。

4:频率/速度水平检测信号 (FDT1)

参考F7.24~F7.26参数功能说明。

5:频率/速度水平检测信号 (FDT2)

参考F7.27~F7.29参数功能说明。

6:频率/速度到达信号 (FAR)

参考F7.23参数功能说明。

7:变频器零转速运行中指示

变频器的输出频率为0.00Hz，但此时仍处于运行状态时所输出的指示信号。

8:输出频率到达上限

当变频器输出频率到达上限频率时，输出的指示信号。

9:输出频率到达下限

当变频器输出频率到达下限频率时，输出的指示信号。

10:运行时设定频率下限值到达

变频器运行时，如果设定频率≤下限频率，输出指示信号。

11:变频器过载报警信号

当变频器的输出电流超过过载报警警水（FA.12）时，经过报警延时时间（FA.13）后输出的指示信号。常用于过载预报警。

参数简表及使用说明

12:计数器检测信号输出

当计数检测值到达时，输出指示信号，直到计数复位值到达时才清除。请参考功能码F7.33说明。

13:计数器复位信号输出

当计数复位值到达时，输出指示信号，请参考功能码F7.32说明。
14:变频器运行准备就绪
当变频器上电准备就绪时，即变频器无故障、母线电压正常、变频器禁止运行端子无效、可以直接接受运行指令起动，则端子输出指示信号。

15:可编程多段速完成

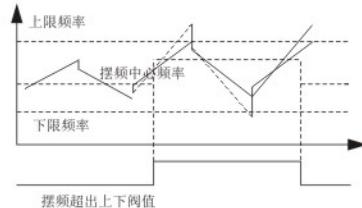
可编程多段速（PLC）一个周期运行完成后，输出一个有效的脉冲信号，信号宽度为500mS。

16:可编程多段速阶段运行完成

可编程多段速（PLC）当前阶段运行完成后，输出一个有效的脉冲信号，信号宽度为500mS。

17:摆频上下限限制

选择摆频功能后若以中心频率计算所得摆频的频率波动范围超过上限频率F0.16或低于下限频率F0.17时将输出指示信号。如下图所示。



图F7-6 摆频幅度限制示意图

18:限流动作中

当变频器处于限流动作中时输出的指示信号。限流保护设置请参考功能码FA.06~FA.08说明。

19:过压失速动作中

当变频器处于过压失速动作中时输出的指示信号。过压失速保护设置请参考功能码FA.04说明。

20:欠压封锁停机

当直流母线电压低于欠压限制水平时，输出指示信号

注意：停机时母线欠压，数码管显示“PoFF”；运行时母线欠压，FA.02=0，则数码管显示“PoFF”，若FA.02=1，则数码管显示“E-07”故障，同时警告指示灯亮。

21:休眠中

当变频器处于休眠状态时，输出的指示信号。

22:变频器告警信号

当变频器出现PID断线、RS485通讯失败、面板通讯失败、EEPROM读写失败、编码器断线等告警时，输出指示信号。

参数简表及使用说明

- 23: AI1>AI2
当模拟量输入AI1>AI2时，输出指示信号。模拟量输入详见F6.05~F6.11参数说明。
- 24: 长度到达输出
当实际长度(F9.69)≥设定长度(F9.68)时，输出指示信号。长度计数端子X6设置为47号功能。
- 25: 定时时间到达
当实际定时时间≥F7.36(设定定时时间)时，输出指示信号。
- 26: 能耗制动动作
当变频器能耗制动动作时，输出指示信号。能耗制动功能设置请参考功能码FC.00~FC.03说明。
- 27: 直流制动动作
当变频器直流制动动作时，输出指示信号。直流制动设置请参考功能码F1.00~F1.12说明。
- 28: 磁通制动作中
当变频器磁通制动作时，输出指示信号。磁通制动设置请参考功能码FC.21说明。
- 29: 转矩限定中
当控制方式转矩控制时，输出指示信号。转矩控制详见F4.10~F4.23组参数说明。
- 30: 过转矩指示
变频器根据F4.22~F4.24设置，输出相应指示信号。
- 31: 辅助电机1
- 32: 辅助电机2
辅助电机与2端子功能配合过程PID功能模块可实现简易一拖三恒压供水功能。
- 33: 累计运行时间到达
当变频器运行累计时间(FC.11)到达时，输出指示信号。
- 34~49: 多段速或简易PLC运行段数指示
输出端子功能的34~49项分别对应多段速或简易PLC的0~15段，当输出端子设置的相应段数到达时，输出指示信号。
- 50: 变频器运行指示
当变频器处于正反转运行状态时，输出的指示信号。
- 51: 温度到达指示
当实际温度(d-33~d-34)高于温度检测阈值(FA.14)时，输出指示信号。
- 52~99: 保留

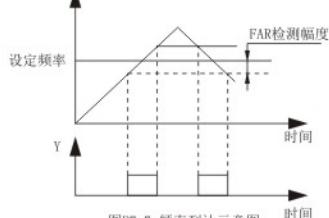
F7.22	输出端子有效逻辑设定(Y1~Y2)	
	0~3H	0

Bit0: Y1端子有效逻辑定义
Bit1: Y2端子有效逻辑定义
0: 表示正逻辑，即Y1端子与公共端连通有效，断开无效
1: 表示反逻辑，即Y1端子与公共端连通无效，断开有效
当F7.22=0时，Y1、Y2端子与公共端连通有效，断开无效
当F7.22=1时，Y1端子与公共端连通无效，断开有效；Y2端子与公共端连通有效，断开无效
当F7.22=2时，Y1端子与公共端连通有效，断开无效；Y2端子与公共端连通无效，断开有效
当F7.22=3时，Y1、Y2端子与公共端连通无效，断开有效

参数简表及使用说明

F7.23	频率到达FAR检测宽度	0.0~100.0%*【F0.15】最大频率	100.0%
-------	-------------	------------------------	--------

该功能是对功能码F7.18~F7.21的第6号功能的补充说明，当变频器的输出频率在设定频率的正负检出宽度内，端子输出有效信号(集电极开路信号，电阻上拉后为低电平)。如下图所示。



图F7-7 频率到达示意图

F7.24	FDT1检出方式	0~1	0
-------	----------	-----	---

0: 速度设定值
1: 速度检测值

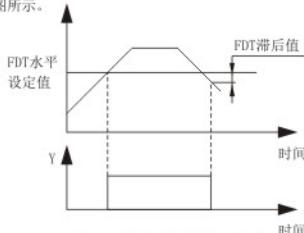
F7.25	FDT1水平设定	0.00Hz~【F0.16】上限频率	50.00
F7.26	FDT1滞后值	0.0~100.0%*【F7.25】 2.0%	2.0%
F7.27	FDT2检出方式	0~10	0

0: 速度设定值
1: 速度检测值

F7.28	FDT2水平设定	0.00Hz~【F0.16】上限频率	25.00
F7.29	FDT2滞后值	0.0~100.0%*【F7.28】 4.0%	4.0%

参数简表及使用说明

以上功能码(F7.24~F7.29)是对功能码F7.18~F7.21的第4,5号功能的补充说明,当变频器输出频率上升超过高于FDT电平设定设定值时,输出有效信号(集电极开路信号,电阻上拉后为低电平),当输出频率降到低于FDT信号(设定值-滞后值)时,输出无效信号(高阻态)。如下图所示。



图F7-8 频率水平检测示意图

F7.30	计数到达处理	
	0~3	3

0: 停止计数,停止输出

1: 停止计数,继续输出

2: 循环计数,停止输出

3: 循环计数,继续输出

当计数器的计数值到达功能码F7.32设定的数值时,变频器相应执行的动作。

F7.31	计数起动条件	
	0~1	1

0: 上电即一起动

1: 运行状态时起动,停机状态时停止

以上前提是是有计数脉冲输入

F7.32	计数器复位值设定	
	【F7.33】~65535	0

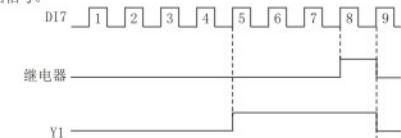
F7.33	计数器检测值设定	
	0~【F7.32】	0

本功能码定义了计数器的计数复位值和检测值。当计数器的计数值到达功能码F7.32所设定的数值时,相应的多功能输出端子(计数器复位信号输出)输出有效信号,并且对计数器清零。

参数简表及使用说明

当计数器的计数值到达功能码F7.33设定的数值时,在相应的多功能输出端子(计数器检测信号输出)输出有效信号。如果继续计数而且超过了功能码F7.32设定的数值,在计数器清零的时候,该输出有效信号撤销。

如下图所示:将可编程继电器输出设为复位信号输出,开路集电极输出Y1设为计数器检测输出,F7.32设为8,F7.33设为5。当检测值为“5”时,Y1输出有效信号并一直维持;当到达复位值“8”时,继电器输出一个脉冲周期的有效信号并将计数器清零,同时Y1,继电器均撤销输出信号。



图F7-9 计数器复位设定和计数器检测设定示意图

F7.34	定时到达处理	
	0~3	3

0: 停止定时,停止输出

1: 停止定时,继续输出

2: 循环定时,停止输出

3: 循环定时,继续输出

当计数器的计数值到达功能码F7.36设定的数值时,变频器相应执行的动作。

F7.35	定时起动条件	
	0~1	1

0: 上电即一起动

1: 运行状态时起动,停机状态时停止

F7.36	定时时间设定	
	0~65535S	0

F7.37	Y1断开延迟时间	
	0.0~100.0s	0.0

F7.38	Y2断开延迟时间	
	0.0~100.0s	0.0

F7.39	R1断开延迟时间	
	0.0~100.0s	0.0

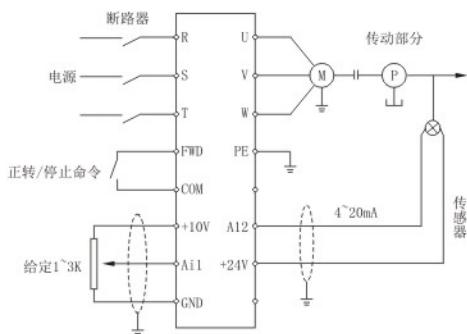
参数简表及使用说明

F7.40	R2断开延迟时间 0.0~100.0s	0.0
-------	------------------------	-----

4.15 F8 过程PID参数

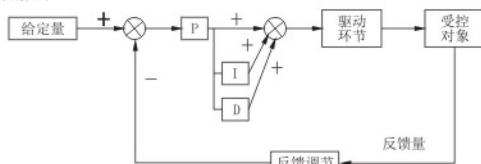
通过本参数组的设置，可组成一个完整的模拟反馈控制系统。

模拟反馈控制系统：给定量用AI1输入，将受控对象物理量转换为4~20mA的电流经变频器的AI2输入，经过内置PI调节器组成模拟闭环控制系统，如下图所示：



图F8-1 模拟反馈控制系统示意图

PID调节作用如下：



图F8-2 PID调节示意图

参数简表及使用说明

F8.00	PID运行投入方式 0~1	0
-------	------------------	---

0: 自动

1: 通过定义的多功能端子手动投入

F8.01	PID给定通道选择 0~6	0
-------	------------------	---

0: 数字给定

PID给定量由数字给定，并由功能码F8.02决定。

1: A11

PID给定量由外部模拟信号A11(0~10V/0~20mA)给定。

2: A12

PID给定量由外部模拟信号A12(0~10V)给定。

3: 脉冲给定

PID给定量由外部脉冲信号给定。

4: RS485通讯

PID给定量由通讯给定。

5: 压力给定 (MPa)

详见F8.25~F8.26.

6: 面板电位器给定

F8.02	给定数字量设定 0.0~100.0%	50.0%
-------	-----------------------	-------

当采用模拟量反馈时，该功能码实现了用操作面板来设定闭环控制的给定量，仅当闭环给定通道选择数字给定(F8.01为0)时，本功能有效。

例：在恒压供水闭环控制系统中，此功能码的设置应充分考虑远传压力表的量程和其输出反馈信号的关系，例如压力表的量程为0~10Mpa，对应0~10V电压输出，我们需要6Mpa的压力，那么就可以将给定的数字量设定为6.00V，这样当PID调节稳定时，需要的压力就是6Mpa。

F8.03	PID反馈通道选择 0~7	0
-------	------------------	---

0: A11

PID反馈量由外部模拟信号A11给定。

1: A12

PID反馈量由外部模拟信号A12给定。

2: A11+A12

PID的反馈值由A11与A12的和决定。

3: A11-A12

PID的反馈值由A11与A12的差值决定，当差值为负时，PID的反馈值默认为0。

4: MAX (A11, A12)

5: MIN (A11, A12)

6: 脉冲给定

7: RS485通讯

参数简表及使用说明

F8.04	PID控制器高级特性设置	
	0000~1001	000

LED个位：PID调节特性

0：正作用

当反馈信号大于PID的给定量，要求变频器输出频率下降（即减小反馈信号），才能使PID达到平衡时，则为正特性。如收卷的张力控制，恒压供水控制等。

1：负作用

当反馈信号大于PID的给定量，要求变频器输出频率上升（即减小反馈信号），才能使PID达到平衡时，则为负特性。如放卷的张力控制，中央空调控制等。

LED个位：比例调节特性（保留）

0：恒定比例积分调节

1：自动变比例积分调节

LED百位：积分调节特性

0：频率到达上下限时，停止积分调节

1：频率到达上下限时，继续积分调节

对于要求快速响应的系统，建议取消继续积分调节LED千位：保留

F8.05	比例增益KPI	
	0.01~100.00s	5.00
F8.06	积分时间Ti1	
	0.01~10.00s	0.05

F8.07	微分时间Td1	
	0.01~10.00s	0.00

0.00：无微分调节

比例增益(Kp)：

决定整个PID调节器的调节强度，P越大，调节强度越大。但过大，容易产生振荡。

当反馈与给定出现偏差时，输出与偏差成比例的调节量，若偏差恒定，则调节量也恒定。比例调节可以快速响应反馈的变化，但单纯用比例调节无法做到无差控制。比例增益越大，系统的调节速度越快，但若过大会出现振荡。调节方法为先将积分时间设很长，微分时间设为零，单用比例调节使系统运行起来，改变给定量的大小，观察反馈信号和给定量的稳定的偏差（静差），如果静差在给定量改变的方向上（例如增加给定量，系统稳定后反馈量总小于给定量），则继续增加比例增益；反之则减小比例增益，重复上面的过程，直到静差比较小（很难做到一点静差没有）就可以了。

积分时间(Ti)：

决定PID调节器对偏差进行积分调节的快慢。

当反馈与给定出现偏差时，输出调节量连续累加，如果偏差持续存在，则调节量持续增加，直到没有偏差。积分调节器可有效的消除静差。积分调节器过强则会出现反复的超调，使系统产生振荡。积分时间参数的调节一般由大到小，逐步调节积分时间，同时观察系统调

参数简表及使用说明

节的效果，直到系统稳定的速度达到要求。

微分时间(Td)：

决定PID调节器对偏差的变化率进行调节的强度。

当反饋与给定的偏差变化时，输出与偏差变化率成比例的调节量，该调节量只与偏差变化的方向和大小有关，而与偏差本身的方向和大小无关。微分调节的作用是在反馈信号发生变化时，根据变化的趋势进行调节，从而抑制反馈信号的变化。微分调节器请谨慎使用，因为微分调节容易放大系统的干扰，尤其是变化频率较大的干扰。

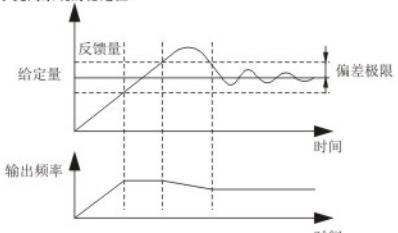
F8.08	采样周期T	
	0.01~100.00s	0.10

0.00：自动

采样周期是对反馈量的采样周期，在每个采样周期内调节器运算一次，采样周期越大则响应越慢，但对干扰信号的抑制效果越好，一般情况下不必设置。

F8.09	偏差极限	
	0.0~100.0%	0.0%

偏差极限为系统反馈量与给定量的偏差的绝对值与给定量的比值，当反馈量在偏差极限范围内时，PID调节不动作，如下图所示，设置合理的偏差极限可防止系统在目标值附近頻繁调节，有助于提高系统的稳定性。

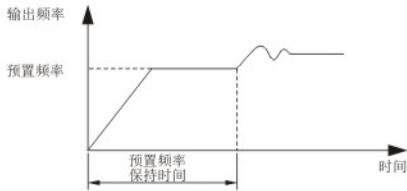


图F8-3偏差极限示意图

F8.10	闭环预置频率	
	0.00~上限频率	0.00
F8.11	预置频率保持时间	
	0.0~3600.0s	0.0

参数简表及使用说明

本功能码定义当PID控制有效时，在PID投入运行前变频器运行的频率和运行时间。在此控制系统中，为了使被控制对象快速达到预定数值，变频器根据本功能码设定，强制输出某频率值F8.10及频率保持时间F8.11。即当控制对象接近于控制目标时，才投入PID控制器，以提高响应速度。如下图所示：



图F8-4闭环预置频率运行示意图

F8.12	睡眠模式	0~2	1
-------	------	-----	---

0: 无效

1: 反馈压力超过或低于睡眠阀值时睡眠

该模式为PID的第一种睡眠模式，如图F8-5所示。

2: 反馈压力和输出频率稳定时睡眠

该模式为PID的第二种睡眠模式，有以下两种情况（如图F8-6所示）：

1) 若反馈值小于给定值且大于给定值*(1 - 设定偏差【F8.14】)的同时，输出频率的变化在6%范围内时，维持睡眠延迟时间【F8.17】后进入睡眠。

2) 若反馈值上升至给定值以上时，维持睡眠延迟时间【F8.17】后进入睡眠。反之，如果反馈值下降至苏醒阀值【F8.16】以下时，立即苏醒。

F8.13	睡眠停机方式选择	0~1	0
-------	----------	-----	---

0: 减速停机

1: 自由停机

F8.14	进入睡眠时的反馈与设定压力偏差	0.0~10.0%	0.5%
-------	-----------------	-----------	------

本功能参数仅对第二种睡眠模式有效。

F8.15	睡眠阀值	0.00~200.0%	100.0%
-------	------	-------------	--------

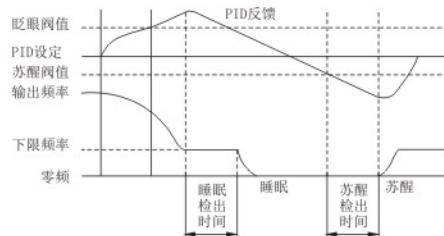
参数简表及使用说明

该阀值是给定压力的百分比，本功能参数相对于设定仅对第一种睡眠模式有效。

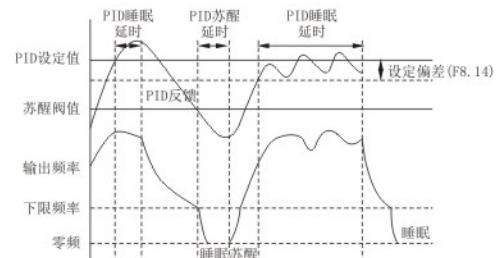
F8.16	苏醒阀值	0.00~200.0%	90.0%
-------	------	-------------	-------

F8.15定义了变频器从工作状态进入睡眠状态时的反馈限值。如果实际反馈值大于该设定值，并且变频器输出的频率到达下限频率的时候，变频器经过F8.17定义的延时等待时间后，进入睡眠状态（即零转速运行中）。

F8.16定义了变频器从睡眠状态进入工作状态的反馈极限。当PID极性选择正特性时，如果实际的反馈值小于该设定值时（或当PID极性选择负特性时，如果实际的反馈值大于该设定值时），变频器经过F8.18定义的延时等待时间后，脱离睡眠状态，开始工作。



图F8-5第一种睡眠模式示意图



图F8-6 第二种睡眠模式示意图

参数简表及使用说明

F8. 17	睡眠延迟时间	
	0.0~6000.0S	100.0
F8. 18	苏醒延迟时间	
	0.0~6000.0S	5.0
F8. 19	加泵延迟时间	
	0.0~3600.0S	10.0
F8. 20	减泵延迟时间	
	0.0~3600.0S	10.0

F8. 19~F8. 20是“一拖三恒压供水”中的加减泵时间,详见F7. 18~F7. 21中的31号与32号功能

F8. 21	供水使能	
	0~2	0
0: 无效 1: PFC有效 2: SPFC有效 (注: 功能码F8. 21~F8. 24需硬件支持。)		
F8. 22	端子接入断开延时	0.0~6000.0s

水泵投入断开延时时间。

F8. 23	轮询时间	
	0.0~6000.0h	48
轮询时间就是定时切换变频泵的时间,该时间只在单泵工作时有效。		
F8. 24	减泵下限频率	0.0~600.00HZ

当反馈压力高于设定压力时,频率下降到减泵下限频率时,经过减泵延迟时间后减泵。

F8. 25	传感器量程	
	0.000~60.000Mpa	10.000
F8. 26	压力设定(MPa)	
	0.000~(F8. 25)	5.000

若F8. 01=5时,根据现场情况,选择传感器量程(F8. 25),给定压力(F8. 26)。

参数简表及使用说明

F8. 27	主泵启动延时	
	0.0~3600.0S	0.3
该参数用在“一拖三恒压供水”时,主辅泵切换后,主泵启动延时。		
F8. 28	辅泵启动方式选择	0~1

0: 直启
该方式主要用于7.5KW以下的水泵,当压力不够时直接工频启动。

1: 软启
该方式主要用于一拖二时,两台水泵分别低频启动。

F8. 29	比例增益KP2	
	0.01~100.00s	5.00
F8. 30 积分时间Ti2		
	0.01~10.00s	0.05
F8. 31 微分时间Td2		
	0.01~10.00s	0.00
F8. 32 PID上限截止频率		
	【F8. 33】~300.00Hz	50.00
F8. 33 PID下限截止频率		
	-300.00Hz~【F8. 32】	0.00
F8. 34 睡眠频率		
	0.00Hz~【F0. 11】	0.00

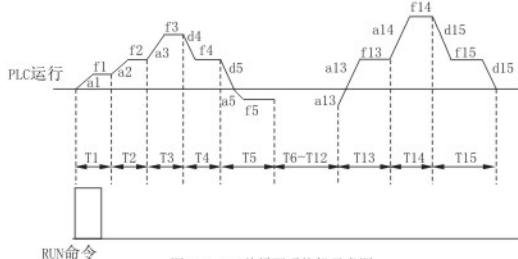
4.16 F9 可编程运行参数

F9. 00	PLC运行模式选择	
	0~3	0

0: 单循环后停机

变频器完成一个单循环后自动停机,此时需要再次给出运行命令才能启动。若某一阶段的运行时间为0,则运行时跳过该阶段直接进入下一阶段。如下图所示:

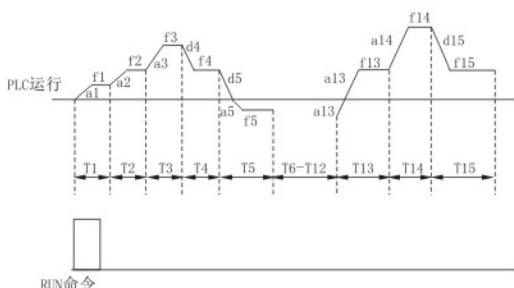
参数简表及使用说明



图F9-1 PLC单循环后停机示意图

1: 单循环后保持最终值运行

变频器完成一个单循环后自动保持最后一段的运行频率、方向维持运行。如下图所示：



图F9-2 PLC单循环后保持示意图

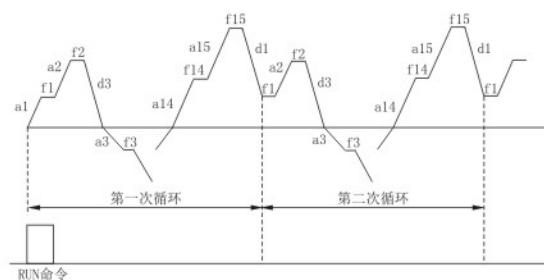
2: 有限次连续循环

变频器根据F9_04设定的有限次连续循环次数，决定PLC运行的循环次数，到达循环运行次数后停机。F9_04=0，变频器不运行。

3: 连续循环

变频器完成一个循环后自动开始进行下一个循环，直到有停机命令时才会停机。如下图所示：

参数简表及使用说明



图F9-3 PLC连续循环示意图

F9_01	PLC运行投入方式	
0~1		0

0: 自动

1: 通过定义的多功能端子手动投入

F9_02	PLC运行掉电记忆	
0~1		0

0: 不记忆

掉电时不记忆PLC运行状态，上电后再次启动从第一段开始运行。

1: 记忆掉电时刻的阶段、频率

掉电时记忆PLC运行状态，包括掉电时刻阶段、运行频率、已运行的时间。上电后再启动，自动进入该阶段，以该阶段定义的频率继续剩余时间的运行。

F9_03	PLC起动方式	
0~2		0

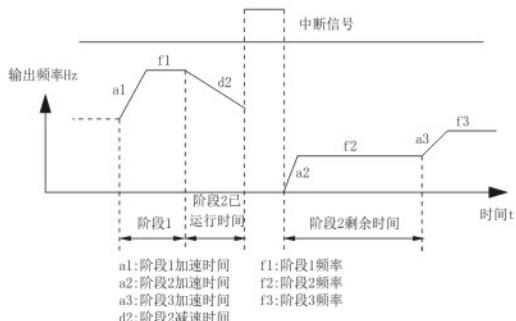
0: 从第一段开始重新启动

运行中停机（由停机命令、故障或掉电引起），再启动后从第一段开始运行。

1: 从停机（故障）时刻的阶段开始启动

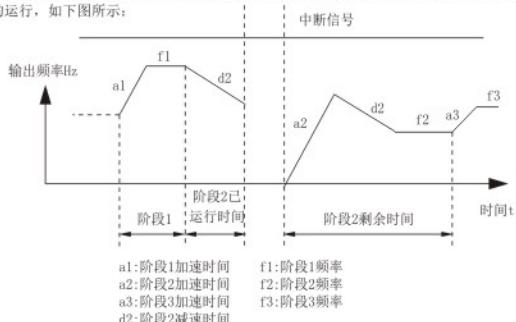
运行中停机（由停机命令、故障或掉电引起），变频器自动记录当前阶段已运行的时间，再启动后自动进入该阶段，以该阶段定义的频率继续剩余时间运行，如下图所示：

参数简表及使用说明



2: 从停机(故障)时刻的阶段、频率开始起动

运行中停机(由停机命令、故障或掉电引起)，变频器不仅自动记录当前阶段已运行的时间而且还记录停机时刻的运行频率，再起动后先恢复到停机时刻的运行频率，频率余下阶段的运行，如下图所示：



图F9-5 PLC起动方式2

注意：方式1、2的区别在于方式2比方式1多记忆了一个停机时刻的运行频率，而且再起动后从该频率继续运行。

参数简表及使用说明

F9.04	有限次连续循环次数 1~65535	1
F9.05	PLC运行时间单位选择 0~1	0
0: s 1: m		
F9.06	多段速频率0 —上限频率~上限频率	5.00
F9.07	多段速频率1 —上限频率~上限频率	10.00
F9.08	多段速频率2 —上限频率~上限频率	15.00
F9.09	多段速频率3 —上限频率~上限频率	20.00
F9.10	多段速频率4 —上限频率~上限频率	25.00
F9.11	多段速频率5 —上限频率~上限频率	30.00
F9.12	多段速频率6 —上限频率~上限频率	40.00
F9.13	多段速频率7 —上限频率~上限频率	50.00
F9.14	多段速频率8 —上限频率~上限频率	0.00
F9.15	多段速频率9 —上限频率~上限频率	0.00
F9.16	多段速频率10 —上限频率~上限频率	0.00
F9.17	多段速频率11 —上限频率~上限频率	0.00

参数简表及使用说明

F9.18	多段速频率12 —上限频率~上限频率		0.00
F9.19	多段速频率13 —上限频率~上限频率		0.00
F9.20	多段速频率14 —上限频率~上限频率		0.00
F9.21	多段速频率15 —上限频率~上限频率		0.00
多段速的符号决定运转的方向，负表示反方向运行。频率输入方式由F0.07=6设定，起停命令由F0.06设定。			
F9.22	第0段速加减速时间 0~3		0
F9.23	第0段速运行时间 0.0~6553.5S(M)		0.0
F9.24	第1段速加减速时间 0~3		0
F9.25	第1段速运行时间 0.0~6553.5S(M)		0.0
F9.26	第2段速加减速时间 0~3		0
F9.27	第2段速运行时间 0.0~6553.5S(M)		0.0
F9.28	第3段速加减速时间 0~3		0
F9.29	第3段速运行时间 0.0~6553.5S(M)		0.0
F9.30	第4段速加减速时间 0~3		0
F9.31	第4段速运行时间 0.0~6553.5S(M)		0.0
F9.32	第5段速加减速时间 0~3		0

参数简表及使用说明

F9.33	第5段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.34	第6段速加减速时间 0~3	0
F9.35	第6段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.36	第7段速加减速时间 0~3	0
F9.37	第7段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.38	第8段速加减速时间 0~3	0
F9.39	第8段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.40	第9段速加减速时间 0~3	0
F9.41	第9段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.42	第10段速加减速时间 0~3	0
F9.43	第10段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.44	第11段速加减速时间 0~3	0
F9.45	第11段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.46	第12段速加减速时间 0~3	0
F9.47	第12段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.48	第13段速加减速时间 0~3	0

参数简表及使用说明

F9.49	第13段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.50	第14段速加减速时间 0~3	0
F9.51	第14段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0
F9.52	第15段速加减速时间 0~3	0
F9.53	第15段速运行时间 0.0~6553.5S(M)	0.0

上述功能码用来设置可编程多段速的加减速时间和运行时间。16段速加减速时间可以由第1~4段加减速时间分别设定；16段运行时间可以由第X段运行时间分别设定。

16段速加减速时间设为0，代表加减速时间1(F0.19~F0.20)；设为1, 2, 3分别代表加减速时间2(F1.13~F1.14)、3(F1.15~F1.16)、4(F1.17~F1.18)。(X取0~15)。

注意：

1: PLC某一阶段运行时间设置为0时，该段无效。

2: 通过端子可以对PLC过程进行投入、暂停、复位等控制，请参考F7组端子功能定义。

3: PLC阶段运行方向由频率正负以及运行命令共同决定。电机实际运行方向可由外部方向命令实时更改。

F9.54	保留	0
F9.55	保留	0

F9.55 摆頻控制

F9.55	0~1	0
-------	-----	---

0: 禁止

1: 有效

F9.56	摆频运行投入方式 0~1	0
F9.56	0~1	0

0: 自动

1: 通过定义的多功能端子手动投入

F9.56选择1，当多功能X端子选择35号功能，在运行时摆频投入，否则摆频无效。

参数简表及使用说明

F9.57	摆幅控制 0~1	0
-------	-------------	---

0: 固定摆幅
摆幅参考值为最大输出频率F0.15。
1: 变摆幅
摆幅参考值为给定通道频率。

F9.58	摆频停机起动方式选择 0~1	0
F9.58	0	0

0: 按停机前记忆的状态起动
1: 重新开始起动

F9.59	摆频状态掉电存储 0~1	0
F9.59	0	0

0: 存储
1: 不存储
掉电时保存摆频状态参数，该功能只有在选择“按停机前记忆的状态起动”方式下有效。

F9.60	摆频预置频率 0.00Hz~上限频率	10.00
F9.61	摆频预置频率等待时间 0.0~3600.0s	0.0

以上功能码定义了变频器在进入摆频运行方式之前或者在脱离摆频运行方式时的运行频率和在此频率点运行的时间。如果设定功能码F9.61≠?摆频预置频率等待时间)，那么变频器在起动以后直接进入摆频预置频率运行，并且在经过了摆频预置频率等待时间后，进入摆频模式。

F9.62	摆频幅值 0.0~100.0%	0.0%
F9.62	0.0%	0.0%

摆频幅值由F9.57决定其参考量，如果F9.57=0，那么摆幅AW =最大输出频率#F9.62
如果F9.57=1，那么摆幅AW=给定通道频率#F9.62。

提示：

1: 摆頻运行频率受上、下限频率约束，若设置不当，则摆频工作不正常。

2: 点动，PID控制模式，摆频自动失效。

参数简表及使用说明

F9.63	突跳频率 0.0~50.0% (相对摆幅值)	0.0 %
-------	---------------------------	-------

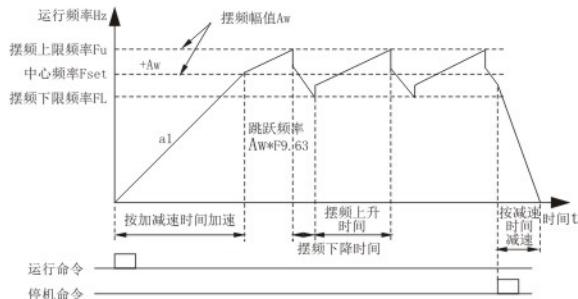
本功能码是指在摆频过程中，当频率到达摆频上限频率之后快速下降的幅度，当然也是指频率达到摆频下限频率后，快速上升的幅度。
设为0.0%则无突跳频率。

F9.64	摆频上升时间 0.1~3600.0s	5.0
F9.65	摆频下降时间 0.1~3600.0s	5.0

本功能码定义了摆频运行时从摆频下限频率到达摆频上限频率的运行时间和摆频运行时从摆频上限频率到达摆频下限频率的运行时间。

摆频控制适用于纺织、化纤等行业及需要横动、卷绕功能的场合，其典型工作如图F9-6所示。

通常摆频过程如下：先按照加速时间加速到摆频预置频率(F9.60)，并等待一段时间(F9.61)，再按加减速时间过渡到摆频中心频率，然后按设定的摆幅值(F9.62)、突跳频率(F9.63)、摆频上升时间(F9.64)和摆频下降时间(F9.65)循环运行，直到有停机命令按减速时间减速停机为止。



图F9-6 摆频示意图

参数简表及使用说明

提示：

1：中心频率可以由数字给定频率、模拟量、脉冲、PLC或多段速等给定。

2：点动及闭环运行时自动取消摆频。

3：PLC与摆频同运行，在PLC段间切换时摆频失效，按PLC阶段加减速设置过渡到PLC设定频率后开始摆频，停机则按PLC阶段减速时间减速。

F9.66	保留	保留	0
-------	----	----	---

F9.67	定长控制 0~1	0
-------	-------------	---

0：禁止

1：有效

F9.68	设定长度 0.000~65.535 (KM)	0.000
-------	---------------------------	-------

F9.69	实际长度 0.000~65.535 (KM)	0.000
-------	---------------------------	-------

F9.70	长度倍率 0.100~30.000	1.000
-------	----------------------	-------

F9.71	长度校正系数 0.001~1.000	1.000
-------	-----------------------	-------

F9.72	测量轴周长 0.10~100.00CM	10.00
-------	------------------------	-------

F9.73	轴每转脉冲数 (X6) 1~65535	1000
-------	------------------------	------

该组功能用于实现定长停机功能。变频器从端子(X7)定义为功能47)输入计数脉冲，根据速度轴每转的脉冲数(F9.73)和轴周长(F9.72)得到计算长度。

计算长度 = 计数脉冲数 ÷ 每转脉冲数 × 测量轴周长

并通过长度倍率(F9.70)和长度校正系数(F9.71)对计算长度进行修正，得到实际长度。

实际长度 = 计算长度 × 长度倍率 ÷ 长度校正系数

当实际长度(F9.69) ≥ 设定长度(F9.68)后，变频器自动发出停机指令停机。再次运行前需将实际长度(F9.69)清零或修改实际长度(F9.69) < 设定长度(F9.68)，否则无法启动。

提示：可用多功能输入端子来清除实际长度(输入端子定义为46功能，长度计数清零)，该端子有效，则清除之前的长度计数值，该端子断开后才能正常计数及计算实际长度。

实际长度F9.69，掉电时自动存储。

设定长度F9.68为0时定长停机功能无效，但长度计算依然有效。

参数简表及使用说明

定长停机功能应用举例：

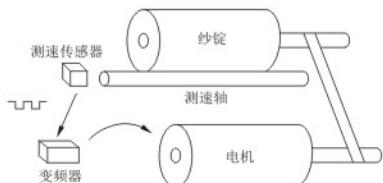


图 F9-7 长停机功能举例图

图F9-7 中变频器驱动电机，电机通过传送带驱动纱锭轴转动，测速轴接触纱锭，从而将纱锭的线速度检测出来以脉冲的形式通过计数端子传递给变频器，变频器检测脉冲，并计算出实际长度，当实际长度 \geq 设定长度时，变频器自动给出停。

4.17 FA 保护参数

FA. 00	电机过载保护选择	
	0~2	1

0：禁止

没有电机过载保护（谨慎使用）。

1：普通电机（电子热继电器方式，低速补偿）

由于普通电机在低速运行下的散热效果变差，相应的电机热保护值也应作适当调整，这里所说的带低速补偿特性，就是把运行频率低于30Hz的电机过载保护阀值下调。

2：变频电机（电子热继电器方式，低速不补偿）

由于变频专用电机的散热不受转速影响，不需要进行低速运行时的保护值调整。

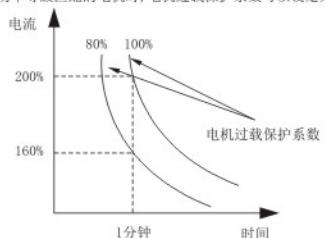
FA. 01	电机过载保护系数	
	20.0%~120.0%	100.0%

为了对不同型号负载电机实施有效的过载保护，需要合理设置电机的过载保护系数，限制变频器允许输出的最大电流值。电机过载保护系数为电机额定电流值对变频器额定输出

参数简表及使用说明

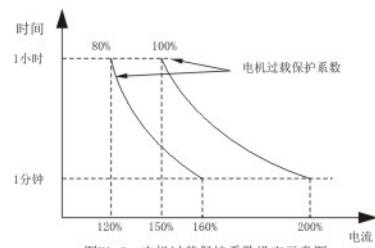
电流值的百分比。

当变频器驱动功率等级匹配的电机时，电机过载保护系数可以设定为100%。如下图所示：



图FA-1 电机过载保护曲线

当变频器容量大于电机容量时，为了对不同规格的负载电机实施有效的过载保护，需合理设置电机的过载保护系数如下图所示：



图FA-2 电机过载保护系数设定示意图

电机过载保护系数可由下面的公式确定：电机过载保护系数=允许最大负载电流/变频器额定输出电流×？

一般情况下，最大负载电流是指负载电机的额定电流。行时的保护值调整。

FA. 02	欠压保护动作选择	
	0~1	0

0：禁止

1：允许（欠压视为故障）

参数简表及使用说明

欠压保护水平			
FA. 03	220V: 180~280V	200V	机型设定
	380V: 330~480V	350V	

本功能码规定了当变频器正常工作的时候，直流母线允许的下限电压。

注意：

电网电压过低时，电机的输出力矩会下降。对于恒功率负载和恒转矩负载的场合，过低的电网电压将增加变频器输入输出电流，从而降低变频器运行的可靠性。因此，当在低电网电压下长期运行的时候，变频器功率需降额使用。

过压限制水平			
FA. 03	220V: 350~390V	370V	机型设定
	380V: 550~780V	660V	

过压限制水平定义了电压失速保护时的动作电压。

减速电压限制系数			
FA. 05	0~100	0:过压失速保护无效	机型设定
	1:有效		

减速过程中，此值越大，抑制过压能力越强。

电流限制水平（仅V/F模式有效）			
FA. 06	G型: 80%~200%*变频器额定电流	160%	机型设定
	P型: 80%~200%*变频器额定电流	120%	

电流限幅水平定义了自动限流动作的电流阈值，其设定值是相对于变频器额定电流的百分比。

注意：

普通VF模式下，加速和恒速运行时用FA. 06限幅；矢量VF模式下，加速运行时用FA. 06限幅，恒速运行时无限幅处理；在矢量模式下，恒速运行中限幅只与F4. 20~F4. 21有关

弱磁区电流限制选择			
FA. 07	0~1	0	机型设定
	1:由FA. 06的电流限制水平来限制		

输出频率在50Hz以内时，由FA. 06来限幅。

1:由FA. 06折算的电流限制水平来限制

输出频率大于50Hz时，由FA. 06折算的电流来限幅。

加速电流限制系数			
FA. 08	0~100	0:加速电流限制无效	机型设定
	1:有效		

参数简表及使用说明

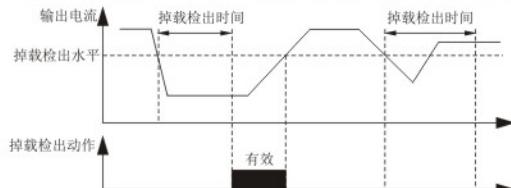
加速过程中，此值越大，抑制过流能力越强。			
FA. 09	恒速电流限制使能	0~1	1
	0: 无效	1: 有效	
FA. 10	掉载检出时间	0.1S~60.0S	5.0
	掉载检出水平	0.0~100.0%*变频器额定电流	0.0%

0: 掉载检测无效

掉载检出水平(FA. 11)定义了掉载动作的电流阀值，其设定值是相对于变频器额定电流的百分比。

掉载检出时间(FA. 10)定义了变频器输出电流持续小于掉载检出水平(FA. 11)超过一定时间后，输出掉载信号。

掉载状态有效即变频器工作电流小于掉载检出水平并且保持的时间超过掉载检出时间。



图FA-3 掉载检出示意图

过载报警预设水平			
FA. 12	G型: 20%~200%*变频器额定电流	160%	机型设定
	P型: 20%~200%*变频器额定电流	120%	

过载报警主要对变频器过载保护动作前过载状况的监控。过载报警预设水平定义了过载报警动作的电流阀值，其设定值是相对与变频器额定电流的百分比。

过载报警预设延时			
FA. 13	0.0~300s	10.0	机型设定
	1:有效		

参数简表及使用说明

过载预报警延时定义了变频器输出电流从持续大于过载预报警水平幅度 (FA. 12), 到输出过载预报警信号间的延迟时间

注意:

通过对参数FA. 12、FA. 13的设定, 变频器的输出电流大于过载预报警水平幅度(FA. 12)时, 经过延时 (FA. 13) 处理, 变频器输出预报警信号, 即操作面板显示“A~09”。

FA. 14	温度检测阈值	
	0. 0°C~90. 0°C	65. 0°C

详见参数F7. 18~F7. 21中的51号功能说明。

FA. 15	输入输出缺相保护选择	
	0~3	机型设定

0: 均禁止

1: 输入禁止, 输出允许

2: 输入允许, 输出禁止

3: 均允许

7.5KW以内出厂默认选项1, 11KW以上出厂默认选项3。

FA. 16	输入缺相保护延迟时间	
	0. 0S~30. 0S	1. 0

选择输入缺相保护有效, 并出现输入缺相故障时, 变频器经过FA. 16定义的时间后, 保护动作“E-12”, 并自由停机。

FA. 17	输出缺相保护检测基准	
	0%~100%*变频器额定电流	50%

当电机实际输出电流大于额定电流*【FA. 17】时, 如果输出缺相保护有效, 则经过5S的延迟时间后, 变频器保护动作[E-13], 并自由停机。

FA. 18	输出电流不平衡检测系数	
	1. 00~10. 00	1. 00

如果三相输出电流中的最大值与最小值的比值大于此系数, 并且持续时间超过10秒钟时, 变频器报输出电流不平衡故障E-13。FA. 08=1. 00时, 输出电流不平衡检测无效。

FA. 19	保留	
	保留	0

FA. 20	PID反馈断线处理	
	0~3	0

参数简表及使用说明

0: 不动作

1: 告警并以断线时刻频率维持运行

2: 保护动作并自由停机

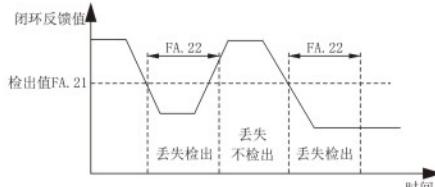
3: 告警并按设定的模式减速至零速运行

FA. 21	反馈断线检测值	
	0. 0~100. 0%	0. 0%

以PID给定量的最大值做为反馈断线检测值的上限值。在反馈断线检测时间内, 当PID的反馈值持续小于反馈断线检测值时, 变频器将根据FA. 20的设置, 作出相应的保护动作。

FA. 22	反馈断线检测时间	
	0. 0~3600. 0S	10. 0

反馈断线发生后, 保护动作前的持续时间。



图FA-4 闭环反馈丢失检出时序图

FA. 23	保留	
	保留	0

FA. 24	Rs485通讯异常动作选择	
	0~2	1

0: 保护动作并自由停机

1: 告警并维持现状继续运行

2: 告警并按设定的停机方式停机

FA. 25	Rs485通讯超时检出时间	
	0. 0~100. 0s	5. 0

如果RS485通讯在超过本功能码定义的时间间隔内, 没有接到正确的数据信号, 则认为RS485通讯异常, 变频器将按FA. 24的设置来作出相应的动作。此值设置为0.0时不做RS485通讯超时检出。

参数简表及使用说明

FA. 26	面板通讯异常动作选择	
	0~2	1

0: 保护动作并自由停机

1: 保护动作并维持现状继续运行

2: 保护动作并按设定的停机方式停机

FA. 27	面板通讯超时检测时间	
	0.0~100.0S	1.0

如果面板通讯在超过本功能码定义的时间间隔内，没有接收到正确的数据信号，那么认为面板通讯异常，变频器将按FA. 26的设置来作出相应的动作。

FA. 28	EEPROM读写错误动作选择	
	0~1	0

0: 保护动作并自由停机 1: 告警并继续运行

FA. 29	上电时输出接地保护选择(保留)	
	0~1	0

0: 无效 1: 有效

FA. 30	过速度保护动作选择(保留)	
	0~2	2

0: 保护动作并自由停机

1: 告警并减速停机

2: 告警并继续运行

FA. 31	过速度检测值(保留)	
	0.0~50.0%【F0.15】最大频率	0.0%

FA. 32	过速度检测时间(保留)	
	0.0~100.0S	5.0

FA. 33	速度偏差过大保护动作选择(保留)	
	0~2	0

0: 保护动作并自由停机

1: 告警并减速停机

2: 告警并继续运行

参数简表及使用说明

FA. 34	速度偏差过大检测值(保留)	
	0.0~50.0%【F0.15】最大频率	0.0%

FA. 35	速度偏差过大检测时间(保留)	
	0.0~100.0S	0.5

4.18 FB 通讯参数

FB. 00	协议选择	
	0~1	0

通讯协议选择

0: MODBUS

1: 自定义

FB. 01	本机地址	
	0~247	1

0: 广播地址

1~247: 从站

在485通讯时，该功能码用来标识本变频器的地址。

注意：FB. 01设置0为广播地址，只能接收和执行上位机的命令，而不会应答上位机。

FB. 02	通讯波特率设置	
	0~5	3

0: 2400BPS

1: 4800BPS

2: 9600BPS

3: 19200BPS

4: 38400BPS

5: 115200BPS

本功能码用来定义上位机与变频器之间的数据传输速率，上位机与变频器设定的波特率应一致，否则通讯无法进行。波特率设置越大，数据通讯越快，但设置过大会影响通讯的稳定性。

FB. 03	数据格式	
	0~5	0

参数简表及使用说明

0: 无校验 (N, 8, 1) for RTU
 1: 偶校验 (E, 8, 1) for RTU
 2: 奇校验 (O, 8, 1) for RTU
 3: 无校验 (N, 8, 2) for RTU
 4: 偶校验 (E, 8, 2) for RTU
 5: 奇校验 (O, 8, 2) for RTU
 注意：ASCII模式暂时保留
 上位机与变频器设定的数据格式应一致，否则无法正常通讯。

FB. 04	本机应答延时	
	0~200ms	5

本功能码定义变频器数据帧接收结束，并向上位机发送应答数据帧的中间时间间隔。如果应答时间小于系统处理时间，则以系统处理时间为准。如果延时大于系统处理时间，则系统处理数据后，要延时等待，直到应答延迟时间到，才向上位机发送数据。

FB. 05	传输回应处理	
	0~1	0

- 0: 写操作有回应
 变频器对上位机的读写命令全都有回应。
 1: 写操作不回应
 变频器对上位机的读命令全都有回应，对写命令无回应，以提高通讯效率。

FB. 06	比例连动系数	
	0.01~10.00	1.00

本功能码用来设定变频器作为从机通过RS485接口接收到的频率指令的权系数，本机的实际运行频率等于本功能码值乘以通过RS485接口接收到的频率设定指令值。在连动控制中，本功能码可以设定多台变频器运行频率的比例。

4.19 FC 高级功能参数

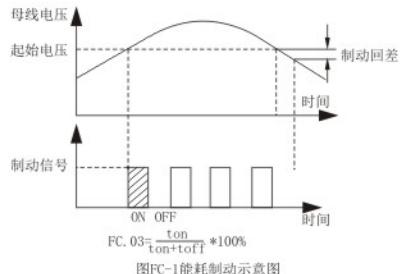
FC. 00	能耗制动功能设定	
	0~2	2

- 0: 无效
 1: 全程有效
 2: 仅减速时有效

参数简表及使用说明

FC. 01	能耗制动起始电压		
	220V:340~380V	360V	机型设定
FC. 02	380V:660~760V	680V	
	能耗制动回差电压		机型设定
FC. 03	220V:10~100V	5V	
	380V:10~100V	10V	
能耗制动动作比例			
	10~100%		100%

以上功能码用来设置变频器内置制动单元动作的电压阈值、回差电压值及制动单元使用率。如果变频器内部直流侧电压高于能耗制动起始电压，内置制动单元动作。如果此时接有制动电阻，将通过制动电阻释放变频器内部聚升电压能量，使直流电压回落。当直流侧电压下降到某一数值（起始电压-制动回差）时，内置制动单元关闭。



FC. 04	停电再起动设置		
	0~2		0

- 0: 禁止
 停电后再上电时，变频器不会自动运行。
 1: 从起动频率处起动
 停电后再上电时，若满足起动条件则变频器等待FC. 05定义的时间后，变频器将自动从起动频率点开始起动运行。
 2: 转速跟踪起动
 停电后再上电时，若满足启动条件则变频器等待FC. 05定义的时间后，变频器将自动以转速跟踪方式起动运行。

参数简表及使用说明

FC. 05	停电再起动等待时间 0.0~260.0S	5.0
--------	-------------------------	-----

在再起动的等待时间内，输入任何运行指令都无效。如输入停机指令，变频器则自动解除转速跟踪再起动状态，回到正常的停机状态。

注意：

1：停电再起动有效还与FA. 02的设置有关，此时须将FA. 02设置为0。

2：本参数会导致非预期的电机起动，可能会对设备及人员带来潜在伤害，请务必谨慎使用。

FC. 06	故障自动复位次数 0~100	0
--------	-------------------	---

FC. 07	故障自动复位间隔时间 0.1~60.0S	3.0
--------	-------------------------	-----

100：表示次数不限制，即无数次

在运行过程中出现故障后，变频器停止输出，并显示故障代码。经过FC. 07设定的复位间隔后，变频器自动复位故障并根据设定的起动方式重新起动运行。

故障自动复位的次数由FC. 06设定。故障复位次数设置为0时，无自动复位功能，只能手动复位。FC. 06设定为100时，表示次数不限制，即无数次。

对于IPM故障、外部设备故障等，变频器不允许进行自复位操作。

FC. 08	冷却风扇控制 0~1	0
--------	---------------	---

0：自动控制模式

1：通电过程一直运转

FC. 09	运行限制功能密码 0~65535	0
--------	---------------------	---

默认情况下，该密码为0，可以进行FC. 10, FC. 11项设置；当有密码时，必须密码验证正确后，才能进行FC. 10, FC. 11项设置。

无需运行限制密码功能时，该功能码设置为0。

设置运行限制密码时，输入五位数，按【ENTER】键确认，一分钟后密码自动生效。

需要更改密码时，选择FC. 09功能码，按下【ENTER】键进入密码验证状态，密码验证成功后，进入修改状态，输入新密码，并按【ENTER】键确认，密码更改成功，一分钟后，密码自动生效；清除密码，运行限制密码设为“00000”即可。

FC. 10	运行限制功能选择 0~1	0
--------	-----------------	---

参数简表及使用说明

0：禁止

1：有效

限制运行时，只要变频器累积运行的时间超过FC. 11设定的时间，变频器保护动作并自由停机。操作面板显示E-26(RUNLT)。要想清除该故障，只要正确验证FC. 09(运行限制密码)，再将FC. 10(运行限制功能选择)设置成“0”(无效)，即可清除运行限制故障。

FC. 11	限制时间 0~65535h	0
--------	------------------	---

注：本功能参数不能被初始化详见FC. 09说明

FC. 12	瞬间掉电降频点 220V:180V~330V 250V 380V:300V~550V 450V	机型设定
--------	---	------

如果变频器母线电压下降到低于FC. 12*额定母线电压值，并且瞬停不停控制有效时，瞬停不停开始动作。

FC. 13	瞬间掉电频率下降系数 1~100 0:瞬间不停功能无效	0
--------	--------------------------------	---

FC. 14	下垂控制 0.00~10.00Hz	0.00
--------	----------------------	------

0.00：下垂控制功能无效。

当多台变频器驱动同一负载时，因速度不同造成负荷分配不均衡，使速度较大的变频器承受较重负载。下垂控制特性为随着负载增加使速度下垂变化，可以使负荷均衡分配；此参数调整速度下垂的变频器的频率变化量。

当FO. 18=1（高频模式）时，该功能码的取值上限为100.0Hz。

FC. 15	转速追踪等待时间 0.1~5.0S	1.0
--------	----------------------	-----

在变频器转速追踪开始之前，经过该延时后再开始追踪。

FC. 16	转速追踪电流限幅水平 80%~200%*变频器额定电流	100%
--------	--------------------------------	------

在转速追踪过程中，该功能码起到自动电流限幅的作用，当实际电流达到该阀值(FC. 16)时，变频器降频限流，然后再继续追踪加速；其设定值是相对于变频器额定电流的百分比。

参数简表及使用说明

FC. 17	转速追踪快慢	
	1~125	25

转速追踪再起动时,选择转速追踪的快慢。参数越小,追踪速度越快。但过快可能引起追踪不可靠。

FC. 18	PWM模式	
	0000~1311	0001

LED位个: PWM合成方式

0: 全频七段

电流输出平稳,全频段功率管发热量较大。

1: 七段转五段

电流输出平稳,低频段功率管发热量较大,高频段功率管发热量较小。

LED十位: PWM温度关联

0: 无效

1: 有效

该功能选择有效,若散热器温度达到警戒值(50℃)时,变频器将自动降低载波频率,直到散热器温度不再超过警戒值为止。

LED百位: PWM频率关联

0: 均无效

1: 低频调整,高频调整

2: 低频不调整,高频调整

3: 低频调整,高频不调整

PWM温度关联时,散热器温度达到警戒值(50℃)后,若低频和高频不调整,载波频率保持不变;若低频和高频调整,变频器将自动降低载波频率。

LED千位: 柔性PWM功能

0: 无效

1: 有效

该功能选择有效时,通过改变PWM的实现方式来降低电磁干扰,减小电机噪声。

FC. 19	电压控制功能	
	0000~3112	1102

LED位个: AVR功能

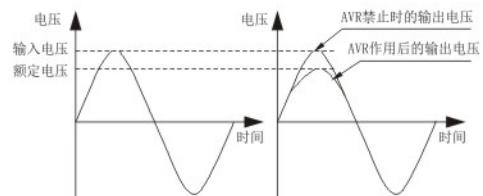
0: 无效

1: 全程有效

2: 仅减速时有效

AVR即电压自动调节功能。当变频器的输入电压和额定值有偏差时,通过该功能来保持变频器的输出电压的恒定,以防止电机工作于过电压状态。该功能在输出指令电压大于输入电源电压时无效。在减速过程中,如果AVR不动作,则减速时间短,但运行电流较大;AVR动作,电机减速平稳,运行电流较小,但减速时间较长。

参数简表及使用说明



图FC-2 AVR功能示意图

LED十位: 过调制选择

0: 无效

1: 有效

过调制功能是指变频器通过调整母线电压利用率,来提高输出电压,过调制有效时,输出谐波会增加。如果长期低压重载运行或高頻(超过50HZ)运行力矩不够,可以打开此功能。

LED百位: 死区补偿选择

0: 无效

1: 有效

若选择有效时,在所有的控制方式下,全频死区补偿。此功能主要用于厂家调试,不建议客户设置。

LED千位: 震荡抑制选择

0: 无效

1: 震荡抑制模式1

2: 震荡抑制模式2

3: 震荡抑制模式3

模式1作用时,PWM模式强制为五段式;模式2作用时,保持原来的模式不变,这两种模式可通过震荡抑制系数(FC. 27)来调节。

遇到特殊场合,若前两种模式抑制不了震荡,就用模式3,通过参数FC. 27(震荡抑制系数)与FC. 28(震荡抑制电压)一起调节。

FC. 20	振荡抑制起始频率	
	0.00~300.00	机型设定
FC. 21	磁通制动选择	
	0~100	0

该参数用于调节变频器在减速过程中磁通制动的能力。此值越大,磁通制动能力越强。在一定程度上减速时间更短,该参数一般不需要设置,此值为0时,表示该功能无效。

过压限制水平设置较低时,开启该功能可适当缩短减速时间。过压限制水平设置较高时,不需要开启该功能。

参数简表及使用说明

FC. 22	节能控制系数	
	0~100	0
此参数设置越大，节能效果越显著，但可能会带来运行不稳定因素。本功能仅对普通V/F控制有效，设置为0时无效		
FC. 23	多段速优先级使能	
	0~1	0
0: 无效 1: 多段速优先于F0. 07给定		
FC. 24	点动优先级使能	
	0~1	0
0: 无效 1: 变频器运行时，点动优先级最高		
FC. 25	特殊功能	
	0000~0001	10
LED个位: A02与D0输出选择 1: D0有效 0: 屏蔽该故障 LED百位: 输入缺相故障复位选择 1: 电源正常后可以复位	0: A02有效 LED十位: IPM故障设置 1: 该故障有效 0: 不能复位 LED千位: 保留	
FC. 26	振荡抑制上限频率 0. 00~300. 00Hz	
	50. 00	
FC. 27	振荡抑制系数 1~500	
	50	
FC. 28	振荡抑制电压 0. 0~25. 0%*电机额定电压	
	0. 5	

FC. 27~FC. 28详见FC. 19说明。

4. 20 FE 面板功能设置及参数管理 (FD组保留)

FE. 00	LCD语言选择(LCD面板)	
	0~2	0
0: 中文 1: 英文 2: 保留		
FE. 01	M-FUNC键盘功能选择	
	0~4	0

参数简表及使用说明

0: JOG (点动控制)				
[RUN] 键为点动控制，默认方向由F0. 21确定。				
1: 正反转切换				
在运行状态下， [RUN] 键相当于方向切换键，停机状态下按此键无效。此切换仅对面板运行命令通道有效。				
2: 清除面板 [▲▼] 键设定频率				
FE. 02	STOP/RST键功能选择			
	0~3	3		
0: 只对面板控制有效 仅当F0. 06=0时，该键才能控制变频器停机。				
1: 对面板和端子控制同时有效 仅当F0. 06=0或1时，该键才能控制变频器停机，通讯控制运行模式下，此键无效。				
2: 对面板和通讯控制同时有效 仅当F0. 06=0或2时，该键才能控制变频器停机，端子控制运行模式下，此键无效。				
3: 对所有控制模式都有效 在任何运行命令通道模式下，该按键均能控制变频器停机。				
提示：在任何运行命令通道模式下，复位功能均有效。				
FE. 03	STOP键+RUN键急停功能			
	0~1	3		
0: 无效				
1: 自由停车 同时按下 [FUNC] 键及 [STOP] 键，变频器将自由停机。				
FE. 04	闭环显示系数			
	0. 01~100. 00	1. 00		
本功能码用于闭环控制时校正实际物理量（压力、流量等）与给定或反馈量（电压、电流）之间的显示误差，对闭环调节没有影响。				
FE. 05	负载转速显示系数			
	0. 01~100. 00	1. 00		
本功能码用于校正转速刻度显示误差，对实际转速没有影响。				
FE. 06	线速度系数			
	0. 01~100. 00	1. 00		
本功能码用于校正线速度刻度显示误差，对实际转速没有影响。				

参数简表及使用说明

FE. 07	编码器调节速率	
	1~100	70
FE. 08	运行状态监控参数选择1	
	0~57	0
FE. 09	运行状态监控参数选择2	
	0~57	5

通过改变以上功能码的设定值，可改变主监控界面的监控项目，例如：设置FE. 08=5，即选择输出电流d-05，则运行时，主监控界面的默认显示项目即为当前输出电流值。

FE. 10	运行状态监控参数选择1	
	0~57	1
FE. 11	运行状态监控参数选择2	
	0~57	12

通过改变以上项功能码的设定值，可改变主监控界面的监控项目，例如：设置FE. 10=5，即选择输出电压d-06，则停机时，主监控界面的默认显示项目即为当前输出电压值。

FE. 12	参数显示模式选择	
	00~11	00

LED个位：功能参数显示模式选择

- 0：显示全部功能参数
- 1：仅显示与出厂值不同的参数
- 2：仅显示最后一次上电后修改的参数（保留）

LED十位：监控参数显示模式选择

- 0：仅显示主监控参数
- 1：主辅交替显示（间隔时间1S）

LED百位、LED千位：保留

LED千位：面板▲/▼键调节使能

- 0：有效

- 1：无效

FE. 13	参数初始化	
	0~3	0

参数简表及使用说明

0: 无操作

变频器处于正常的参数读、写状态。功能码设定值能否更改，与用户密码的设置状态和变频器当前所处的工作状态有关。

1：除电机参数外的所有用户参数恢复出厂设定

 电机参数不恢复，其他用户参数按机型恢复出厂设定值。

2：所有用户参数恢复出厂设定

 所有用户参数按机型恢复出厂设定值。

3：清除故障记录

 对故障记录（d-48~d-57）的内容作清零操作。

操作完成后，本功能码自动清0。

FE. 14	参数写保护	
	0~2	0

0：允许修改所有参数（运行中有些参数不能修改）

1：仅允许修改频率设定参数F0.12、F0.13和本功能码

2：除本功能码外所有参数禁止修改

FE. 15	参数拷贝功能	
	0~3	0

0: 无操作

1：参数上传至面板

 设置为1，并确认后，面板显示CP-1，变频器将控制板中的所有功能码参数上传到操作面板的EEPROM中存储。

2：所有功能码参数下载到变频器

 设置为2，并确认后，面板显示CP-2，变频器将操作面板中的除厂家参数外所有功能码参数全部下载至主控制板内存，并将EEPROM予以刷新。

3：除电机参数外的所有功能码参数下载到变频器

 设置为3，并确认后，面板显示CP-3，变频器将操作面板中的所有功能码参数下载至主控制板内存（电机参数组和厂家参数组除外），并将EEPROM予以刷新。

4.21 监控参数

d-00	输出频率(转差补偿前)	
	0.00~最大输出频率【F0.15】	0.00

参数简表及使用说明

d-01	输出频率(转差补偿后) 0.00~最大输出频率【F0.15】	0.00
d-02	电机估算频率 0.00~最大输出频率【F0.15】	0.00
d-03	主设定频率 0.00~最大输出频率【F0.15】	0.00
d-04	辅助设定频率 0.00~最大输出频率【F0.15】	0.00
d-05	输出电流 0.0~6553.5A	0.0
d-06	输出电压 0~999V	0
d-07	输出转矩 -200.0~+200.0%	0.0%
d-08	电机转速 0~36000RPM/min	0
d-09	电机功率因数 0.00~1.00	0.00
d-10	运行线速度 0.01~655.35m/s	0.00
d-11	设定线速度 0.01~655.35m/s	0.00
d-12	母线电压 0~999V	0
d-13	母线电压 0~999V	0~999V
d-14	母线电压 0~999V	0.00~10.00V
d-15	PID反馈值 0.00~10.00V	0.00
d-16	模拟输入AI1 0.00~10.00V	0.00

参数简表及使用说明

d-17	模拟输入AI2 0.00~10.00V	0.00
d-18	脉冲频率输入 0.0~50.0kHz	0.00
d-19	模拟输出AO1 0.00~10.00V	0.00
d-20	模拟输出AO2 0.00~10.00V	0.00
d-21	输入端子状态 0~FFH	0
d-22	输出端子状态 0~FH	0
d-23	变频器运行状态 0~FFFFH	0
0~FFFFH BIT0: 运行/停机 BIT1: 反转/正转 BIT2: 零速运行 BIT3: 保留 BIT4: 加速中 BIT5: 减速中 BIT6: 恒速运行中 BIT7: 预励磁中 BIT8: 电机参数调谐中 BIT9: 过流限制中 BIT10: 过压限制中 BIT11: 转矩限幅中 BIT12: 速度限幅中 BIT13: 速度控制 BIT14: 转矩控制 BIT15: 保留		
d-24	d-24多段速当前段数 0~15	0
d-25	保留 —	0

参数简表及使用说明

	保留
d-26	—
d-27	当前计数值 0~65535
d-28	设定计数值 0~65535
d-29	当前定时值(S) 0~65535S
d-30	设定定时值(S) 0~65535S
d-31	当前长度 0.000~65.535(KM)
d-32	设定长度 0.000~65.535(KM)
d-33	散热器(IGBT)温度1 0.0°C~+110.0°C
d-34	散热器(IGBT)温度2 0.0°C~+110.0°C
d-35	本机累积运行时间(小时) 0~65535H
d-36	本机累积通电时间(小时) 0~65535H
d-37	风扇累积运行时间(小时) 0~65535H
d-38	累积用电量(低位) 0~999KWH
d-39	累积用电量(高位) 0~9999KWH (*10000)
d-40	PID压力反馈 0.00~60.00(MPa、kg)
d-41	输出功率 0.0~6553.5KW

参数简表及使用说明

d-42	专用机型监控参数(保留) 保留	0
d-43	专用机型监控参数(保留) 保留	0
d-44	专用机型监控参数(保留) 保留	0
d-45	专用机型监控参数(保留) 保留	0
d-46	专用机型监控参数(保留) 保留	0
d-47	专用机型监控参数(保留) 保留	0
d-48	前三次故障类型 0~30	0
d-49	前二次故障类型 0~30	0
d-50	前一次故障类型 0~30	0
d-51	当前故障类型 0~30	0
d-52	当前故障时的运行频率 0.00~【F0.16】上限频率	0.00
d-53	当前故障时的输出电流 0.0~6553.5A	0.0
d-54	当前故障时的母线电压 0~999V	0
d-55	当前故障时的输入端子状态 0~FFH	0
d-56	当前故障时的输出端子状态 0~FH	0
d-57	当前故障时的变频器运行状态 0~FFFFH	0

4.22 故障代码

故障码	名称
E-01	加速运行中过流
E-02	减速运行中过流
E-03	恒速运行中过流
E-04	加速运行中过压
E-05	减速运行中过压
E-06	恒速运行中过压
E-07	母线欠压
E-08	电机过载
E-09	变频器过载
E-10	变频器掉载
E-11	功率模块故障
E-12	输入侧缺相
E-13	输出侧缺相或电流不平衡
E-14	输出对地短路故障
E-15	散热器过热1

E-16	散热器过热2
E-17	RS485通讯故障
E-18	键盘通讯故障
E-19	外部设备故障
E-20	电流检测错误
E-21	电机调谐故障
E-22	EEPROM读写故障
E-23	参数拷贝出错
E-24	PID反馈断线
E-25	电压反馈断线
E-26	运行限制时间到达
E-27	(保留)
E-28	编码器断线故障(保留)
E-29	速度偏差过大故障(保留)
E-30	过速度故障(保留)
E-00	表示无故障代码

告警码	名称
A-09	变频器过载预告警
A-17	RS485通讯故障告警
A-18	键盘通讯故障告警

A-21	电机调谐告警
A-22	EEPROM读写故障告警
A-24	PID反馈断线告警
A-00	表示无告警

第五章 参数读写操作格式与实例

5.1 RTU模式及格式

控制器以RTU模式在Modbus总线上进行通讯时，信息中的每8位字节分成2个4位16进制的字符，该模式的主要优点是在相同波特率下其传输的字符的密度高于ASCII模式，每个信息必须连续传输。

5.1.1 RTU模式中每个字节的格式

编码系统：8位二进制，十六进制0~9，A~F。

数据位：1位起始位，8位数据（低位先送），停止位占1位，奇偶校验可以选择。（参考RTU数据帧示意图）错误校验区：循环冗余校验(CRC)。

5.1.2 RTU数据帧位序图

带奇偶校验

Start	1	2	3	4	5	6	7	8	Far	Stop
-------	---	---	---	---	---	---	---	---	-----	------

无奇偶校验

Start	1	2	3	4	5	6	7	8	Stop
-------	---	---	---	---	---	---	---	---	------

5.2 寄存器地址及功能码

控制器以RTU模式在Modbus总线上进行通讯时，信息中的每8位字节分成2个4位16进制的字符，该模式的主要优点是在相同波特率下其传输的字符的密度高于ASCII模式，每个信息必须连续传输。

5.2.1 支持的功能代码

功能码	功能说明
03	读多个寄存器
06	写单个寄存器
10	连续写多个寄存器
13	读单个参数

参数读写操作格式与实例

5.2.2 寄存器地址

寄存器功能	地 址
控制命令输入	0x2000
监控参数读取	0xD000 (0x1D00) ~ 0xD039 (0x1D39)
MODBUS频率设定	0x2001
MODBUS转矩设定	0x2002
MODBUS PID频率给定	0x2003
MODBUS PID反馈设定	0x2004
MODBUS 模拟输出A01控制	0x2005 (0~7FFF表示0%~100%)
MODBUS 模拟输出A02控制	0x2006 (0~7FFF表示0%~100%)
MODBUS 脉冲DO输出控制	0x2007 (0~7FFF表示0%~100%)
MODBUS 数字输出端子控制	0x2008

5.2.3 03H读多个参数（最多连续读8项）

寄存器功能	地 坡
控制命令输入	0×2000
监控参数读取	0xD000 (0x1D00) ~ 0xD039 (0x1D39)
MODBUS频率设定	0×2001
MODBUS转矩设定	0×2002
MODBUS PID频率给定	0×2003
MODBUS PID反馈设定	0×2004
参数设置	0x0000~0xF15

Inquiry information frame format (发送帧) :

Address	01H
Function	03H
Starting data address	00H
	01H
Number of Data(Byte)	00H
	02H
CRC CHK High	95H
CRC CHK Low	C8H

参数读写操作格式与实例

01H 为变频器地址

03H 为读功能码

0001H 为起始地址类同控制面板的F0_01项

0002H 为读菜单的项数，及F0_01和F0_02两项

95CBH为16位CRC校验码

Response information frame format (返回帧) :

Address	01H
Function	03H
DataNum*2	04H
Data1[2Byte]	00H
Data2[2Byte]	64H
CRC CHK High	00H
CRC CHK Low	64H
CRC CHK High	BAH
CRC CHK Low	07H

此段数据分析：

01H 为变频器地址

03H 为读功能码

04H 为是读取项*2的积

0064H 为读取F0_01项的数据

0064H 为读取F0_02项的数据

BA07H 为16位CRC校验码

名称	帧格式
读取F0_01和F0_02两项的数据	发送帧: 01H 03H 0001H 0002H 95CBH 返回帧: 01H 03H 04H 0064H 0064H BA07H
读取F2_01项的数据	发送帧: 01H 03H 0201H 0001H D472H 返回帧: 01H 03H 02H 000FH F840H
读取d~0项的监控参数 (地址D000H与1D00H通用)	发送帧: 01H 03H D000H 0001H BCCAH 返回帧: 01H 03H 02H 1388H B512H 发送帧: 01H 03H 1D00H 0001H 8266H 返回帧: 01H 03H 02H 1388H B512H
读取变频器在停机时的状态 (地址A000H与1A00H通用，参考后面变频器运行状态说明)	发送帧: 01H 03H A000H 0001H A60AH 返回帧: 01H 03H 02H 0040H B9B4H 发送帧: 01H 03H 1A00H 0001H 8312H 返回帧: 01H 03H 02H 0040H B9B4H

参数读写操作格式与实例

读取故障代码E-19 (地址E000H与1E00H通用, 参考后面变频器故障代码表)	发送帧: 01H 03H E000H 0001H B3CAH
	返回帧: 01H 03H 02H 0013H F989H
读取预告警码A-18 (地址E001H与1E01H通用, 参考后面变频器预告警码表)	发送帧: 01H 03H 1E00H 0001H 8222H
	返回帧: 01H 03H 02H 0013H F989H
读取预告警码A-18 (地址E001H与1E01H通用, 参考后面变频器预告警码表)	发送帧: 01H 03H E001H 0001H E20AH
	返回帧: 01H 03H 02H 0012H 3849H
读取预告警码A-18 (地址E001H与1E01H通用, 参考后面变频器预告警码表)	发送帧: 01H 03H 1E01H 0001H D3E2H
	返回帧: 01H 03H 02H 0012H 3849H

06H写单个参数

Inquiry information frame format (发送帧) :

Address	01H
Function	06H
Starting data address	20H
	00H
Data(2Byte)	00H
	01H
CRC CHK Low	43H
CRC CHK High	CAH

此段数据分析:

01H 为变频器地址

06H 为写功能码

2000H 为控制命令地址

0001H 为正转命令

43AH 为16位CRC校验码

Response information frame format (返回帧) : (发送帧) :

Address	01H
Function	06H
Starting data address	20H
	00H
Number of Data(Byte)	00H
	01H
CRC CHK High	43H
CRC CHK Low	CAH

参数读写操作格式与实例

此段数据分析: 如果设置正确, 返回相同的输入数据
实例:

名称	帧格式					
	发送帧:	01H	06H	2000H	0001H	43CAH
正 转	返 回 帧:	01H	06H	2000H	0009H	420CH
	发送帧:	01H	06H	2000H	0009H	420CH
停 机	返 回 帧:	01H	06H	2000H	0003H	C20BH
	发送帧:	01H	06H	2000H	0003H	C20BH
自 由 停 机	返 回 帧:	01H	06H	2000H	0004H	83C9H
	发送帧:	01H	06H	2000H	0004H	83C9H
复 位	返 回 帧:	01H	06H	2000H	0010H	43CAH
	发送帧:	01H	06H	2000H	0010H	43CAH
正 转 点 动	返 回 帧:	01H	06H	2000H	0002H	03CBH
	发送帧:	01H	06H	2000H	0002H	03CBH
反 转 点 动	返 回 帧:	01H	06H	2000H	000AH	020DH
	发送帧:	01H	06H	2000H	000AH	020DH
设 置 F8.00 项的参数为1	返 回 帧:	01H	06H	0800H	0001H	4A6AH
	发送帧:	01H	06H	0800H	0001H	4A6AH
MODBUS给定频率为40HZ	返 回 帧:	01H	06H	2001H	0FA0H	D642H
	发送帧:	01H	06H	2001H	0FA0H	D642H
MODBUS PID给定值为5V	返 回 帧:	01H	06H	2003H	01F4H	721DH
	发送帧:	01H	06H	2003H	01F4H	721DH
MODBUS PID反馈值为4V	返 回 帧:	01H	06H	2004H	0190H	C237H
	发送帧:	01H	06H	2004H	0190H	C237H
MODBUS转矩设定为80%	返 回 帧:	01H	06H	2002H	0320H	22E2H
	发送帧:	01H	06H	2002H	0320H	22E2H
效 验 运 行 限 制 功 能 密 码 (地址AD01H与1C01H通用)	返 回 帧:	01H	06H	A000H	0001H	68A6H
	发送帧:	01H	06H	A000H	0001H	68A6H
效 验 运 行 限 制 功 能 密 码 (地址AD01H与1C01H通用)	返 回 帧:	01H	06H	1C00H	0001H	4F9AH
	发送帧:	01H	06H	1C00H	0001H	4F9AH
效 验 运 行 限 制 功 能 密 码 (地址AD01H与1C01H通用)	返 回 帧:	01H	06H	A001H	0002H	7967H
	发送帧:	01H	06H	A001H	0002H	7967H
效 验 运 行 限 制 功 能 密 码 (地址AD01H与1C01H通用)	返 回 帧:	01H	06H	1C01H	0002H	5E5BH
	发送帧:	01H	06H	1C01H	0002H	5E5BH

参数读写操作格式与实例

MODBUS 模拟输出A01控制输出5V	发送帧: 01H 06H 2005H 3FFFFH C3BBH
	返回帧: 01H 06H 2005H 3FFFFH C3BBH
MODBUS 模拟输出A02控制输出10V	发送帧: 01H 06H 2006H 7FFFFH 027BH
	返回帧: 01H 06H 2006H 7FFFFH 027BH
MODBUS 脉冲DO输出控制输出25KHz	发送帧: 01H 06H 2007H 3FFFFH 627BH
	返回帧: 01H 06H 2007H 3FFFFH 627BH
MODBUS 数字输出端子Y1控制输出	发送帧: 01H 06H 2008H 0001H C208H
	返回帧: 01H 06H 2008H 0001H C208H

10H 连续写多个参数

Inquiry information frame format(发送帧) :

Address	01H
Function	10H
Starting data address	01H
	00H
Number of Data(Byte)	00H
	02H
DataNum*2	04H
Data1(2Byte)	00H
	01H
Data2(2Byte)	00H
	02H
CRC CHK High	2EH
CRC CHK Low	3EH

此段数据分析:

01H 为变频器地址

10H 为写功能码

0100H 为起始地址类同控制面板的F1.00项

0002H 为寄存器的数目

04H 为总的字节数 (2*寄存器的数目)

0001H 为F1.00项的数据

0002H 为F1.01项的数据

2E3EH 为16位CRC校验码

Response information frame format (返回帧) :

参数读写操作格式与实例

Address	01H
Function	10H
Starting data address	01H
Number of Data(Byte)	00H
CRC CHK High	02H
CRC CHK Low	40H
	34H

此段数据分析:

01H 为变频器地址

10H 为写功能码

0100H 为写F1.00项的数据

0002H 为写菜单的项数, 及F1.00和F1.01两项

4034H 为16位CRC校验码

实例:

名称	帧格式
设置F1.00、F1.01的参数为1和0.02	发送帧: 01H 10H 0100H 0002H 04H 0001H 0002H 2E3EH 返回帧: 01H 10H 0100H 0002H 4034H
正转并通讯给定频率为50HZ	发送帧: 01H 10H 2000H 0002H 04H 0001H 1388H 36F8H 返回帧: 01H 10H 2000H 0002H 4A08H
设置F1.00项的参数为1	发送帧: 01H 10H 0100H 0001H 02H 0001H 7750H 返回帧: 01H 10H 0100H 0001H 0035H

13H 读单个参数 (包括属性、最小值、最大值)

Inquiry information frame format (发送帧) :

Address	01H
Function	13H
Starting data address	00H
	0CH
Number of Data(Byte)	00H
	04H
CRC CHK High	45H
CRC CHK Low	CBH

此段数据解析：
 01H 为变频器地址
 13H 为读功能码
 000CH 为起始地址类同控制面板的F0. 12项
 0004H 为寄存器的数目
 45CBH 为16位CRC校验码

Inquiry information frame format (返回帧) :

Address	01H
Function	13H
Starting data address	00H
	12H
Data1(2Byte)	13H
	88H
Data2(2Byte)	03H
	22H
Data3(2Byte)	00H
	00H
Data4(2Byte)	13H
	88H
CRC CHK High	28H
CRC CHK Low	31H

此段数据解析：
 01H 为变频器地址
 13H 为写功能码
 000CH 为起始地址类同控制面板的F0. 12项
 1388H 为参数值
 0322H 为属性值
 0000H 为最小值
 1388H 为最大值
 2831H 为16位CRC校验码

实例：

名称	帧格式
读取F0. 12项的参数值	发送帧：01H 13H 000CH 0001H 85CAH 返回帧：01H 13H 02H 1388H B1D2H
读取F0. 12项的参数值+属性值	发送帧：01H 13H 000CH 0002H C5CBH 返回帧：01H 13H 04H 1388H 0322H FCE4H
读取F0. 12项的参数值+属性值+最小值	发送帧：01H 13H 000CH 0003H 040BH 返回帧：01H 13H 06H 1388H 0322H 0000H 628BH
读取F0. 12项的参数值+属性值+最小值+最大值	发送帧：01H 13H 000CH 0004H 45CBH 返回帧：01H 13H 08H 1388H 0322H 0000H 1388H 2831H

5.3 其它寄存器地址功能说明：

控制器以RTU模式在Modbus总线上进行通讯时，信息中的每8位字节分成2个4位16进制的字符，该模式的主要优点是在相同波特率下其传输的字符的密度高于ASCII模式，每个信息必须连续传输。

功能说明	地址定义	数据意义说明		
		字节	位	含义
变频器运行状态	A000H(1A00H)	Byte1	Bit7	0:无动作 1:过载预告警
			Bit6~Bit5	0:INV_220V 1:INV_380V 2:INV_660V 3:INV_1140V
			Bit4	0:无动作 1:掉电存储
		Byte1	Bit3	0:无动作 1:复位
			Bit2~Bit1	0:无动作 1:静态调谐 2:动态调谐

参数读写操作格式与实例

			Bit0	0:操作面板运行命令通道
				1:端子运行命令通道 2:通讯运行命令通道 3:保留
变频器运行状态	A000H(1AO0H)	Byte0	Bit6	0:无动作 1:母线电压已正常
			Bit5	0:无动作 1:欠压
			Bit4	0:无动作 1:点动
			Bit3	0:正转 1:反转
			Bit2~Bit1	1:加速运行 2:减速运行 3:匀速运行
			Bit0	0:停机状态 1:运行状态
读取变频器故障码	E000H(1E00H)			地址E000H与1E00H通用（见故障代码表、读功能码03H实例）
读取变频器故障报警码	E001H(1E01H)			地址E001H与1E01H通用（见预告警代码表、读功能码03H实例）
用户密码校验	A000H(1C00H)			地址A000H与1C00H通用（见写功能码06H实例）
运行限制密码校验	A010H(1C01H)			地址A000H与1C00H通用（见写功能码06H实例）

5.4 变频器故障代码表:

故障代码	键盘显示内容	故障信息
0000H	——	无故障
0001H	E-01	加速运行中过流
0002H	E-02	减速运行中过流
0003H	E-03	恒速运行中过流
0004H	E-04	加速运行中过压
0005H	E-05	减速运行中过压
0006H	E-06	恒速运行中过压

参数读写操作格式与实例

0007H	E-07	母线欠压
0008H	E-08	电机过载
0009H	E-09	变频器过载
000AH	E-10	变频器掉载
000BH	E-11	功率模块故障
000CH	E-12	输入侧缺相
000DH	E-13	输出侧缺相或电流不平衡
000EH	E-14	输出对地短路故障
000FH	E-15	散热器过热1
0010H	E-16	散热器过热2
0011H	E-17	RS485通讯故障
0012H	E-18	键盘通讯故障
0013H	E-19	外部设备故障
0014H	E-20	电流检测错误
0015H	E-21	电机调谐故障
0016H	E-22	EPRROM读写故障
0017H	E-23	参数拷贝出错
0018H	E-24	PID反馈断线
0019H	E-25	电压反馈断线
001AH	E-26	运行限制时间到达
001BH	E-27	协处理器通讯故障
001CH	E-28	编码器断线故障
001DH	E-29	速度偏差过大故障
001EH	E-30	过速度故障

5.5 变频器预告警代码表:

故障代码	键盘显示内容	故障信息
0000H	-----	无故障
0009H	A-09	变频器过载预告警
0011H	A-17	RS485通讯故障告警

参数读写操作格式与实例

0012H	A-18	键盘通讯故障告警
0015H	A-21	电机调谐告警
0016H	A-22	EEPROM读写故障告警
0018H	A-24	PID反馈断线告警

5.6 控制命令字格式（见写功能码06H实例）：

地址	位	含义
2000H	Bit7~Bit5	保留
	Bit4	0: 无动作 1: 复位
	Bit3	0: 正转 1: 反转
	Bit2~Bit0	100: 自由停机 011: 停机 010: 点动运行 001: 运行
2008H (按位置1 为输出, 按位置 0为关闭)	Bit7~Bit4	保留
	Bit3	可编程继电器R2输出
	Bit2	可编程继电器R1输出
	Bit1	开路集电极输出端子Y2
	Bit0	开路集电极输出端子Y1

5.7 参数属性表：

位	含义
Bit15	保留
Bit14	菜单
Bit13	进制
Bit12	恢复出厂值覆盖
Bit11	EEPROM
Bit10~Bit9	“○” :01
	“×” :10
	“◆” :11
	“◇” :00
Bit8	符号

参数读写操作格式与实例

Bit7~Bit3	1:00000	KHZ:01100	us:10001
	V:00001	KW:01010	HZ/S:10000
	A:00010	cm:01110	mh:10010
	rpm:00011	ms:01001	C:10011
	HZ:00100	MA:01011	m/s:10100
	%:00110	KM:01101	H:10101
	S:01000	CM:01111	KWH:10110
	Bit2~Bit0	小数点	

5.8 从机回应异常信息的错误码含义：

错误码	说明
01H	非法功能码
02H	非法地址
03H	非法数据
04H	非法寄存器长度
05H	CRC校验错误
06H	参数运行中不可修改
07H	参数不可修改
08H	上位机控制命令无效
09H	参数受密码保护
0AH	密码错误

5.9 所有参数对应的通讯地址：

功能码	通讯地址
F0. 00~F0. 22	0000H~0016H
F1. 00~F1. 36	0100H~0124H
F2. 00~F2. 17	0200H~0211H
F3. 00~F3. 08	0300H~0308H
F4. 00~F4. 24	0400H~0418H
F5. 00~F5. 24	0500H~0518H
F6. 00~F6. 35	0600H~0623H

F7. 00~F7. 36	0700H~0724H
F8. 00~F8. 24	0800H~0818H
F9. 00~F9. 73	0900H~0949H
FA. 00~FA. 35	0A00H~0A23H
FB. 00~FB. 07	0B00H~0B07H
FC. 00~FC. 28	0C00H~0C1CH
FE. 00~FE. 15	0E00H~0EOFH
FF. 00~FF. 22	0FO0H~0F16H
d-00~d-57	D000H (1D00H) ~D039H (1D39H)

5.10 注意：

1、上述所举例子中，变频器的地址都选择01，是为了便于说明：变频器为从机时，地址在1~247范围内设置，如果改变了帧格式中任意一个数据，则校验码也要重新计算，可以在网上下载CRC16位校验码计算工具。

2、监控项起始地址为D000H，每项在此地址基础上相应偏移对应的16进制值，然后与起始地址相加。例如：监控起始项为d-00，对应的起始地址为D000H(1D00H)，现在读取监控项d-18，18-00=18，18转成16进制为12H，那么d-18的读取地址为D000H+12H = D012H (1D00H+12H = 1D12H)，地址D000H和1D00H通用。

3、从机回应信息发生异常时的帧格式：变频器地址+（80H+功能码）+ 错误码+ 16位CRC校验码；如果从机返回帧为01H + 83H + 04H + 40F3H；01H是从机地址，83H是80H+03H，表示读错误，04H表示非法数据长度，40F3H为16位CRC校验码。

第六章 保养与维护

6.1 日常保养及维护

变频器使用环境的变化，如温度、湿度、烟雾等的影响，以及变频器内部元器件的老化等因素，可能会导致变频器发生各种故障。因此，在贮存、使用过程中必须对变频器进行日常检查，并进行定期保养维护。

在变频器正常运行时，请确认如下事项：

- (1) 电机是否有异常声音及振动。
- (2) 变频器及电机是否发热异常。
- (3) 环境温度是否过高。
- (4) 负载电流值是否与常值一样。
- (5) 变频器的冷却风扇是否正常运转。

6.2 定期保养及维护

(1) 定期保养

为了使变频器长期正常工作，必须针对变频器内部电子元器件的使用寿命，定期进行保养和维护。变频器电子元器件的使用寿命又因其使用条件的不同而不同。如下表所示变频器的保养期仅供用户使用时参考。

器件名称	标准更换年数
冷却风扇	2~3 年
电解电容器	4~5 年
印刷电路板	5~8 年

(2) 定期维护

用户根据使用情况，可以短期或3~6个月对变频器进行一次定期常规检查，以消除故障隐患，确保长期高性能稳定运行。

常规检查内容：

- 1) 控制端子螺钉是否松动，用尺寸合适的螺丝刀拧紧。
- 2) 主回路端子是否有接触不良的情况，电缆或铜排连接处、螺钉等是否有过热痕迹。
- 3) 电力电缆、控制导线有无损伤，尤其是外部绝缘层是否有破裂、割伤的痕迹。
- 4) 电力电缆与冷压接头的连接是否松动，连接处的绝缘包扎带是否老化、脱落。
- 5) 对印刷电路板、风道等处的灰尘全面清理，清洁时注意采取防静电措施。
- 6) 对变频器的绝缘测试，必须首先拆除变频器与电源及变频器与电机之间的所有连线，并将所有的主回路输入、输出端子用导线可靠短接后，再对地进行测试。

请使用合格的500V兆欧表（或绝缘测试仪的相应电压档）；请勿使用有故障的仪表。

严禁仅连接单个主回路端子对地进行绝缘测试，否则将有损坏变频器的危险。

切勿对控制端子进行绝缘测试，否则将会损坏变频器。

测试完毕后，切记拆除所有短接主回路端子的导线。

- 7) 如果对电机进行绝缘测试，则必须将电机与变频器之间连接的导线完全断开后，再单独对电机进行测试。否则将有损坏变频器的危险。